

Design Envelope 4300 & 4380

Vertikales Inline-Pumpenaggregat mit DEPM IVS- und DE IVS-Antrieb

Montage- und Bedienungsanleitung

Dokument-Nr.: 101.82DE
Datum: 08. FEBRUAR 2024
Ersetzt: 101.82DE
Datum: 01. MAI 2023

INHALT

| 1.0 | EII | NLEITUNG | 4 |
|------|-------|--|----|
| 1.1 | VOR | SICHTSMASSNAHMEN | 4 |
| 1.1. | 1 | HINWEISE FÜR DIE SICHERE VERWENDUNG | _ |
| 1.1. | 2 | TEMPERATUR | _ |
| 1.1. | 3 | SCHUTZART DES GEHÄUSES | 2 |
| 1.1. | | GERÄUSCHPEGEL | |
| | | DE IVS PUMPEN | |
| | • | DEPM IVS PUMPEN | |
| 1.1. | 5 | SCHWINGUNGSPEGEL | 6 |
| 1.1. | 6 | LAGERUNG | 6 |
| 1.1. | 7 | GEWÄHRLEISTUNG | 6 |
| | | AUSPACKEN | 6 |
| | | DE IVS-AGGREGATE | 6 |
| | | DEPM IVS-AGGREGATE | 6 |
| | | BEDIENUNG DER AGGREGATE DESIGN ENVELOP | ÞΕ |
| | | 4300 & 4380 | 6 |
| 1.1. | 9.1 | DE IVS-AGGREGATE | 6 |
| | | DEPM IVS-AGGREGAT | - |
| | • | CHANISCHE MONTAGE | - |
| | | MONTAGEORT | - |
| | | MONTAGE | 8 |
| | | PUMPENVERROHRUNG - ALLGEMEINES | 9 |
| | _ | AUSRICHTEN | |
| | • | EKTRISCHER AUFBAU | 12 |
| | | ECKUNG ENTFERNEN | 12 |
| | | DE IVS-AGGREGATE | 1. |
| | | | |
| | | DEPM IVS-AGGREGATE | 13 |
| | | RSICHTSMASSNAHMEN | 13 |
| | | ERDABLEITSTROM | 13 |
| | | EIN-/AUSSCHALTEN DER PUMPE | 12 |
| | | ZUSÄTZLICHER MOTORSCHUTZ | 12 |
| | | UMGEBUNGSTEMPERATUR UNTERLASTUNG | 12 |
| _ | | KTRISCHE ANSCHLÜSSE | 1! |
| _ | | VERSORGUNGSSPANNUNG | 1 |
| _ | | ERDUNG UND IT-NETZ | 15 |
| _ | , , | RELAISANSCHLÜSSE | 16 |
| _ | • | ANZUGSDREHMOMENTE DER VERBINDUNG | 17 |
| 2.3 | 3.4.1 | DREHMOMENTEINSTELLUNGEN | |
| | | (1,1-90 KW ANTRIEBE) | 1 |
| 2.3 | 3.4.2 | DREHMOMENTEINSTELLUNGEN | 10 |
| | _ | (>90KW ANTRIEBE) | 18 |
| | | ELEKTRISCHE UND STEUERUNGSANSCHLÜSSE | 19 |
| _ | | ANSCHLUSSKLEMMEN DER STEUERUNG | 20 |
| 2.4 | | CHLÜSSE DESIGN ENVELOPE PUMP | |
| | | ITROLLER (DEPC) | 2: |
| | | BATTERIE | 2: |
| | | ETHERNET- UND WLAN-VERBINDUNG | 2: |
| | - | CAN-BUS-ANSCHLÜSSE | 2: |
| | | RS-485-ANSCHLÜSSE | 2: |
| 2.4 | ŀ·5 | NETZWERKOPTIONEN | 2 |

| 3.0 | NEIZWERKSIEUERUNG | 23 | 5.0. | 2 ANDERN DER HOCHFAHR-/HERUNTERFAHRZEIT | |
|-----|---|----|------|---|---|
| 3.1 | MODBUS-REGISTER-MAPPING - VERSION 1 - | | | DES MOTORS 4 | 7 |
| | FÜR FIRMWARE V1.16 UND ÄLTERE | 24 | 5.8. | 3 DREI VERSCHIEDENE STEUERUNGSMODI | |
| 3.2 | BACNET OBJEKTE - VERSION 1 - | | | SIND VERFÜGBAR 4 | 8 |
| | FÜR FIRMWARE V1.16 UND ÄLTERE | 26 | 5.8. | 4 ERSATZ-PROZENTWERT DER MAXIMALEN | |
| 3.3 | MODBUS-REGISTER-MAPPING - VERSION 2 - | | | DREHZAHL 4 | |
| | FÜR FIRMWARE 1V.17 UND NEUER | 27 | 5.8. | 5 RESERVEPUMPEN 4 | 8 |
| 3.4 | BACNET-OBJEKTE - VERSION 2 - | · | 5.9 | AGGREGATE MIT LEISTUNGSAUFTEILUNG 2*100 % 4 | 8 |
| • | FÜR FIRMWARE V1.17 UND NEUERE | 29 | 5.10 | WECHSELBETRIEB 4 | 8 |
| 4.0 | BETRIEB | 31 | 5.11 | CONSTANT PRESSURE-STEUERUNG (KONSTANTER | |
| 4.1 | CHECKLISTE FÜR DIE INBETRIEBNAHME | 31 | | DRUCK) 4 | 9 |
| • | STARTEN DER PUMPE | 31 | 5.12 | SAISONWECHSEL-EINSTELLUNG 4 | 9 |
| • | | יכ | 5.13 | STEUERUNG ÜBER SENSOREN 4 | 9 |
| 4.2 | .1 AUTO-FLOW BALANCING (AUTOMATISCHER AUSGLEICH DES FÖRDERSTROMS) | 31 | 5.13 | | |
| 4.2 | | - | , , | ÜBER LCD-BILDSCHIRM 4 | 9 |
| | TOUCHSCREEN | 32 | 5.13 | .2 HINZUFÜGEN VON DIFFERENZDRUCKSENSOREN | _ |
| 4.3 | | 32 | , , | ÜBER WEBSERVER 4 | 9 |
| 4.3 | | 32 | 5.14 | BYPASSVENTIL-STEUERUNG 5 | |
| 4.3 | | 33 | 6.0 | WARTUNG 5 | |
| 4.3 | | | _ | | |
| | EINSTELLUNGEN) | 34 | | | |
| 4.3 | | 25 | | SCHMIERUNG 5 | |
| 4 0 | (MODUS MANUELL/AUTOMATISCH) | 35 | | GLEITRINGDICHTUNG 5 | 2 |
| 4.3 | | 36 | 6.3. | | |
| 4.3 | | 20 | | HINWEISE FÜR VERTIKALE INLINE-PUMPE | 2 |
| 4 0 | (ALARM- UND WARNMELDUNGEN) | 38 | 6.5 | 4300 MIT SCHALENKUPPLUNG 5 | 2 |
| 4.3 | | 39 | 6.3. | | |
| 4.3 | | 39 | | HINWEISE FÜR VERTIKALE INLINE-PUMPE | , |
| | .10 KALIBRIERUNG DES TOUCHSCREEN | 40 | | 4380 IN BLOCKBAUWEISE 5. | |
| 4.3 | | 41 | 7.0 | WARN- UND ALARMMELDUNGEN 5 | Э |
| | WEBSCHNITTSTELLE | 42 | • | ZUSAMMENFASSUNG ALARMMELDUNGEN | , |
| 4.4 | | 42 | | FÜR SCHNITTSTELLEN 5 | O |
| | 2 VERBINDUNG ÜBER WLAN | 42 | • | ZUSAMMENFASSUNG WARNMELDUNGEN | |
| 4.4 | | 44 | _ | FÜR SCHNITTSTELLEN 5 | |
| 4.5 | DESIGN ENVELOPE-TOLERANZEN | 44 | 8.0 | SICHERUNGEN UND LEISTUNGSSCHALTER 5 | 8 |
| 5.0 | STEUERUNGSMODI | 45 | 8.1 | CE-KONFORMITÄT 5- | 8 |
| 5.1 | CONSTANT FLOW (KONSTANTER FÖRDERSTROM) | 45 | 8.2 | ul-konformität (61800-5-1) 6 | 0 |
| 5.2 | CONSTANT PRESSURE (KONSTANTER DRUCK) | 45 | 8.3 | ul-konformität (508c) 6 | 1 |
| 5.3 | LINEAR PRESSURE (DRUCKREGELUNG MIT LINEARE | R | 9.0 | PUMP MANAGER 6 | 5 |
| | KENNLINIE) | 45 | 10.0 | CONNECTIVITY KIT 6 | 5 |
| 5.4 | QUADRATIC CURVE-STEUERUNG (DRUCKREGELUNG | i | | | _ |
| | MIT QUADRATISCHER KENNLINIE) | 45 | | | |
| 5.5 | QUADRATIC CURVE-STEUERUNG MIT | | | | |
| | MINDESTFÖRDERSTROM-SCHUTZ | 45 | | | |
| 5.6 | QUADRATIC CURVE-STEUERUNG MIT | | | | |
| | HÖCHSTFÖRDERSTROM-SCHUTZ | 45 | | | |
| 5.7 | QUADRATISCHE KURVENSTEUERUNG MIT | | | | |
| - | MINDEST- UND HÖCHSTFÖRDERSTROM-SCHUTZ | 46 | | | |
| 5.8 | PARALLELE SENSORLOS-PUMPENSTEUERUNG | | | | |
| | (PSPC) | 46 | | | |
| 5.8 | .1 INTEGRIERTE PARALLELE SENSORLOS-PUMPEN | - | | | |
| | STEUERUNG FÜR MEHRERE PUMPEN | 46 | | | |

Δ

1.0 EINLEITUNG

Die vorliegende Bedienungsanleitung umfasst spezifische Informationen für die sichere Montage, Bedienung und Wartung von Armstrong Design Envelope-Pumpen. Lesen Sie diese Anleitung sorgfältig durch, bevor Sie das Produkt montieren oder einsetzen. Setzen Sie sich unter Angabe der Seriennummer des Geräts mit Armstrong in Verbindung, wenn Sie weitere Erläuterungen benötigen.

Die Standard-Schutzart für das Gehäuse der der integrierten Steuerungen von Design Envelope 4300 und Design Envelope 4380 ist UL Typ 12 / IP55. Wird die Pumpe in einer feuchten oder staubigen Umgebung montiert, kann eine höhere Schutzart erforderlich sein (wenden Sie sich an Armstrong).

1.1 VORSICHTSMASSNAHMEN

1.1.1 HINWEISE FÜR DIE SICHERE VERWENDUNG



Sie sollten dieses Gerät erst installieren, wenn Sie das vorliegende Dokument vollständig gelesen und verstanden haben. Bedienung, Transport und Montage des Geräts sollten ausschließlich durch geschultes

Personal unter Verwendung geeigneter Hebezeuge erfolgen. Hinweise zu den Hubvorgängen sind den nachfolgenden Darstellungen zu entnehmen. Die Höchstwerte für Drehzahl, Druck und Temperaturen der Pumpe sind dem Typenschild zu entnehmen. Die angegebenen Grenzwerte dürfen ohne schriftliche Zustimmung von Armstrong nicht überschritten werden.

1.1.2 TEMPERATUR



Montieren Sie das Design Envelope-Aggregat mit angemessenem Freiraum für Wartungsarbeiten. Ein Mindestabstand von 2" (50 mm) am Lüftereinlass ist einzuhalten, um die Luftzufuhr zu ermöglichen.

Werden mehrere Design Envelope-Aggregate nah beieinander montiert, ist darauf zu achten, dass keine erwärmte Abluft zurückgeführt wird.

Unter normalen Betriebsbedingungen kann die Oberflächentemperatur der Pumpe 68°C/155°F (eingeschränkter Bereich) bis 80°C/176°F (unbeschränkter Bereich) erreichen. Es ist sicherzustellen, dass eine Berührung vermieden wird oder Betreiber/Nutzer gewarnt werden, wenn normale Betriebsbedingungen überschritten werden. Überschreitet in bestimmten Fällen die Temperatur des Fördermediums die vorgenannten Temperaturgrenzwerte, können die Temperaturen des Pumpengehäuses 100°C/212°F überschreiten. Ungeachtet der Art der Pumpendämmung sind Maßnahmen vorzusehen, um Gefahren für das Betriebspersonal zu minimieren. Die Umgebungstemperatur für Standardmotoren darf 45°C/113°F nicht überschreiten.

1.1.3 SCHUTZART DES GEHÄUSES

1.1.4 GERÄUSCHPEGEL

1.1.4.1 DE IVS PUMPEN

Typischer Schalldruckpegel des Pumpeinheit mit Induktionsmotoren, in Dezibel, A-bewertet im Abstand von 1 m (3 Fuß) vom Aggregat.

| | | 1500, | /min | | 3000/min | | | | |
|-------------|-----------|-------|-----------|------|-----------|------|----------|------|--|
| GEHÄUSE- | FCM | | TEFC | | FCM | | TEFC | | |
| BEZEICHNUNG | kW | dB-A | kW | dB-A | kW | dB-A | kW | dB-A | |
| 80 | 0,55-0,75 | 55 | 0,55-0,75 | 47 | 0,55-0,75 | 55 | 0,55-1,1 | 58 | |
| 90 | 1,1-1,5 | 60 | 1,1-1,5 | 49 | 1,1-1,5 | 60 | 1,5-2,2 | 62 | |
| 100 | 2,2 | 59 | 2,2 | 53 | 2,2 | 59 | | | |
| 100 | 3 | 62 | 3 | 53 | 3 | 62 | 3 | 64 | |
| 112 | 4 | 64 | 4 | 54 | 4 | 63 | 4 | 66 | |
| 132 | 5,5-7,5 | 62 | 5,5-7,5 | 60 | 5,5-7,5 | 62 | 5,5-7,5 | 69 | |
| 160 | | | 11-15 | 63 | | | 11-18,5 | 74 | |
| 180 | | | 18,5-22 | 65 | | | 22 | 75 | |
| 200 | | | 30 | 65 | | | 30-37 | 78 | |
| 225 | | | 37-45 | 66 | | | 45 | 78 | |
| 250 | | | 55 | 67 | | | 55 | 81 | |
| 280 | | | 75-90 | 70 | | | 75-90 | 81 | |
| 315 | | | 110-132 | 78 | | | 110-132 | 82 | |
| 315 | | | 160-200 | 83 | | | 160-200 | 86 | |
| 355 | | | 250-315 | 85 | | | 250-315 | 89 | |

1.1.4.2 DEPM IVS PUMPEN

Maximaler Schalldruckpegel des Motors

| PUMPENMODELL | κW | [dBA] |
|--------------|------|-------|
| 8015B-011,0 | 11 | 74 |
| 8015B-015,0 | 15 | 78 |
| 8015B-018,5 | 18.5 | 78 |
| 8015B-022,0 | 22 | 78 |
| 1015C-011,0 | 11 | 74 |
| 1015C-015,0 | 15 | 74 |
| 1015C-018,5 | 18.5 | 78 |
| 1015C-022,0 | 22 | 78 |
| 1015C-030,0 | 30 | 78 |
| 1215-011,0 | 11 | 74 |
| 1215H-011,0 | 11 | 74 |
| 1215-015,0 | 15 | 74 |
| 1215H-015,0 | 15 | 74 |
| 1215-018,5 | 18.5 | 78 |
| 1215-022,0 | 22 | 78 |
| 1215-030,0 | 30 | 78 |
| 1215-037,0 | 37 | 78 |
| 6519-011,0 | 11 | 74 |
| 6519-015,0 | 15 | 78 |
| 6519-018,5 | 18.5 | 78 |
| 6519-022,2 | 22 | 78 |

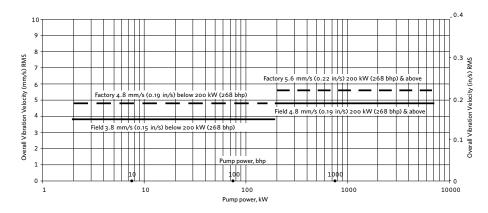
Maximaler Schalldruckpegel des Motors

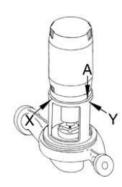
| PUMPENMODELL | κW | [dBA] |
|--------------|------|-------|
| 8019-011,0 | 11 | 74 |
| 8019-015,0 | 15 | 74 |
| 8019-018,5 | 18.5 | 78 |
| 8019-022,0 | 22 | 78 |
| 8019-030,0 | 30 | 78 |
| 8019-037,0 | 37 | 78 |
| 1219-037,0 | 37 | 76 |
| 1219-045,0 | 45 | 81 |

Schalldruckpegelmessungen gemäß ISO 3746, ± 3 dB Toleranz (Messstufe A-gewichtet). Daten basieren auf Motorgehäusen bei 380-480 V. Hörbare Geräusche entstehen hauptsächlich durch den Motorlüfter und werden im Teillastbetrieb reduziert.

1.1.5 SCHWINGUNGSPEGEL

Vertikale Inline-Pumpen von Armstrong erfüllen die Schwingungsvorgaben gemäß Standard HI Pump Vibration 9.6.4. ANSI/Hydraulic Institute. Nachstehend sind die Schwingungswerte aufgeführt.





1.1.6 LAGERUNG

Werden Pumpen vor dem Einbau oder nach einem Ausbau gelagert, so müssen sie angemessen vorbehandelt werden, um eine übermäßige Rostbildung zu vermeiden. Die Schutzabdeckungen der Pumpenanschlüsse dürfen erst entfernt werden, wenn die Pumpe unmittelbar danach an das Leitungssystem angeschlossen werden soll.

Drehen Sie regelmäßig (mindestens monatlich) die Pumpenwelle, um die Drehbarkeit und die Funktionalität der Lager zu erhalten.

Bei einer längeren Lagerung (über drei Monate) ist die Pumpe vertikal in einer trockenen Umgebung aufzubewahren.

Um eine Rostbildung im Inneren zu vermeiden, können die Stopfen oben und unten am Gehäuse entnommen und sämtliches Wasser durch Ablaufenlassen oder Ausblasen entfernt werden. So werden Rostansammlungen und ein mögliches Einfrieren verhindert. Vor der erneuten Inbetriebnahme müssen die Stopfen wieder montiert werden. Es ist zulässig, das Gehäuse mit einem Rostschutz zu behandeln, es in Feuchtigkeit absorbierendes Material zu verpacken oder die Flansche abzudecken. Jegliche Trocknungsmittel sind vor der erneuten Inbetriebnahme wieder zu entfernen.

1.1.7 GEWÄHRLEISTUNG

Armstrong bietet für Design Envelope-Pumpen eine Gewährleistung von [18] Monaten ab Versanddatum oder [12] Monaten ab Montagedatum (es gilt das zuerst erreichte Datum). Die vollständigen Gewährleistungsbedingungen sind dem Dokument 9.10UK / 9.10IN zu entnehmen. Weitere [6] Monate Standardgewährleistung werden dem Eigentümer nach Registrierung der Pumpe unter www.armstrongfluidtechnology.com/warrantyregistration gewährt.

1.1.8 AUSPACKEN

Vertikale Inline-Pumpen von Armstrong werden vor dem Versand sorgfältig geprüft, um sicherzustellen, dass sie Ihrem Bedarf entsprechen. Nach Entnehmen der Pumpe aus der Verpackung

sollten Sie sicherstellen, dass das Gerät in Ordnung ist und alle Komponenten gemäß Packliste enthalten sind. Jegliche Fehlmengen oder Schäden sind unverzüglich zu melden.

1.1.8.1 DE IVS-AGGREGATE

Gehen Sie beim Umschlag des Aggregats äußerst vorsichtig vor: Vermeiden Sie beim Anbringen von Anschlagmitteln und Haken, dass Druck auf die integrierte Steuerung, die Pumpe oder den Motor ausgeübt wird. Bringen Sie niemals Seilschlingen an der Pumpenwelle oder der integrierten Steuerung an. Die Augenschrauben oder Hebeösen am Motor sind nur zum Anheben des Motors, nicht des vollständigen Aggregats, vorgesehen.

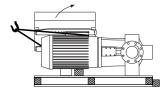
1.1.8.2 DEPM IVS-AGGREGATE

Gehen Sie beim Umschlag des Aggregats äußerst vorsichtig vor, bringen Sie Anschlagmittel und Haken sorgfältig unter Verwendung der Augenschrauben an. Bringen Sie niemals Seilschlingen an der Pumpenwelle oder der integrierten Steuerung an. Die Augenschrauben oder Hebeösen oben am Motor sind zum Anheben des vollständigen Aggregats vorgesehen.

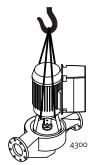
1.1.9 BEDIENUNG DER AGGREGATE DESIGN ENVELO-PE 4300 & 4380

1.1.9.1 DE IVS-AGGREGATE

Für den Bediegung der Aggregate Design Envelope 4300 und 4380 nach dem Versand legen Sie das Aggregat frei, sichern Sie die Palette und platzieren Sie Gurte hinter der integrierten Steuerung (um die Motorfüße). Heben Sie das Pumpenaggregat vorsichtig an, so dass die Pumpe vertikal aufrecht steht. Heben Sie das Aggregat nur so weit an, dass die Palette entfernt werden kann, setzen Sie es dann auf einer ebenen Oberfläche ab. Pumpe und Motor stehen frei auf den Gehäuserippen. Stellen Sie mit besonderer Sorgfalt sicher, dass die integrierte Steuerung bei Bediegung und Montage nicht beschädigt wird.



Bei Design Envelope 4300-Aggregaten entfernen Sie den Kupplungsschutz und führen Sie Hebegurte durch den Pumpen/Motor-Sockel auf beiden Seiten der Kupplung hindurch. Bei Design Envelope 4380-Aggregaten entfernen Sie die Motor-Augenschraube und bringen Sie eine schwenkbare Hebeöse mit einem Hebegurt an. Platzieren Sie weitere Hebegurte um die Motorfüße (und/oder Abstandhalter). Wird das Hebezeug aktiviert (unter Verwendung eines Abstandhalters, wenn erforderlich) und die Gurte straffen sich, stellen Sie sicher, dass die Gurte an keiner Stelle die Steuerung oder die Abdeckung des Motorgebläses berühren. Heben Sie das Pumpenaggregat in dieser Weise vorsichtig von der Palette und setzen Sie das Aggregat aufrecht stehend auf eine flache Oberfläche. Positionieren Sie bei Bedarf die Gurte neu, um einen sicheren und schadensfreien Transport zum Montageort zu gewährleisten.



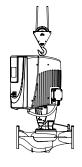
Entfernen sie den kupplungsschutz und bringen sie hebegurte an beiden seiten der kupplung an, verwenden sie bei bedarf abstandhalter zum schutz der integrierten steuerung und der motorgebläseabdeckung.



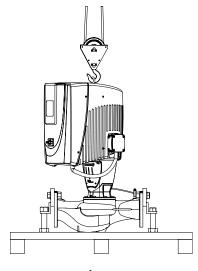
Entfernen Sie die Motor-Augenschraube und bringen Sie eine schwenkbare Hebeöse mit einem Hebegurt an. Führen Sie weitere Hebegurte zur Sicherung um die Motorfüße (und/oder Abstandhalter).

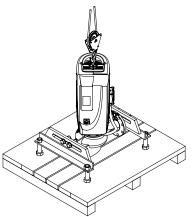
1.1.9.2 DEPM IVS-AGGREGAT

Vertikale DEPM IVS-Inline-Aggregate werden aufrecht stehend und auf einer Palette gesichert geliefert. Bringen Sie nach dem Entfernen der Schutzabdeckung einen Flaschenzug oben an der Hebe-Augenschraube an. Entfernen Sie die Schrauben von den Standhalterungen, so dass die Pumpe nicht mehr an der darunter liegenden Palette gesichert ist. Heben Sie die Pumpe weit genug von der Palette nach oben, setzen Sie sie dann auf einer ebenen Oberfläche ab. Die Standhalterungen sollten an den Pumpenanschlüssen bleiben, bis die Anschlüsse zur Montage an die Rohrleitungen bereit sind. Ohne die Standhalterungen können die vertikalen Inline-Pumpen nicht frei stehen.









WICHTIG:



Betreiben Sie die Pumpe niemals, auch nicht für kurze Zeit, bei geringem Förderstrom oder geschlossenem Auslassventil. Dadurch könnte das Wasser im Gehäuse überhitzen und verdampfen, was zu einem

vorzeitigen Ausfall sowie zu ersthaften Schäden an der Pumpe und dem sie umgebenden Bereich führen könnte.

1.2 MECHANISCHE MONTAGE

1.2.1 MONTAGEORT

Platzieren Sie das Aggregat in offenen Systemen so nahe wie möglich mit einer kurzen, direkten Saugleitung an das Fördermedium. Stellen Sie sicher, dass über und unter dem Aggregat genügend Raum für Betrieb, Wartung und Inspektion der Teile vorhanden ist.

In geschlossenen Systemen sollten die Pumpen unmittelbar abstromseitig nach dem Ausgleichsbehälter/Füllwasseranschluss montiert werden. An diesem Punkt erfolgt keine Druckänderung, was für einen effizienten Pumpenbetrieb erforderlich ist. Montieren Sie nicht mehr als einen Ausgleichsbehälteranschluss in einem geschlossenen wasserführenden System.

Elektrisch betriebene Pumpen dürfen nicht ohne spezielle Schutzmaßnahmen in feuchten oder staubigen Räumen betrieben werden.

Die Luftzufuhr an Motor und Motorgebläse darf nicht beeinträchtigt werden.

Es entspricht dem Stand der Technik, um die Einrichtungen herum ausreichend Platz für Wartungs- und Inspektionszwecke vorzusehen. Ist die IVS-Steuerung mit integrierten Trennschaltern ausgestattet, kann zur Erfüllung vor Ort geltender Vorschriften für Elektroanlagen ein Abstand von 36"/1 Meter vor der Steuerung erforderlich sein.

1.2.2 MONTAGE

Um alle Vorteile der Pumpenkonstruktion zu nutzen, ist bei der Montage vertikaler Inline-Pumpen zu bedenken, dass die Pumpe in der Leitung montiert sein sollte und somit "frei" ist, sich jedem Bewegen, Ausdehnen und Zusammenziehen des Leitungssystems anzupassen. Werden bei der Montage vertikaler Inline-Pumpen mit dem Bauwerk verbundene Halterungen vorgesehen, dürfen auf keinen Fall Rohrleitungsspannungen auf die Pumpenflansche übertragen werden. Entsprechend sollten Vorrichtungen wie Federn oder "waffelartige" Neopren-Dämmpolster, die sich unter Druck verformen und so ein erhöhtes Leitungsgewicht anzeigen, unter den Pumpenhalterungen vorgesehen werden, sofern die Pumpe nicht tatsächlich in der Leitung montiert wird.

Design Envelope 4300 und Design Envelope 4380 dürfen nicht mit der Welle in waagerechter Position montiert werden.

Verschiedene Montageanordnungen sind den Abbildungen auf den **SEITEN 8-10** zu entnehmen.

- A Vertikale Inline-Pumpen können ohne zusätzliche Abstützung direkt in das Leitungssystem montiert werden. Rohrhalterungen dienen lediglich zur Aufnahme des zusätzlichen Gewichts des Pumpenaggregats. Viele Pumpen werden in dieser Weise eingebaut und können in ausreichender Höhe montiert werden, so dass sie keine Standfläche am Boden benötigen. (ABB. 1.1)
- Rohrleitungen werden in vielen Technikräumen dicht unter der Decke aufgehängt. Größere Pumpen werden in Bodennähe montiert, wo sie einfach gewartet werden können. ABB.
 1.2 zeigt eine solche Anordnung mit an der Decke montierten Rohrleitungen und dem VIL-Aggregat mit Armstrong-Ansaugstutzen und Flo-Trex-Ventil. Viele sehr große VIL-Pumpen wurden in dieser Weise eingebaut.
- c Ist eine weitere Platzersparnis erforderlich, kann das Anschlussstück am Auslass durch einen Rohrbogen mit großem Radius ersetzt werden.
- D ABB. 1.4 zeigt eine ähnliche Anordnung wie ABB. 1.2 mit zusätzlichen am Boden montierten, mit "waffelartigen" Neopren-Dämmpolstern unterlegten Rohrstützen unter dem Armstrong-Ansaugstutzen und dem Flo-Trex-Ventil.
- E Bodenmontierte Rohrlager (ABB. 1.5) sind typisch für Kondensatpumpen.
- F Bei Bedarf kann eine zusätzliche Bodenstütze wie in ABB.

 1.6 verwendet werden. Hinweis: Die Pumpe darf nicht starr auf der Erhebung befestigt werden. Lassen Sie eine schmale Lücke zwischen Pumpe und Erhebung oder bringen Sie unter der Pumpe ein waffelartiges Dämmpolster an. Es ist unbedingt erforderlich, die Pumpe so zu montieren, dass sie nicht zu einer tragenden Stütze der Rohrleitung wird.

- G ABB. 1.7 zeigt Plattenstützen an Einlass- und Auslassanschluss der Pumpe, die eine bequemere Montage ermöglichen können. Unter den Stützen sind Dämmpolster anzubringen und beim Einstellen der Rohrhalterungen zu überwachen, um sicherzustellen, dass die Pumpenflansche nicht die Rohrleitung tragen. Ein Verschrauben an Boden oder Podest wird nicht empfohlen. Werden die Stützen verschraubt, müssen die Schrauben von der Stütze isoliert oder eine Trägheitsbasis und flexible Anschlussstücke verwendet werden.
- ABB.1.8 zeigt eine Montage mit Rohrstützen für seismisch aktive Gebiete. Für seismische Beanspruchung zugelassene Dämmpolster oder Schwingungsdämpfer mit gegen die Stützen isolierten Schrauben werden montiert, um die Pumpe während eines Erdbebens zu sichern. Rohrhalterungen tragen das Gewicht des Geräts, da Komponenten für seismische Beanspruchung nur dafür ausgelegt sind, das Gerät während eines Erdbebens zu halten.
- I Viele vertikale Inline-Pumpen werden erfolgreich in Rohrleitungssysteme mit Nuten eingebaut. Inline-Pumpen sind gut kompatibel mit genuteten Rohrleitungen. Dennoch sollten Vorrichtungen zur Sicherung des Flanschadapters oder ein angeschweißter Flansch an der Pumpe verwendet werden, um ein mögliches Drehen der in der Leitung montierten Pumpe zu verhindern. Armstrong bietet hierfür genutete Ansaugstutzen mit eingegossenen Flanschen und Flo-Trex-Ventile mit Armgrip™-Anschlüssen an. (ABB. 1.9)
- J Heben Sie das Aggregat nicht an den Augenschrauben des Motors (ABB. 1.10) oder an irgendeinem anderen Teil des Motors an.
- K Ein Verbinden der Pumpe mit einem dauerhaft starren Untergrund (ABB.1.11) wird nicht empfohlen, es sei denn, es erfolgt eine Schwingungsdämpfung gegen die Rohrleitungen durch flexible Anschlusstücke und der Untergrund wird über eine Trägheitsbasis gegen das Bauwerk isoliert. (ABB.1.11 ist im Allgemeinen akzeptabel, wenn Kunststoffrohre verwendet werden.)
- L Der Motor und die integrierte Steuerung können in 90°-Schritten gedreht werden, wenn die Platzverhältnisse dies erfordern. Entfernen Sie gegebenenfalls hierfür den Kupplungsschutz, um an die Motorschrauben zu gelangen. Entfernen Sie die Motorschrauben und drehen Sie den Motor mit der integrierten Steuerung von Hand. Bei größeren Motoren kann es erforderlich sein, das Aggregat mit Gurten leicht anzuheben, um es vom Sockel zu lösen. Es ist darauf zu achten, dass die Steuerung beim Hubvorgang nicht beschädigt wird und dass Spülleitung, Zubehör, Kupplungsschutz und Service-Fenster nach der Drehung nicht beeinträchtigt sind (ABB.1.12). VIL-Pumpenaggregate ohne integrierte Steuerung können ebenfalls in ähnlicher Weise gedreht werden, um den Zugang zum Motorklemmenkasten zu erleichtern.
- M Stellen Sie bei IVS-Aggregaten mit D1- und D2-Gehäuse (150 hp - 350 hp) sicher, dass genügend Platz für das Öffnen der Zugangstür gegeben ist. (ABB. 1.13)

WICHTIG:

Alle Design Envelope 4300-Pumpen verfügen über eine Gewindebohrung zur Entleerung in der Motorhalterung über dem Auslassflansch (s. ABB. 1.14). Verbinden Sie diese Bohrung mit einem Bodenablauf, um ein Überlaufen der Kammer durch die Aufnahme von Kondensat oder im Fall eines Dichtungsversagens zu verhindern.

1.2.3 PUMPENVERROHRUNG - ALLGEMEINES

Beim Verbinden einer Pumpe mit den Rohrleitungen ist stets auf sorgfältiges Messen und Ausrichten der Leitungsflansche zu achten. Beginnen Sie mit dem Verrohren stets an der Pumpe.

Verwenden Sie so wenige Bögen wie möglich und bevorzugen Sie Rohrbögen mit großem Radius.

Verwenden Sie an Saug- und Förderseite vertikaler Inline-Pumpen keine flexiblen Anschlusstücke, es sei denn, die Pumpe wird starr auf einem Fundament montiert.

Stellen Sie sicher, dass die Rohrleitungen keine Spannungen auf die Pumpe übertragen, da dies das Gehäuse verziehen und Brüche oder vorzeitiges Versagen durch eine Fehlausrichtung der Pumpe verursachen könnte.

Alle Anschlussflansche der Rohrleitungen müssen rechtwinklig zu den Rohrleitungen und parallel zu den Pumpenflanschen ausgerichtet sein.

Ansaug- und Druckrohre können am Ansaug-/Druckstutzen erweitert oder verkleinert werden, um sie der Pumpenleistung und den jeweiligen Montagebedingungen anzupassen. Verwenden Sie am Ansauganschluss exzentrische Reduzierstücke mit der flachen Seite nach oben.

Gestalten Sie die Ansaugleitung mit einem kontinuierlichen Anstieg zur Pumpe hin ohne Hochpunkte. Dies vermeidet die Bildung von Lufttaschen, die den effizienten Betrieb der Pumpe beeinträchtigen würden.

Ein Filter in der Saugleitung, drei- oder viermal so groß wie der Ansaugrohrquerschnitt, verhindert das Eindringen von Fremdkörpern in die Pumpe. Typische Filterlochung: ½" (3 mm) Durchmesser.

Prüfen Sie in offenen Systemen vor Beginn die Saugleitung auf Luftaustritt. Dies ist bei langen Saugleitungen oder statischem Auftrieb besonders wichtig.

Montieren Sie saugseitig an der Pumpe ein gerades Rohr einer Länge von vier- bis sechsmal seinem Durchmesser. Dies ist bei Fördermedien einer Temperatur über 120°F (49°C) besonders wichtig. Anstelle des geraden Rohrstücks mit eingebautem Filter kann ein Armstrong-Ansaugstutzen verwendet werden.

Montieren Sie bei Anwendungen mit geflutetem Saugbetrieb an Ansaug- und Förderleitung Absperrventile; diese dienen insbesondere dem Isolieren der Pumpe für Inspektion oder Reparatur.

Montieren Sie ein Rückschlagventil in der Förderleitung zwischen Pumpe und Absperrventil, um die Pumpe vor übermäßigem Gegendruck zu schützen und das Zurückfließen von Wasser durch die Pumpe im Fall eines Antriebsversagens in offenen Systemen zu vermeiden.

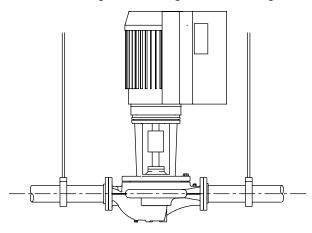
1.2.4 AUSRICHTEN



Design Envelope 4300-Aggregate werden ab Werk vor dem Versand präzise ausgerichtet und müssen vor der Montage nicht erneut ausgerichtet werden.

Die Ausrichtung eines Design Envelope 4300-Aggregats ist dann korrekt, wenn die Lücke zwischen den Kupplungsschalen auf beiden Seiten der Kupplung gleich und parallel ist. 10

ABB. 1.1 Montage in der Leitung mit Rohrhalterungen



Bei Anwendungen ohne Ansaugstutzen ist ein gerades Rohrstück einer Länge von bis zum 4-fachen Durchmesser für 1,5-6"-Pumpen und dem 6-fachen Durchmesser für 8"- bis 12"-Pumpen erforderlich.

ABB. 1.2 Montage in der Leitung mit Rohrhalterungen an der Decke

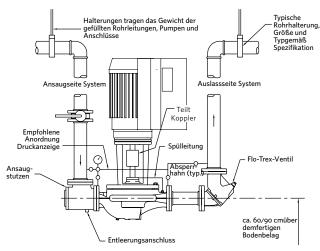


ABB. 1.3 Rohrbogen am Auslass für Platzersparnis

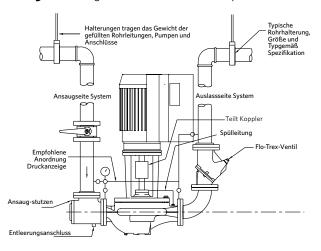


ABB. 1.4 Mit zusätzlichen Rohrstützen

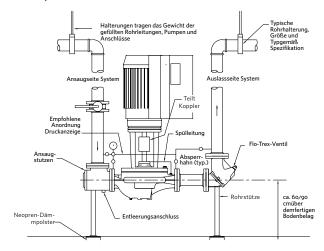
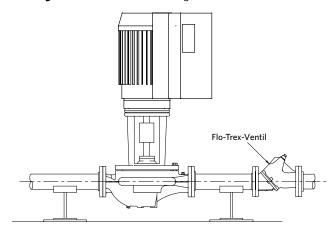
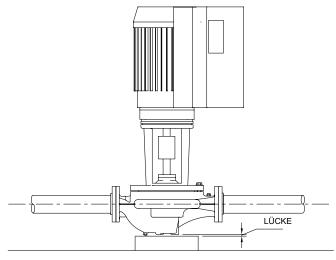


ABB. 1.5 Bodenmontierte Rohrlager



Bei Anwendungen ohne Ansaugstutzen ist ein gerades Rohrstück einer Länge von bis zum 4-fachen Durchmesser für 1,5-6"-Pumpen und dem 6-fachen Durchmesser für 8"- bis 12"-Pumpen erforderlich.

ABB. 1.6 Zusätzliche Bodenstütze



Bei Anwendungen ohne Ansaugstutzen ist ein gerades Rohrstück einer Länge von bis zum 4-fachen Durchmesser für 1,5-6"-Pumpen und dem 6-fachen Durchmesser für 8"- bis 12"-Pumpen erforderlich.

ABB. 1.7 Mit Plattenstützen

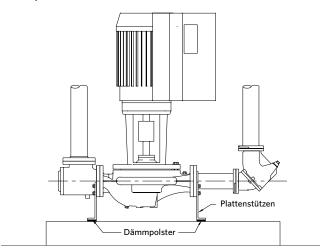


ABB. 1.8 Montage in seismisch aktiven Gebieten

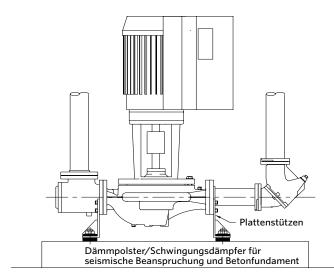


ABB. 1.9 Montage mit genuteten Rohrleitungssystemen

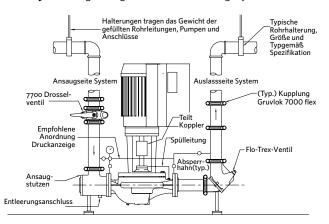


ABB. 1.10 Anheben an den Hebeösen des Motors

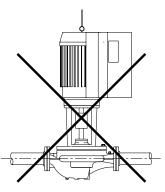


ABB. 1.11 Montage auf starrem Untergrund ohne flexible Anschlusstücke

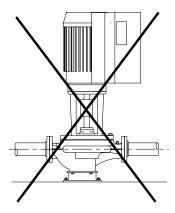


ABB. 1.12 Der Motor und die integrierte Steuerung können in Schritten von 90° gedreht werden, wenn die Platzverhältnisse dies erfordern.

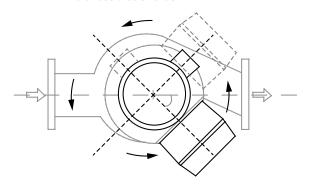


ABB. 1.13 Abstände für Gehäuse der Größe D

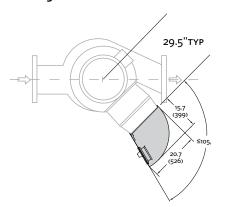


ABB. 1.14 Gewindebohrung zur Entleerung an Design Envelope 4300

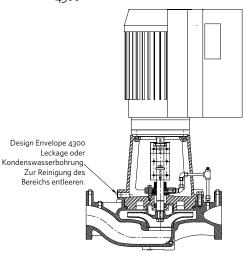
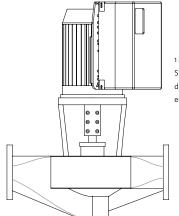
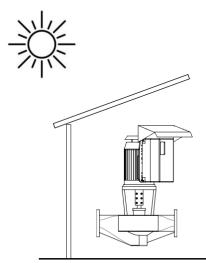


ABB. 1.15 Abstandshinweis



1 M (36") Abstand vor der Steuerung kann gemäß den Vorschriften vor Ort erforderlich sein.

ABB. 1.16 Vermeiden Sie solare Belastung



Stellen Sie bei Außeninstallationen sicher, dass DEPC und Steuerungen vor Sonnenlicht geschützt sind, um einen Wärmegewinn durch Sonneneinstrahlung zu vermeiden. Benutzen Sie einen Sonnenschutz von oben

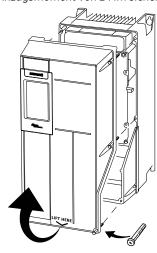
2.0 ELEKTRISCHER AUFBAU

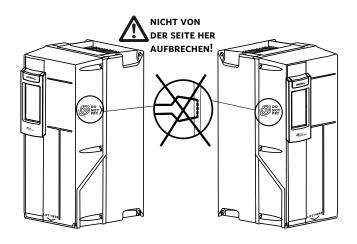
2.1 ABDECKUNG ENTFERNEN

2.1.1 DE IVS-AGGREGATE

Durch das Entfernen der vorderen Abdeckung erhalten Sie Zugang zu Netz- und Erdungsanschlüssen sowie den Anschlussklemmen der Steuerung. Heben Sie die Abdeckung vorsichtig an der unteren Kante an, um sie zu entfernen. Brechen Sie die Abdeckung NIEMALS von den Seiten her auf.

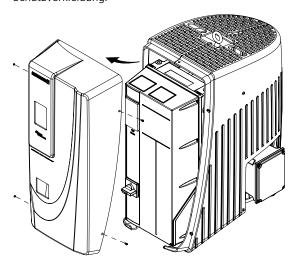
Bei IVS-Aggregaten mit D1- und D2-Gehäuse können Sie die Zugangstüren öffnen (siehe ABB. 1.13). Wird die vordere Abdeckung ersetzt, stellen Sie eine korrekte Befestigung mit einem Anzugsmoment von 2 Nm sicher.



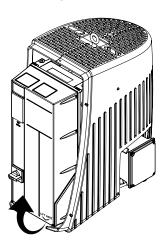


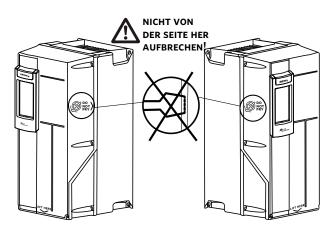
DEPM IVS-AGGREGATE 2.1.2

Entfernen Sie die Schrauben an jeder Seite der vorderen roten Schutzverkleiduna.



Entfernen Sie danach die vordere Abdeckung, um Zugang zu Netz- und Erdungsanschlüssen sowie den Anschlussklemmen der Steuerung zu erhalten. Heben Sie die Abdeckung vorsichtig an der unteren Kante an, um sie zu entfernen. Brechen Sie die Abdeckung **NIEMALS** von den Seiten her auf.





VORSICHTSMASSNAHMEN

Die Standard-Schutzklasse der integrierten Steuerungen Design Envelope 4300 und Design Envelope 4380 ist ul Typ 12 oder ul Typ 4x für Anwendungen im Außenbereich. Wird die Pumpe in einer feuchten oder

staubigen Umgebung montiert, kann eine höhere Schutzklasse erforderlich sein (wenden Sie sich an Armstrong).



Um ein Überhitzen des Wechselrichters zu vermeiden, darf die Umgebungstemperatur die durchschnittliche Tagestemperatur von 133°F (45°C) nicht überschreiten. Für den Betrieb bei höheren Umgebungstemperaturen muss der Wechselrichter gedrosselt werden.



Alle elektrischen Anschlüsse müssen durch einen qualifizierten und zugelassen Elektriker gemäß den vor Ort geltenden Vorschriften und den neuesten IEE-Bestimmungen ausgeführt werden.



Vor dem Entfernen der Abdeckung des Wechselrichters ist das System vom Stromnetz zu trennen. Warten Sie nach dem Abschalten mindestens 15 Minuten lang, damit sich die Kondensatoren entladen haben, bevor Sie die Abdeckungen öffnen.

VORSICHT



Eine Hochspannungsprüfung des Motors/Wechselrichters kann Schäden an den elektronischen Komponenten verursachen und sollte daher nicht durchgeführt werden.

2.2.1 **ERDABLEITSTROM**



Erdableitströme werden in erster Linie durch Kapazitäten zwischen den Motorphasen und dem Motorrahmen verursacht. Der Funkentstörfilter verursacht zusätzliche Ableitströme, da der Filterkreis über

Kondensatoren mit der Erde verbunden ist.

Die Höhe des Erdableitstroms hängt von folgenden Faktoren (in der Reihenfolge ihrer Bedeutung) ab:

- Schaltfrequenz
- 2 Motor vor Ort geerdet oder nicht

Der Ableitstrom ist für die Sicherheit bei der Handhabung/Bedienung der Design Envelope-Pumpe von Bedeutung, wenn der integrierte Wechselrichter (versehentlich) nicht geerdet wurde.



Da der Ableitstrom >3,5 MA (ca. 4-20 mA) beträgt, ist gemäß EN 50178 eine verstärkte Erdung vorzusehen. Verwenden Sie niemals ELCB-Relais (RCD), die nicht für Fehlergleichstrom (Typ A) geeignet sind.

Werden ELCB-Relais verwendet, müssen sie folgende Eigenschaften aufweisen:

- Geeignet für den Schutz von Anlagen mit einem Gleichstromanteil im Fehlerstrom (Drehstrom-Brückengleichrichter)
- Geeignet für ein Einschalten mit kurzem Ladestrom zur Erde
- Geeignet für hohen Ableitstrom

14

2.2.2 EIN-/AUSSCHALTEN DER PUMPE

Die Pumpe darf nicht mehr als einmal pro Minute über die Netzspannung ein-/ausgeschaltet werden.

Sind mehr Start/Stopp-Vorgänge erforderlich, ist der digitale Start/Stopp-Eingang zu verwenden (Netzspannung direkt angeschlossen). Dies ist die bevorzugte Methode für das Ein- und Ausschalten der Design Envelope-Pumpen.

Vor Wartungsarbeiten ist die Pumpe vom Drehstromnetz zu trennen.

2.2.3 ZUSÄTZLICHER MOTORSCHUTZ



Neben der Netzsicherung/Leitungssicherung (MCB) zum Schutz der Anlage (gegen Überströme und Kurzschlüsse) ist kein weiterer Schutz gegen Überlast oder Überhitzung erforderlich. Folgende Schutzfunk-

tionen bestehen:

- Netzphasenfehler
- Überspannung
- Unterspannung
- Elektronischer thermischer Schutz des Motors
- Kurzschluss an den Motorklemmen
- Erdungsfehler an den Motorklemmen
- Überhitzung

2.2.4 UMGEBUNGSTEMPERATUR UNTERLASTUNG

Wenn der Motor und die integrierte Steuerung bei Temperaturen über 104 °F (40 °C) oder 113 °F (45 °C) betrieben werden (siehe Abbildungen unten), kann eine Reduzierung des Dauerausgangsstroms (oder der Leistung) erforderlich sein.

Der Wärmegewinn durch Sonneneinstrahlung erhöht die Innentemperatur der Steuerung, kumulativ zur Umgebungstemperatur.

Stellen Sie sicher, dass die Bedienelemente nicht dem Sonnenlicht ausgesetzt sind ABB. 1.16.

DEPMH-Motoren (für DEPM IVS-Modelle) sind für 1,0 sF bei 55 $^{\circ}$ C (131 $^{\circ}$ F) ausgelegt.

FIG 2.2.4.1: Unterbelasten Kurven für Gehäuse der Größe A.
Unterlastung des vollen Dauerausgangsstroms
durch Tamb Max und Schaltfrequenz

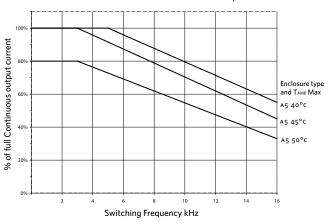


FIG 2.2.4.2: Unterbelasten Kurven für Gehäuse der Größe B1.
Unterlastung des vollen Dauerausgangsstroms
durch Tamb Max und Schaltfrequenz

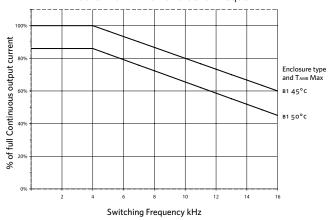


FIG 2.2.4.3: Unterbelasten Kurven für Gehäuse der Größe B2.
Unterlastung des vollen Dauerausgangsstroms
durch Tamb Max und Schaltfrequenz

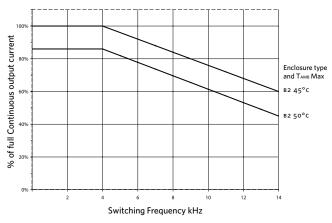


FIG 2.2.4.4: Gehäuse Unterbelasten Kurven der Größen c1 &c2.
Unterlastung des vollen Dauerausgangsstroms
durch Tamb Max und Schaltfrequenz

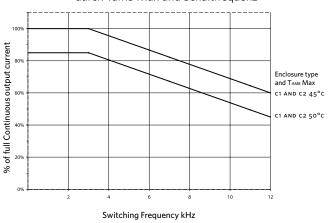


FIG 2.2.4.5: Gehäuse der Größe D 380-480 V Unterbelasten Kurven. Unterlastung des vollen Dauerausgangsstroms durch Tamb Max und Schaltfrequenz

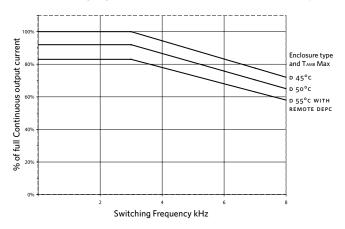


FIG 2.2.4.6: Gehäuse der Größe D 525-600 V ohne 315-kW-Unterbelasten Kurven. Unterlastung des vollen Dauerausgangsstroms durch Tamb Max und

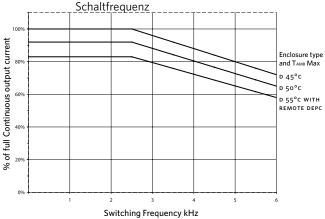
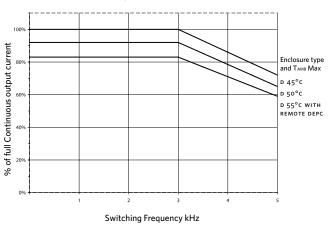


FIG 2.2.4.7: Gehäuse der Größe D 525-600 V 315 kW Unterbelasten Kurven. Unterlastung des vollen Dauerausgangsstroms durch Tamb Max und Schaltfrequenz



2.3 ELEKTRISCHE ANSCHLÜSSE

2.3.1 VERSORGUNGSSPANNUNG

Die Angaben zur Versorgungsspannung befinden sich auf dem IVS-Typenschild. Stellen Sie sicher, dass das Aggregat für die Versorgungsspannung geeignet ist, an die es angeschlossen werden soll. Stromversorgung für Design Envelope-Pumpen:

1 × 200-240 V ± 10 %

3 × 200-240 V ± 10 %

3 × 380-480 V ± 10 %

3 × 525-600 V ± 10 %

Spannungsfrequenz — 50/60 Hz

2.3.2 ERDUNG UND IT-NETZ



Der Querschnitt des Erdungskabels muss mindestens 10 mm² betragen oder es müssen zwei getrennt verlegte Leiter gemäß EN 50178 oder IEC 61800-5-1 verwendet werden, sofern nationale Vorschriften keine

anderen Bestimmungen vorsehen. Nationale und vor Ort gültige Bestimmungen zu Kabelquerschnitten sind stets einzuhalten.



Die Netzversorgung ist über einen Netztrennschalter angeschlossen, sofern im Lieferumfang enthalten.



Vergewissern Sie sich, dass die Netzspannung der auf dem Typenschild des Frequenzumrichters angegebenen Netzspannung entspricht.



Schließen Sie niemals Frequenzumrichter mit Funkentstörfiltern an das Stromnetz an, wenn die Spannung zwischen Phase und Masse 440 V (bei 400-V-Umrichtern) bzw. 760-V (bei 690-V-Umrichtern)

übersteigt. Bei IT-Netzen mit 400 V und Dreieck-Erde-Netzen (geerdeter Zweig) darf die Netzspannung 440 V zwischen Phase und Erde überschreiten. Bei IT-Netzen mit 690 V und Dreieck-Erde-Netzen (geerdeter Zweig) darf die Netzspannung 760 V zwischen Phase und Erde überschreiten.

ABB. 2.1 Klemmen für Netzversorgung und Erdung

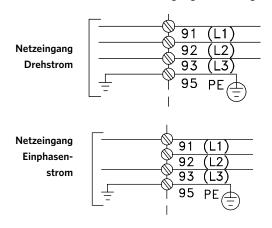


ABB. 2.2 Netz- und Erdungsanschlüsse für A5-Aggregate (200-240 V - 1,5 HP 1 PH/5 HP und darunter 3 PH, 380-480 V/525-600 V - 10 HP und darunter)

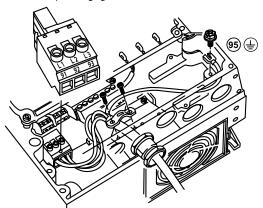


ABB. 2.3A Netz- und Erdungsanschlüsse für B1- und B2-Aggregate (200-240 V - 2 BIS 7,5 HP 1 PH/7,5 BIS 20 HP 3 PH, 380-480 V - 15 bis 40 HP, 525-600 V - 15 BIS 50 HP)

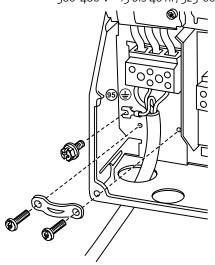


ABB. 2.3B Netz- und Erdungsanschlüsse für C1- und C2-Aggregate (200-240 V - 25 bis 60 HP, 380-480 V - 50 bis 125 HP, 525-600 V - 60 bis 125 HP)

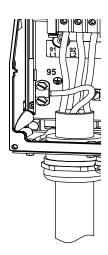
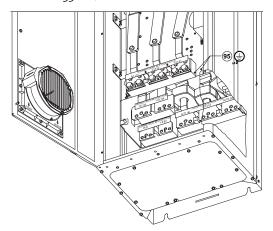


ABB. 2.3c Netz- und Erdungsanschlüsse für D1- und D2-Aggregate (380-480 V – 150 bis 350 HP, 525-600 V – 150 bis 350 HP)



2.3.3 RELAISANSCHLÜSSE

Die Relais am IVS sind wie folgt konfiguriert:

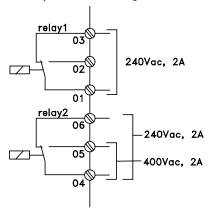
Relais 1 - ALARM

- Klemme o1: Masse
- Klemme 02: Schließerkontakt 240 V AC
- Klemme 03: Öffnerkontakt 240 V AC

Relais 2 - RUN STATUS

- Klemme 04: Masse
- Klemme o5: Schließerkontakt 400 V AC
- Klemme o6: Öffnerkontakt 240 V AC

ABB. 2.4 Detaildarstellung Relaiskontakte



Die folgenden Abbildungen zeigen die Position der Relais bei bestimmten Wechselrichter-Baugrößen.

Die Abbildungen 6, 7 und 8 zeigen die Position der Relais bei bestimmten Wechselrichter-Baugrößen:

ABB. 2.5 Relaisanschlussklemmen für A5-, B1- und B2-Aggregate

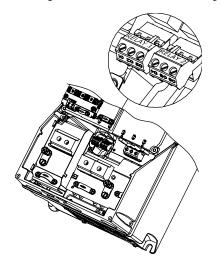


ABB. 2.6 Relaisanschlussklemmen für C1- und C2-Aggregate

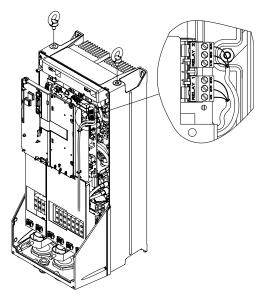
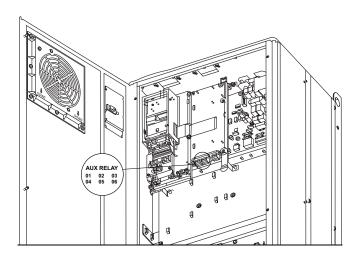


ABB. 2.7 Relaisanschlussklemmen für C1- und C2-Aggregate



2.3.4 ANZUGSDREHMOMENTE DER VERBINDUNG

2.3.4.1 DREHMOMENTEINSTELLUNGEN (1,1-90 KW ANTRIEBE)

Anziehen der Klemmen

| | Leistung [kV | V] | | Drehmoment [Nm] | | | | | | |
|--------|--------------|---------------|-----------|-----------------|------------|-------------------|------------|-------|------------|--|
| GEHEGE | 200-240 V | 380-480/500 v | 525-600 V | NETZSTROM | MOTOR | DC-AN- SCHLUSS | BREMSE | BODEN | RELAIS | |
| A2 | 0.25-2.2 | 0.37-4.0 | | 1.8 | 1.8 | 1.8 | 1.8 | 3 | 0.6 | |
| A3 | 3.0-3.7 | 5.5-7.5 | 0.75-7.5 | 1.8 | 1.8 | 1.8 | 1.8 | 3 | 0.6 | |
| A4 | 0.25-2.2 | 0.37-4.0 | | 1.8 | 1.8 | 1.8 | 1.8 | 3 | 0.6 | |
| A5 | 0.25-3.7 | 0.37-7.5 | 0.75-7.5 | 1.8 | 1.8 | 1.8 | 1.8 | 3 | 0.6 | |
| B1 | 5.5-7.5 | 11-15 | 11-15 | 1.8 | 1.8 | 1.5 | 1.5 | 3 | 0.6 | |
| B2 | 11 | 18 22 | 18 22 | 4.5 4.5 | 4.5 4.5 | 3.7 3.7 | 3.7 3.7 | 3 | 0.6 0.6 | |

| | Leistung [kV | Leistung [kW] | | | | Drehmoment [Nm] | | | | | | |
|--------|--------------|---------------|-----------|-----------|---------|-------------------|--------|-------|--------|--|--|--|
| GEHEGE | 200-240 V | 380-480/500 v | 525-600 V | NETZSTROM | MOTOR | DC-AN- SCHLUSS | BREMSE | BODEN | RELAIS | | | |
| В3 | 5.5-7.5 | 11-15 | 11-15 | 1.8 | 1.8 | 1.8 | 1.8 | 3 | 0.6 | | | |
| B4 | 11-15 | 18-30 | 18-30 | 4.5 | 4.5 | 4.5 | 4.5 | 3 | 0.6 | | | |
| C1 | 15-22 | 30-45 | 30-45 | 10 | 10 | 10 | 10 | 3 | 0.6 | | | |
| C2 | 30-37 | 55-75 | 55-75 | 14/241) | 14/241) | 14 | 14 | 3 | 0.6 | | | |
| С3 | 18-22 | 37-45 | 37-45 | 10 | 10 | 10 | 10 | 3 | 0.6 | | | |
| C4 | 30-37 | 55-75 | 55-75 | 14/241) | 14/241) | 14 | 14 | 3 | 0.6 | | | |

HINWEIS: 1) Für unterschiedliche Kabelabmessungen x/y, wobei $x \le 95 \text{ mm}^2$ und $y \ge 4/0.95 \text{ mm}^2$.

2.3.4.2 DREHMOMENTEINSTELLUNGEN (>90KW ANTRIEBE)

Beim Anziehen elektrischer Verbindungen ist es wichtig, einen Drehmomentschlüssel zu verwenden, um das richtige Drehmoment zu erhalten. Ein zu niedriges oder zu hohes Drehmoment führt zu einer schlechten elektrischen Verbindung.

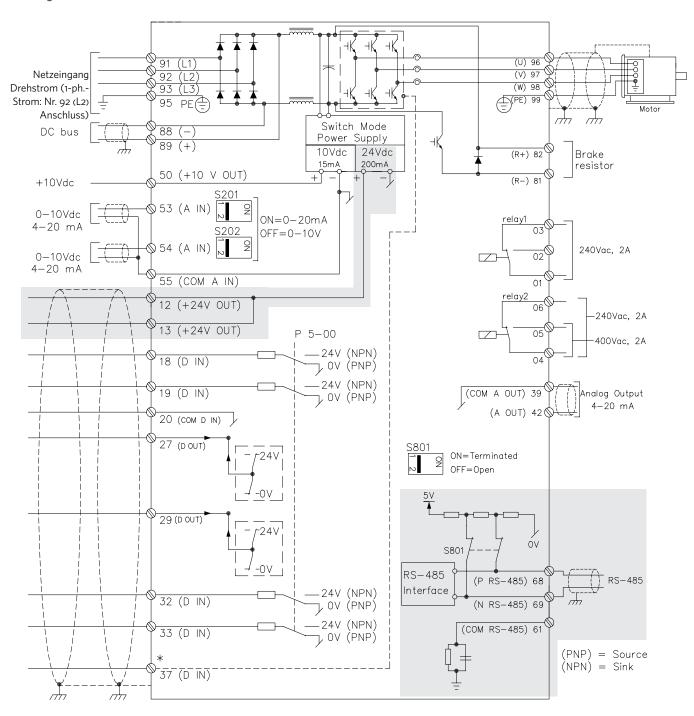
Siehe die Drehmomenteinstellungen in der Tabelle

| RAHMENGRÖSSE | TERMINAI | _ | GRÖSSE | NENNDREHMOMENT [NM (IN-LBS)] | DREHMOMENTBEREICH [NM (IN-LBS)] | | |
|--------------|--------------------|----------------|--------|---------------------------------|------------------------------------|--|--|
| | Netzstrom | 1 | | | | | |
| | Motor | | M10 | 20 F (2(1) | 10 40 (100 354) | | |
| d1h/D3h/D5h/ | Lastverteil | lung | MIO | 29.5 (261) | 19-40 (168-354) | | |
| D6h | Regenerat | ion | | | | | |
| | Boden | | 140 | 14.5 (120) | 0.5.20.5 (75.101) | | |
| | Bremse | | M8 | 14.5 (128) | 8.5-20.5 (75-181) | | |
| | Netzstrom | 1 | | | | | |
| | Motor | | | | | | |
| D2h/D4h/D7h/ | Regenerat | ion | M10 | 29.5 (261) | 19-40 (168-354) | | |
| D8h | Lastverteil | lung | 1 | | | | |
| | Boden | | | | | | |
| | Bremse | | M8 | | 8.5-20.5 (75-181) | | |
| | Netzstrom Motor | | | | | | |
| | | | M10 | 101 (1(0) | 17.7.00 5 (15 (100) | | |
| F | Lastverteil | Lastverteilung | | 19.1 (169) | 17.7-20.5 (156-182) | | |
| E | Boden | | 1 | | | | |
| | Regen | | 140 | 0.5 (05) | 8.8-10.3 (78.2-90.8 | | |
| | Bremse | | M8 | 9.5 (85) | in-lbs.) | | |
| | Netzstrom | 1 | | | | | |
| | Motor | | M10 | 19.1 (169) | 17.7-20.5 (156-182 | | |
| | Lastverteil | lung | 1 | | in-lbs.) | | |
| F | Dogoni | DC- | M8 | 9.5 (85) | 8.8-10.3 (78.2-90.8) | | |
| - | Regen: | DC+ | M10 | 19.1 (169) | 17.7-20.5 (156-182) | | |
| | F8-F13 Regen | | M10 | 19.1 (169) | 17.7-20.5 (156-182.) | | |
| | Boden Bremse | | M8 | 9.5 (85) | 8.8-10.3 (78.2-90.8) | | |

2.3.5 ELEKTRISCHE UND STEUERUNGSANSCHLÜSSE

ABB. 2.8 Schaltbild mit allen elektrischen Anschlüssen

*Hinweis: Klemme 37 ist bei Design Envelope-Pumpen nicht verfügbar.



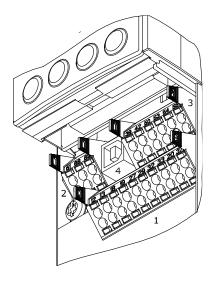
Reserviert für Steuermodul

20

2.3.6 ANSCHLUSSKLEMMEN DER STEUERUNG

Siehe Abbildung 10:

ABB. 2.9 Steuerungsanschlüsse



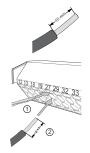
- 1 10-poliger Stecker für Digital-E/A
- **2** 3-poliger Stecker für RS485-Bus
- **3** 6-poliger Stecker für Analog-E/A

*Hinweis: Die analogen Eingänge Al53 und Al54 können entweder für Spannung (0-10 V) oder für Strom (4-20 MA) konfiguriert werden und sind werksseitig auf Spannung eingestellt. Über die Schalter S201 und S202 (s. Abbildung 9) können die Analogeingänge wie folgt konfiguriert werden:

S201 (Al53) OFF = Spannung, ON = Strom S202 (Al54) OFF = Spannung, ON = Strom

Anschließen von Kabeln an die Anschlussklemmen der Steuerung

- I Kabel auf 10 mm abisolieren.
- II Einen geeigneten Klemmenschraubendreher wie abgebildet einführen und das Kabel in den Anschluss hineindrücken.
- III Klemmenschraubendreher herausziehen und durch vorsichtiges Ziehen den korrekten Sitz des Kabels prüfen.



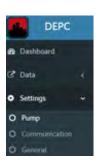
Hinweis: Anschlussstecker können für eine komfortablere Anschlussherstellung einfach entfernt werden.

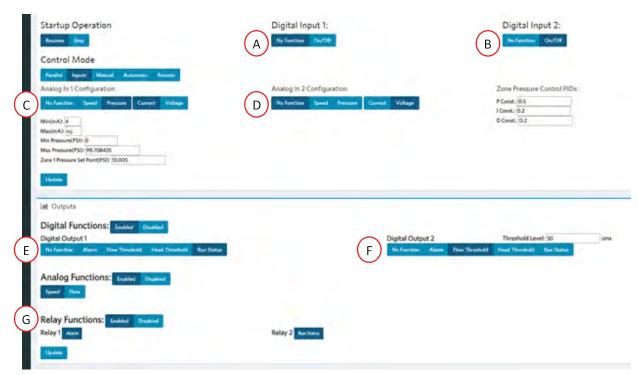
Informationen zum Anschluss externer Vorrichtungen wie Start/Stopp-Schalter, Differenzdrucksensoren, Temperatursensoren usw. entnehmen Sie bitte den folgenden Verdrahtungshinweisen für Klemmen und Webserver-Konfiguration.

| KLEMME NR. | TYP/BE- SCHREIBUNG | WERKSEINSTEL- LUNG | REF. WEBSER- VER-KONFIGU- RATION |
|---------------|------------------------|--|--|
| 1, 2, 3 | Relais 1 | Alarm | G |
| 4, 5, 6 | Relais 2 | Betrieb | G |
| 18 | Digitaler Eingang 1 | Start / Stopp | А |
| 19 | Digitaler Eingang 2 | Start / Stopp | В |
| 27 | Digitaler Ausgang 1 | Alarm, Grenzwert Förderstrom, Grenzwert Förderhöhe, Betrieb | E |
| 29 | Digitaler Ausgang 2 | Alarm, Grenzwert Förderstrom, Grenzwert Förderhöhe, Betrieb | F |
| 42 | Analoger Ausgang | Drehzahl | |
| 53 | Analoger Eingang 1 | Drehzahlregelung, Drucksensor | С |
| 54 | Analoger Eingang 2 | Drehzahlregelung, Drucksensor | D |

WEBSERVER-KONFIGURATION

Wählen Sie **Pump** (Pumpe) im Menü auf der linken Seite.





Für die verdrahteten digitalen Eingänge (A, B):

- 1 Wählen Sie On/Off, dann
- 2 Wählen Sie Update (Aktualisierung)

Für die verdrahteten analogen Eingänge (C, D):

- Wählen Sie Speed (Drehzahl) oder Pressure (Druck), für die Steuerungsart
- 2 Wählen Sie Current (Strom) oder Voltage (Spannung)
- 3 Geben Sie die Werte in das Textfeld ein (wie zutreffend)
- 4 Wählen Sie Update (Aktualisierung)

Für die verdrahteten digitalen Funktionen (E, F):

- 1 Wählen Sie Enabled (aktiviert), dann
- Wählen Sie Alarm, Flow Threshold (Grenzwert Förderstrom), Head Threshold (Grenzwert Förderhöhe) oder Run Status (Betrieb)
- 3 Geben Sie den Grenzwert in das Textfeld ein (wie zutreffend)
- 4 Wählen Sie Update (Aktualisierung)

Für die verdrahteten digitalen Eingänge (G):

- Wählen Sie Enabled (aktiviert), dann
- 2 Wählen Sie Alarm oder Run Status (Betrieb),
- 3 Wählen Sie Update (Aktualisierung)

2.4 ANSCHLÜSSE DESIGN ENVELOPE PUMP CONTROLLER (DEPC)

ABB. 2.10 Controller-Board

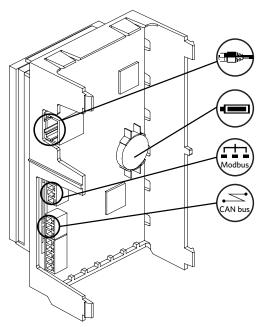
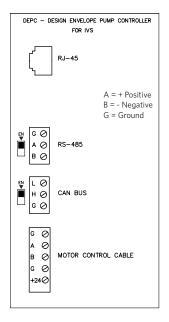


ABB. 2.10A Controller-Board



2.4.1 BATTERIE

Die Batterie dient der versorgung der echtzeituhr im fall einer trennung der pumpe von der netzversorgung. es wird empfohlen, die batterie regelmäßig alle 2 bis 3 jahre auszutauschen.

2.4.2 ETHERNET- UND WLAN-VERBINDUNG

Für eine bacnet TCP/IP-verbindung zum gebäudeautomationssystem (ga) schließen sie ein RJ-45-kabel gemäß ABB. 2.10 an diesen anschluss

an.

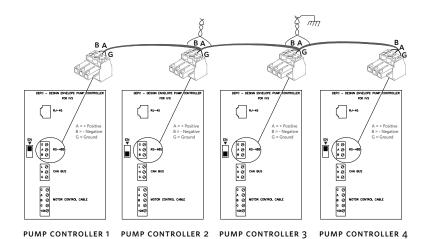
2.4.3 CAN-BUS-ANSCHLÜSSE

Anschlüsse Low, High und Ground gemäß ABB. 2.10.. Erfordert der DEPC einen CAN-BUS-Anschluss, stellen Sie sicher, dass der Anschlusswiderstand auf Enabled gesetzt ist (zur Markierung EN hin bei den GA-Anschlüssen). Werden mehrere Pumpen parallel an den CAN-BUS (anderweitig bereitgestellt) angeschlossen, sollten sie hintereinander geschaltet werden. Achten Sie darauf, dass nur der erste und der letzte Anschlusswiderstand auf Enabled gesetzt werden.

2.4.4 RS-485-ANSCHLÜSSE

Für eine Modbus RTU oder BACnet MS/TP-Verbindung zum Gebäudeautomationssystem (GA) schließen Sie ein RS-485-Kabel gemäß ABB. 2.10. an diesen Anschluss an. Wird der DEPC an die GA angeschlossen, stellen Sie sicher, dass der Anschlusswiderstand auf Enabled gesetzt ist (zur Markierung EN hin bei den GA-Anschlüssen).

Werden mehrere Pumpen parallel an die GA angeschlossen, sollten die GA-Anschlüsse (anderweitig bereitgestellt) hintereinander geschaltet werden. Achten Sie darauf, dass nur der erste und der letzte Anschlusswiderstand auf Enabled gesetzt werden. Siehe Beispiel unten in ABB. 2.10.1



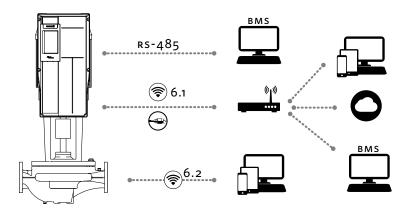
Das empfohlene Kabel ist ein 3-Leiter-AWG-20-Litze (7×30), verzinntes Kupfer, PVC-isoliert, foliengeschirmt und mit Drahtführung. Z.B. Belden 3106A oder gleichwertig.

Akzeptable Kabel reichen von 2-Leiter-AWG-24-Volldraht ohne Abschirmung bis zu geflochtenem 3-Leiter-AWG-20-Litzen- (7×30) Plenum

ABB. 2.10.1

2.4.5 NETZWERKOPTIONEN

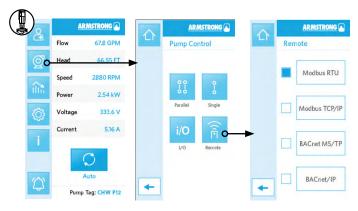
ABB. 2.11



3.0 NETZWERKSTEUERUNG

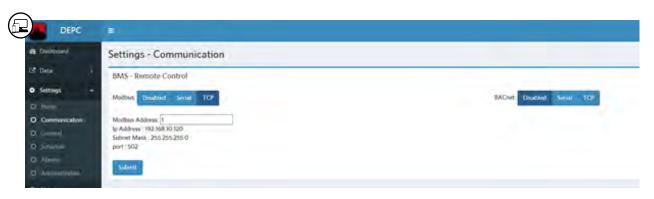
Für die Anbindung an das Gebäudeautomationssystem (GAS) muss die Pumpe im Netzwerk korrekt konfiguriert werden. Verbinden Sie das RS-485-Kabel mit dem Controller Board (ABB. 2.10). Wird das GA über Router verbunden, verbinden Sie das RJ-45-Kabel mit dem Controller Board (ABB. 2.10).

Die Pumpensteuerung kann über den Touchscreen oder den Webserver konfiguriert werden.



Für BACnet Ms/TP oder TCP/IP: Geben Sie die BACnet-Adresse, Baudrate und Geräteinstanznummer (wie zutreffend) ein.

Für Modbus RTU oder TCP/IP: Geben Sie die Modbus-Adresse, Baudrate und Parität/Stopp-Bit (wie zutreffend) ein.



3.1 MODBUS-REGISTER-MAPPING - VERSION 1 - FÜR FIRMWARE V1.16 UND ÄLTERE

| FUNKT | IONS- | | | | | ÄNDERUNG | | | |
|--------------|-------|-------------------|---------------------|--------------------------------------|------------------|----------|---------------|--------------------|---|
| CODE READ | WRITE | START- ADRESSE | MODBUS- REGISTER | BESCHREIBUNG | ANZ. REGISTER | WÄHREND | DATEN- TYP | EINHEIT | ANMERKUNG |
| 0×03 | | ADRESSE | REGISTER | | REGISTER | BETRIEB | 117 | | |
| Status | | | l. | | Į. | | | | |
| Χ | | 100 | 101 | Ist-Drehzahl | 1 | N. Z. | UINT16 | 1/MIN | Ist-Drehzahl des Frequenzumrichters in RPM (1/min). |
| Х | | 101 | 102 | Ist-Drehzahl | 1 | N. Z. | UINT16 | 0,1 % | Ist-Drehzahl des Frequenzumrichters in % der Motornenndrehzahl |
| Χ | | 102 | 103 | Motorleistung | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 104 | 105 | Motoreingangsspannung | 1 | N. Z. | UINT16 | 0,1 V | Vom Frequenzumrichter an den Motor gelieferte Spannung |
| X | | 105 | 106 | Motoreingangsstrom | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 A | Vom Frequenzumrichter an den Motor gelieferter Strom |
| X | | 107 | 108 | Sensorless-Förderhöhe | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 109 | 110 | Sensorless-Förderstrom | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 111 | 112 | Förderstrom gesamt | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 | Verwendet für Parallel Sensorless-Betrieb |
| Χ | | 113 | 114 | Leistung gesamt | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 | Verwendet für Parallel Sensorless-Betrieb |
| Χ | | 115 | 116 | Anz. betriebener Pumpen | 1 | N. Z. | UINT16 | - | Verwendet für Parallel Sensorless-Betrieb |
| X | | 116 | 117 | Max. Sensorless- Förderstrom | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Х | | 118 | 119 | Max. Sensorless- Förderhöhe | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 122 | 123 | Status | 1 | N. Z. | UINT16 | - | Bit: 0 = Betriebsstatus Pumpe (0=dreht nicht, 1=dreh |
| E/A | | , | 1 | | 1 | 1 | | | |
| Χ | | 200 | 201 | Digital In | 1 | N. Z. | UINT16 | - | Digitaler Eingang 1 ist Bit 0 und Eingang 2 ist Bit 1. |
| X | | 201 | 202 | Analog In 1 | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 V, 0,01 mA | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| X | | 203 | 204 | Analog In 2 | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 V, 0,01 mA | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 205 | 206 | Analog Out 1 | 1 | N. Z. | UINT16 | 0,01 mA | |
| Χ | | 206 | 207 | Digital Out | 1 | N. Z. | UINT16 | - | Digitaler Ausgang 1 ist Bit 0 und Ausgang 2 ist Bit 1. |
| Χ | | 207 | 208 | Relais | 1 | N. Z. | UINT16 | - | Relais 1 ist Bit 0 und Relais 2 ist Bit 1. |
| inhei | ten | v- | , | | , | · | | , | |
| Χ | | 250 | 251 | Flow (Förderstrom) | 1 | N. Z. | UINT16 | - | $1 = l/s; 2 = m^3/h; 3 = g/m$ |
| Χ | | 251 | 252 | Pressure (Druck) | 1 | N. Z. | UINT16 | - | 1 = bar; 2 = kPa; 3 = psi; 4 = ft; 5 = m |
| Χ | | 252 | 253 | Leistung (Leistung) | 1 | N. Z. | UINT16 | - | 1 = kw; 2 = hp |
| Χ | | 253 | 254 | Speed (Drehzahl) | 1 | N. Z. | UINT16 | - | 1 = 1/MIN; 2 = % |
| Χ | | 254 | 255 | Temperatur | 1 | N. Z. | UINT16 | - | 1 = Grad Celsius; 2 = Grad Fahrenheit; |
| Zähler | | | | | | | | | |
| Χ | | 275 | 276 | Laufzeit Pumpe gesamt | 2 | N. Z. | UINT32 | 1 h | |
| Χ | Х | 277 | 278 | Laufzeit Pumpe Schalten | 2 | N. Z. | UINT32 | 1 h | Register auf O setzen = Rücksetzen des Zählers |
| Χ | | 279 | 280 | Laufzeit Controller gesamt | 2 | N. Z. | UINT32 | 1 h | |
| Χ | | 281 | 282 | Laufzeit Controller aktuell | 2 | N. Z. | UINT32 | 1 h | Laufzeit seit Einschalten des Controllers |
| X | | 283 | 284 | Pumpenbetrieb kWh Zähler gesamt | 2 | N. Z. | UINT32 | 1 kWh | |
| Х | Х | 285 | 286 | Pumpenbetrieb kWh Zähler Schalten | 2 | N. Z. | UINT32 | 1 kWh | Register auf O setzen = Rücksetzen des Zählers |

| CODE READ | | | | | | ÄNDERUNG | | | EIT ANNAEDKUNG |
|--------------|-----------|-------------------|---------------------|---------------------------------------|------------------|----------|--------|---------|---|
| | WRITE | START- ADRESSE | MODBUS- REGISTER | BESCHREIBUNG | ANZ. REGISTER | WÄHREND | DATEN- | EINHEIT | ANMERKUNG |
| 0×03 | 0×06 | | | | | BETRIEB | | | |
| Einstel | llungen S | Steuerung | | | | | | | |
| Х | | 300 | 301 | Steuerungsmodus | 1 | ja | UINT16 | - | 1 = Parallel; 2 = Inputs (Eingänge); 3 = Remote (extern); 4 = Constant Flow (konstanter Förderstrom) 5 = Constant Pressure (konstanter Druck); 6 = Linear Pressure (lineare Kennlinie); 7 = Quadratic Pressure (quadratische Kennlinie); 8 = Quad Pressure Maximum (quadratische Kennlinie mit Höchstförderstrom); 9 = Quad Pressure Minimum (quadratische Kennlinie mit Mindestförderstrom); 10 = Quadratic Pressure Max/Min (quadratische Kennlinie mit Mindest- und Höchstförderstrom) |
| Х | Х | 301 | 302 | HOA-Zustand | 1 | ja | UINT16 | - | 0 = Off; 1 = Hand; 2 = Auto |
| Χ | Х | 302 | 303 | Aktive Parameter | 1 | ja | UINT16 | - | 1 = Standard; 2 = Modus 1 (Heizen); 3 = Modus 2 (Kühlen) |
| Χ | Х | 303 | 304 | Grenzwert Mindestdrehzahl | 1 | ja | UINT16 | 0,1 | In 1/MIN |
| Х | Х | 304 | 305 | Grenzwert Höchstdrehzahl | 1 | ja | UINT16 | 1 | In 1/MIN. |
| Х | Х | 305 | 306 | Drehzahl Hand-Modus | 1 | ja | UINT16 | 0,1 | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Х | Х | 306 | 307 | BMS Drehzahl einstellen | 1 | ja | UINT16 | 0,1 | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Alarm | - und Wa | arnmeldur | igen | | | | | | |
| Χ | | 400 | 401 | Alarmmeldungen | 2 | N. Z. | UINT32 | - | Bit-Positionen s. Tabelle Alarmmeldungen |
| Χ | | 402 | 403 | Warnmeldungen | 2 | N. Z. | UINT32 | - | Bit-Positionen s. Tabelle Warnmeldungen |
| | Х | 404 | 405 | Warnmeldungen quittieren | 2 | ja | UINT32 | - | 32-Bit-Feld entsprechend dem Warnmeldungsfeld |
| Param | eter | | | | | | | | |
| Χ | | 500 | 501 | Standardmodus - Null- Förderhöhe | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 502 | 503 | Standardmodus - Nennförderhöhe | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 504 | 505 | Standardmodus - Nennförderstrom | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 506 | 507 | Standardmodus - Mindestförderstrom | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 508 | 509 | Modus 1 – Null- Förderhöhe | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 510 | 511 | Modus 1 – Nennförderhöhe | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 512 | 513 | Modus 1 – Nennförderstrom | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 514 | 515 | Modus 1 – Mindestförderstrom | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Х | | 516 | 517 | Modus 2 – Null- Förderhöhe | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 518 | 519 | Modus 2 - Nennförderhöhe | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Х | | 520 | 521 | Modus 2 - Design Flow | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 522 | 523 | Modus 2 - Minimum Flow | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Inform | ation | | | | | | | | |
| Х | | 900 | 901 | Bezeichnung Pumpe / Kennzeichnung | 8 | N. Z. | ASCII | - | Bezeichnung der Pumpe als ASCII-Zeichenkette |
| Χ | | 908 | 909 | Seriennummer | 7 | N. Z. | ASCII | - | Seriennummer der Pumpe als ASCII-Zeichenkette |
| Χ | | 915 | 916 | Version Firmware | 1 | N. Z. | UINT16 | 00,00 | Zahl geteilt durch 100 ergibt die Major-/Minor- Versionsnummer des DEPC. |
| Χ | | 916 | 917 | Hardware-Version | 1 | N. Z. | UINT16 | - | Hardware-Version des Pumpensteuerungsmoduls |

3.2 BACNET OBJEKTE - VERSION 1 - FÜR FIRMWARE V1.16 UND ÄLTERE

| ODJEKT ID | OD IEKTNAME | READ/ | VOLUMENTA DE |
|---------------|------------------------------------|------------|---|
| OBJEKT-ID | OBJEKTNAME | WRITE | KOMMENTARE |
| Status | | | |
| AV:100 | Ist-Drehzahl | Read | In 1/min |
| AV:101 | Ist-Drehzahl | Read | In % |
| AV:102 | Motorleistung | Read | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:103 | Motoreingangsspannung | Read | In Volt |
| AV:104 | Motoreingangsstrom | Read | In Ampere |
| AV:105 | Sensorless-Förderhöhe | Read | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:106 | Sensorless-Förderstrom | Read | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:107 | Förderstrom gesamt | Read | Verwendet für Parallel Sensorless-Betrieb |
| AV:108 | Leistung gesamt | Read | Verwendet für Parallel Sensorless-Betrieb |
| AV:109 | Anz. betriebener Pumpen | Read | Verwendet für Parallel Sensorless-Betrieb |
| AV:110 | Max. Sensorless-Förderstrom | Read | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:111 | Max. Sensorless-Förderhöhe | Read | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| BV:2 | Betrieb | Read | 1 → Pumpe läuft |
| Zähler | T | | T |
| AV:275 | Laufzeit Pumpe gesamt | Read | D |
| AV:276 | Laufzeit Pumpe Schalten | Read/Write | Register auf o setzen = Rücksetzen des Zählers |
| AV:277 | Laufzeit Controller gesamt | Read | |
| AV:278 | Laufzeit Controller aktuell | Read | Laufzeit seit Einschalten des Controllers |
| AV:279 | Pumpenbetrieb kWh Zähler gesamt | Read | D 1 |
| AV:280 | Pumpenbetrieb kWh Zähler Schalten | Read/Write | Register auf o setzen = Rücksetzen des Zählers |
| Einstellungen | Steuerung | T | 1 = Parallel; 2 = Inputs (Eingänge); 3 = Remote (extern); 4 = Constant Flow (konstanter |
| AV:300 | Steuerungsmodus | Read | Förderstrom); 5 = Constant Pressure (konstanter Druck); 6 = Linear Pressure (lineare Kennlinie); 7 = Quadratic Pressure (quadratische Kennlinie); 8 = Quadratic Pressure with Maximum Flow (quadratische Kennlinie mit Höchstförderstrom); 9 = Quadratic Pressure with Minimum Flow (quadratische Kennlinie mit Mindestförderstrom); 10 = Quadratic Pressure with Minimum und Maximum Flow (quadratische Kennlinie mit Mindestförderstrom); 10 = Quadratic Pressure with Minimum und Maximum Flow (quadratische Kennlinie mit Mindest- und Höchstförderstrom) |
| AV:301 | HOA-Zustand | Read/Write | o = OFF; 1 = Hand Mode; 2 = Auto |
| av:302 | Aktive Parameter | Read/Write | 1 = Standard; 2 = Modus 1 (Heizen); 3 = Modus 2 (Kühlen) |
| AV:303 | Grenzwert Mindestdrehzahl | Read | in 1/min |
| AV:304 | Grenzwert Höchstdrehzahl | Read | in 1/min |
| AV:305 | Drehzahl Hand-Modus | Read/Write | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul. |
| AV:306 | BMS Drehzahl einstellen | Read/Write | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul. |
| Alarm- und W | /arnmeldungen | | |
| AV:400 | Alarmmeldungen | Read | Bit-Positionen s. Tabelle Alarmmeldungen |
| AV:401 | Warnmeldungen | Read | Bit-Positionen s. Tabelle Warnmeldungen |
| AV:402 | Warnmeldungen quittieren | Write | 32-Bit-Feld entsprechend dem Warnmeldungsfeld |
| Parameter | | | |
| AV:500 | Standardmodus - Null-Förderhöhe | Read | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:501 | Standardmodus - Nennförderhöhe | Read | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:502 | Standardmodus - Nennförderstrom | Read | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:503 | Standardmodus - Mindestförderstrom | Read | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:504 | Modus 1 – Null-Förderhöhe | Read | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:505 | Modus 1 - Nennförderhöhe | Read | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:506 | Modus 1 - Nennförderstrom | Read | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:507 | Modus 1 - Mindestförderstrom | Read | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:508 | Modus 2 – Null-Förderhöhe | Read | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:509 | Modus 2 – Nennförderhöhe | Read | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:510 | Modus 2 – Nennförderstrom | Read | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:511 | Modus 2 – Mindestförderstrom | Read | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |

| OBJEKT-ID | OBJEKTNAME READ/ WRITE | | KOMMENTARE | | | | |
|-----------|---------------------------|------|--|--|--|--|--|
| E/A | | | | | | | |
| AI:O | Analog In 1 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul | | | | |
| AI:1 | Analog In 2 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul | | | | |
| AO:O | Analog Out 1 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul | | | | |
| BI:O | Digital In:1 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul | | | | |
| BI:1 | Digital In:2 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul | | | | |
| во:0 | Digital Out:1 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul | | | | |
| BO:1 | Digital Out:2 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul | | | | |
| BV:O | Relais 1 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul | | | | |
| BV:1 | Relais 2 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul | | | | |

3.3 MODBUS-REGISTER-MAPPING - VERSION 2 - FÜR FIRMWARE 1V.17 UND NEUER

| FUNKTIONS- CODE | | | | | | ÄNDERUNG | | | |
|--------------------|-------|-------------------|---------------------|---------------------------------|------------------|----------|---------------|--------------------|---|
| READ | WRITE | START- ADRESSE | MODBUS- REGISTER | BESCHREIBUNG | ANZ. REGISTER | WÄHREND | DATEN- TYP | EINHEIT | ANMERKUNG |
| 0×03 | 0×06 | | | | | BETRIEB | | | |
| Status | | | , | | | , | | | |
| Х | | 100 | 101 | Ist-Drehzahl | 1 | N. Z. | UINT16 | 1/MIN | Ist-Drehzahl des Frequenzumrichters in RPM (1/min). |
| Χ | | 101 | 102 | Ist-Drehzahl | 1 | N. Z. | иінт16 | 0,1 % | Ist-Drehzahl des Frequenzumrichters in % der Motornenndrehzahl |
| Χ | | 102 | 103 | Motorleistung | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 104 | 105 | Motoreingangsspannung | 1 | N. Z. | UINT16 | 0,1 V | Vom Frequenzumrichter an den Motor gelieferte Spannung |
| Χ | | 105 | 106 | Motoreingangsstrom | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 A | Vom Frequenzumrichter an den Motor gelieferter Strom |
| Х | | 107 | 108 | Sensorless-Förderhöhe | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 109 | 110 | Sensorless-Förderstrom | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 111 | 112 | Förderstrom gesamt | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 | Verwendet für Parallel Sensorless-Betrieb |
| Χ | | 113 | 114 | Leistung gesamt | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 | Verwendet für Parallel Sensorless-Betrieb |
| Χ | | 115 | 116 | Anz. betriebener Pumpen | 1 | N. Z. | UINT16 | - | Verwendet für Parallel Sensorless-Betrieb |
| Χ | | 116 | 117 | Max. Sensorless- Förderstrom | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 118 | 119 | Max. Sensorless- Förderhöhe | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 122 | 123 | Status | 1 | N. Z. | UINT16 | - | Bit:o = Betriebsstatus Pumpe (o=dreht nicht, 1=dreht |
| E/A | | | | | | | | | |
| Χ | | 200 | 201 | Digital In | 1 | N. Z. | UINT16 | - | Digitaler Eingang 1 ist Bit 0 und Eingang 2 ist Bit 1. |
| Х | | 201 | 202 | Analog In 1 | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 V, 0,01 mA | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 203 | 204 | Analog In 2 | 2 | N. Z. | UINT32 | 0,01 V, 0,01 mA | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 205 | 206 | Analog Out 1 | 1 | N. Z. | UINT16 | 0,01 mA | |
| Х | | 206 | 207 | Digital Out | 1 | N. Z. | UINT16 | - | Digitaler Ausgang 1 ist Bit 0 und Ausgang 2 ist Bit 1. |
| Χ | | 207 | 208 | Relais | 1 | N. Z. | UINT16 | - | Relais 1 ist Bit 0 und Relais 2 ist Bit 1. |
| Einheit | en | | | | | | | | |
| Х | | 250 | 251 | Flow (Förderstrom) | 1 | N. Z. | UINT16 | - | 1 = l/s; 2 = m ³ /h; 3 = g/m |
| Χ | | 251 | 252 | Pressure (Druck) | 1 | N. Z. | UINT16 | - | 1 = bar; 2 = kPa; 3 = psi; 4 = ft; 5 = m |
| Χ | | 252 | 253 | Leistung (Leistung) | 1 | N. Z. | UINT16 | - | 1 = kw; 2 = hp |
| Χ | | 253 | 254 | Speed (Drehzahl) | 1 | N. Z. | UINT16 | - | 1 = 1/MIN; 2 = % |
| Х | | 254 | 255 | Temperatur | 1 | N. Z. | UINT16 | - | 1 = Grad Celsius; 2 = Grad Fahrenheit; |

| | TIONS- | | | | | | | | |
|-------------|-----------|------------|----------|---------------------------------------|----------|---------------------|--------|---------|--|
| CODE | | START- | MODBUS- | BESCHREIBUNG | ANZ. | ÄNDERUNG WÄHREND | DATEN- | FINHEIT | ANMERKUNG |
| READ | WRITE | ADRESSE | REGISTER | BESCHREIDONG | REGISTER | BETRIEB | TYP | | ANMERRONG |
| | 0×06 | | | | | | | | |
| Zähler X | | 275 | 276 | Laufzeit Pumpe gesamt | 2 | N. Z. | UINT32 | 1 h | |
| X | Х | 277 | 278 | Laufzeit Pumpe Schalten | 2 | N. Z. | UINT32 | 1 h | Register auf O setzen = Rücksetzen des Zählers |
| X | | 279 | 280 | Laufzeit Controller gesamt | 2 | N. Z. | UINT32 | 1 h | Register dur o setzeri - Racksetzeri des Zumers |
| X | | 281 | 282 | Laufzeit Controller aktuell | 2 | N. Z. | UINT32 | 1 h | Laufzeit seit Einschalten des Controllers |
| Х | | 283 | 284 | Pumpenbetrieb kWh Zähler gesamt | 2 | N. Z. | UINT32 | 1 kWh | |
| Х | х | 285 | 286 | Pumpenbetrieb kWh Zähler Schalten | 2 | N. Z. | UINT32 | 1 kWh | Register auf O setzen = Rücksetzen des Zählers |
| Einstel | lungen St | teuerung | | | | | | | |
| X | | 300 | 301 | Steuerungsmodus | 1 | ja | UINT16 | - | 1 = Parallel; 2 = Inputs (Eingänge); 3 = Remote (extern); 4 = Constant Flow (konstanter Förderstrom); 5 = Constant Pressure (konstanter Druck); 6 = Linear Pressure (lineare Kennlinie); 7 = Quadratic Pressure (quadratische Kennlinie); 8 = Quad Pressure Maximum (quadratische Kennlinie mit Höchstförderstrom); 9 = Quad Pressure Minimum (quadratische Kennlinie mit Mindestförderstrom); 10 = Quadratic Pressure Max/Min (quadratische Kennlinie mit Mindest- und Höchstförderstrom) |
| Х | Х | 301 | 302 | HOA-Zustand | 1 | ja | UINT16 | - | 0 = Off; 1 = Hand; 2 = Auto |
| X | Х | 302 | 303 | Aktive Parameter | 1 | ja | UINT16 | - | 1 = Standard; 2 = Modus 1 (Heizen); 3 = Modus 2 (Kühlen) |
| X | Х | 303 | 304 | Grenzwert Mindestdrehzahl | 1 | ja | UINT16 | 1 | In 1/MIN |
| Χ | X | 304 | 305 | Grenzwert Höchstdrehzahl | 1 | ja | UINT16 | 1 | In 1/MIN. |
| X | Х | 305 | 306 | Drehzahl Hand-Modus | 1 | ja | UINT16 | 0,1 | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| X | Х | 306 | 307 | BMS Drehzahl einstellen | 1 | ja | UINT16 | 0,1 | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| X | Х | 308 | 309 | Start/Stopp | 1 | ja | UINT16 | - | 0 = Pumpe stoppen; 1 = Pumpe starten |
| Alarm- | und Wa | rnmeldunge | n | , | , | | | | |
| X | | 400 | 401 | Alarmmeldungen | 2 | N. Z. | UINT32 | - | Bit-Positionen s. Tabelle Alarmmeldungen. |
| X | | 402 | 403 | Warnmeldungen | 2 | N. Z. | UINT32 | - | Bit-Positionen s. Tabelle Warnmeldungen. |
| Х | Х | 404 | 405 | Warnmeldungen quittieren | 2 | ja | UINT32 | - | 32-Bit-Feld entsprechend dem Warnmeldungsfeld. |
| Parame | eter | | | | | | | | |
| X | | 500 | 501 | Standardmodus - Null- Förderhöhe | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | | 502 | 503 | Standardmodus - Nennförderhöhe | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Х | | 504 | 505 | Standardmodus - Nennförderstrom | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Х | | 506 | 507 | Standardmodus – Mindestförderstrom | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| X | | 508 | 509 | Modus 1 - Null-Förderhöhe | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| X | | 510 | 511 | Modus 1 - Nennförderhöhe | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| X | | 512 | 513 | Modus 1 - Nennförderstrom | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| X | | 514 | 515 | Modus 1 - Mindestförderstrom | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| X | | 516 | 517 | Modus 2 – Null-Förderhöhe | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| X | | 518 | 519 | Modus 2 – Nennförderhöhe | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| X | | 520 | 521 | Modus 2 - Nennförderstrom | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| X | | 522 | 523 | Modus 2 - Mindestförderstrom | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| Χ | Х | 539 | 540 | Steuerungssollwert | 2 | ja | UINT32 | 0,01 | Wert und Einheit gemäß Pumpensteuerungsmodus (konstanter Druck oder konstanter Förderstrom) |

| FUNK1 CODE | TIONS- | | Mannus | BESCHREIBUNG | ANZ. REGISTER | WAHREND | DATEN- TYP | EINHEIT | ANMERKUNG |
|---------------|--------|-------|---------------------|--------------------------------------|------------------|---------|---------------|---------|---|
| READ | WRITE | _ ' | MODBUS- REGISTER | | | | | | |
| 0×03 | 0×06 | | | | | | | | |
| Inform | ation | | | | | | | | |
| Х | | 900 | 901 | Bezeichnung Pumpe / Kennzeichnung | 8 | N. Z. | ASCII | - | Bezeichnung der Pumpe als ASCII-Zeichenkette |
| X | | 908 | 909 | Seriennummer | 7 | N. Z. | ASCII | - | Seriennummer der Pumpe als ASCII-Zeichenkette |
| X | | 915 | 916 | Version Firmware | 1 | N. Z. | UINT16 | 00,00 | Zahl geteilt durch 100 ergibt die Major-/Minor- Versionsnummer des DEPC. |
| Χ | | 916 | 917 | Hardware-Version | 1 | N. Z. | UINT16 | - | Hardware-Version des Pumpensteuerungsmoduls |
| X | | 917 | 918 | BMS Modbus-Version | 1 | N. Z. | UINT16 | - | Version des verwendeten Armstrong-Modbus- Registers |
| X | | 918 | 919 | Version Firmware Patch | 1 | N. Z. | UINT16 | 00 | Patch-Version des DEPC. An Register Firmware- Version anhängen |

3.4 BACNET-OBJEKTE - VERSION 2 - FÜR FIRMWARE V1.17 UND NEUERE

| OBJEKT-II | OBJEKTNAME | READ/WRITE | KOMMENTARE |
|-------------|-----------------------------------|------------|--|
| Status | | | |
| AV:100 | Ist-Drehzahl | Read | In 1/min |
| AV:101 | Ist-Drehzahl | Read | In % |
| AV:102 | Motorleistung | Read | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:103 | Motoreingangsspannung | Read | In Volt |
| AV:104 | Motoreingangsstrom | Read | In Ampere |
| AV:105 | Sensorless-Förderhöhe | Read | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:106 | Sensorless-Förderstrom | Read | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:107 | Förderstrom gesamt | Read | Verwendet für Parallel Sensorless-Betrieb |
| AV:108 | Leistung gesamt | Read | Verwendet für Parallel Sensorless-Betrieb |
| AV:109 | Anz. betriebener Pumpen | Read | Verwendet für Parallel Sensorless-Betrieb |
| AV:110 | Max. Sensorless-Förderstrom | Read | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:111 | Max. Sensorless-Förderhöhe | Read | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| BV:2 | Betrieb | Read | 1 → Pumpe läuft |
| Zähler | | • | |
| AV:275 | Laufzeit Pumpe gesamt | Read | |
| AV:276 | Laufzeit Pumpe Schalten | Read/Write | Register auf O setzen = Rücksetzen des Zählers |
| AV:277 | Laufzeit Controller gesamt | Read | |
| AV:278 | Laufzeit Controller aktuell | Read | Laufzeit seit Einschalten des Controllers |
| AV:279 | Pumpenbetrieb kWh Zähler gesamt | Read | |
| AV:280 | Pumpenbetrieb kWh Zähler Schalten | Read/Write | Register auf O setzen = Rücksetzen des Zählers |
| Einstellung | en Steuerung | | |
| AV:300 | Steuerungsmodus | Read | 1 = Parallel; 2 = Inputs (Eingänge); 3 = Remote (extern); 4 = Constant Flow (konstanter Förderstrom); 5 = Constant Pressure (konstanter Druck); 6 = Linear Pressure (lineare Kennlinie); 7 = Quadratic Pressure (quadratische Kennlinie); 8 = Quadratic Pressure with Maximum Flow (quadratische Kennlinie mit Höchstförderstrom); 9 = Quadratic Pressure with Minimum Flow (quadratische Kennlinie mit Mindestförderstrom); 10 = Quadratic Pressure with Minimum und Maximum Flow (quadratische Kennlinie mit Mindest- und Höchstförderstrom) |
| AV:301 | HOA-Zustand | Read/Write | o = OFF; 1 = Hand Mode; 2 = Auto |
| AV:302 | Aktive Parameter | Read/Write | 1 = Standard; 2 = Modus 1 (Heizen); 3 = Modus 2 (Kühlen) |
| AV:303 | Grenzwert Mindestdrehzahl | Read | in 1/min |
| AV:304 | Grenzwert Höchstdrehzahl | Read | in 1/min |
| AV:305 | Drehzahl Hand-Modus | Read/Write | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul. |
| av:306 | BMS Drehzahl einstellen | Read/Write | Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul. |
| BV:14 | Start/Stopp | Read/Write | Ein-/Ausschalten der Pumpe |

| OBJEKT-I | D OBJEKTNAME | READ/WRITE | KOMMENTARE |
|-------------|---|------------|---|
| Alarm- und | l Warnmeldungen | | |
| AV:400 | Alarmmeldungen | Read | Bit-Positionen s. Tabelle Alarmmeldungen |
| AV:401 | Warnmeldungen | Read | Bit-Positionen s. Tabelle Warnmeldungen |
| AV:402 | Warnmeldungen quittieren | Read/Write | 32-Bit-Feld entsprechend dem Warnmeldungsfeld |
| Parameter | | | |
| AV:500 | Standardmodus - Null-Förderhöhe | Read/Write | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpen steuerungsmodul |
| AV:501 | Standardmodus - Nennförderhöhe | Read/Write | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpen steuerungsmodul |
| AV:502 | Standardmodus - Nennförderstrom | Read/Write | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:503 | Standardmodus – Mindestförders- trom | Read/Write | Wert für den aktiven Standard-Modus. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:504 | Modus 1 - Null-Förderhöhe | Read/Write | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:505 | Modus 1 - Nennförderhöhe | Read/Write | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| av:506 | Modus 1 - Nennförderstrom | Read/Write | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:507 | Modus 1 - Mindestförderstrom | Read/Write | Wert für den aktiven Modus 1. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| av:508 | Modus 2 - Null-Förderhöhe | Read/Write | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:509 | Modus 2 - Nennförderhöhe | Read/Write | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:510 | Modus 2 – Nennförderstrom | Read/Write | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:511 | Modus 2 – Mindestförderstrom | Read/Write | Wert für den aktiven Modus 2. Einheit gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:520 | Steuerungssollwert | Read/Write | Wert und Einheit gemäß Pumpensteuerungsmodus (konstanter Druck oder konstanter Förderstrom) |
| Information | | | |
| AV:900 | BMS BACnet-Version | Read | Version der verwendeten Armstrong-BACnet-Punkte |
| E/A | | | ı |
| AI:O | Analog In 1 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AI:1 | Analog In 2 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| AV:113 | Analog Out 1 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| BI:O | Digital In 1 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| BI:1 | Digital In 2 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| BV:15 | Digital Out 1 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| вv:16 | Digital Out 2 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| BV:0 | Relais 1 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |
| BV:1 | Relais 2 | Read | Gemäß Konfiguration im Pumpensteuerungsmodul |

4.0 BETRIEB

4.1 CHECKLISTE FÜR DIE INBETRIEBNAHME



Folgende Punkte sind sorgfältig zu prüfen, bevor die Pumpe in Betrieb genommen wird:

- A Pumpe gefüllt?
- **B** Drehbewegung **ok**?
- **c** Schmierung **ok**?
- **D** Rohrleitungen korrekt gesichert?
- **E** Spannungsversorgung **ok**?
- **F** Überlastschutz **ok**?
- **G** Ist das System sauber?
- **H** Ist die Pumpenumgebung sauber?

Gewährleistung

Schäden an Gerät und Material, die durch Nichtbeachtung der vorstehenden Vorsichtsmaßnahmen verursacht werden, sind nicht abgedeckt. Weitere Informationen in den Allgemeinen Geschäftsbedingungen und Gewährleistungsbestimmungen von Armstrong. Ausführliche Auskunft erteilt Ihr zuständiger Ansprechpartner bei Armstrong.

4.2 STARTEN DER PUMPE



Prüfen Sie händisch oder mit leichter mechanischer Unterstützung wie einem Gurt oder einem Innensechskantschlüssel im Kupplungsbolzen, ob die Pumpe frei drehen kann.

Stellen Sie sicher, dass sämtliche Schutzvorrichtungen sicher an Ort und Stelle befestigt sind.

Vor dem Starten muss die Pumpe vollständig gefüllt werden. Füllen Sie das Pumpengehäuse mit Flüssigkeit und drehen Sie die Welle händisch, um jegliche Lufteinschlüsse im Laufrad zu entfernen. Bei Design Envelope-Aggregaten mit Schalenkupplung sind sämtliche beim Befüllen des Systems entstandenen Lufteinschlüsse im Gehäuse über den manuellen Luftablass an der Dichtung der Spülleitung zu beseitigen. Stellen Sie vor dem Starten sicher, dass Lufteinschlüsse über den Luftablass an der Dichtung der Spülleitung entfernt werden. Halten Sie den Luftablass geöffnet, bis die Luft vollständig ausgetreten ist.

Design Envelope-Blockpumpenaggregate verfügen über Spül-/ Entlüftungsleitungen im Ansaugbereich der Pumpe. Beim Betrieb dieser Aggregate wird verbliebene Luft aus der Pumpe zu den Ansaugleitungen gezogen. Schalten Sie den Motor kurz ein und stellen Sie sicher, dass die Drehbewegung mit dem Richtungspfeil auf dem Pumpengehäuse übereinstimmt (von der Motorseite aus gesehen im Uhrzeigersinn).

Starten Sie den Motor mit geschlossenem Auslassventil und offenem Ansaugventil. Öffnen Sie dann allmählich das Auslassventil, wenn der Motor Betriebsdrehzahl erreicht hat. Das Auslassventil kann beim Starten leicht geöffnet sein, um das Ablassen eingeschlossener Luft zu unterstützen.

Nach Abschalten der Pumpe: Schließen Sie das Auslassventil und trennen Sie den Motor von der Stromversorgung.

Betreiben Sie niemals die Pumpe über einen längeren Zeitraum bei geschlossenem Auslassventil mit voller Drehzahl (höchstens ein paar Minuten lang). Übermäßige Geräusch- und Schwingungsentwicklung beim Starten weist auf eine zu hoch angesetzte Anlagenförderhöhe hin. Berechnen Sie zur Prüfung die Pumpenbetriebsförderhöhe durch Subtrahieren des Saugdruck-Anzeigewerts vom Anzeigewert auf der Förderseite. Wandeln Sie das Ergebnis in die Einheit der Förderhöhe gemäß Typenschild der Pumpe um und vergleichen Sie die Werte. Der Entwickler oder Betreiber der Anlage ist baldmöglichst hierüber zu informieren, da Anpassungen beim Antrieb erforderlich sein können, um die Eignung der Pumpe für das installierte System sicherzustellen.



Prüfen Sie vor dem Betreiben des Aggregats den Drehrichtungspfeil. Die Drehbewegung aller vertikalen Armstrong 4300- & 4380-Inline-Aggre-

gate verläuft von der Motorseite aus gesehen im Uhrzeigersinn.

WICHTIG:



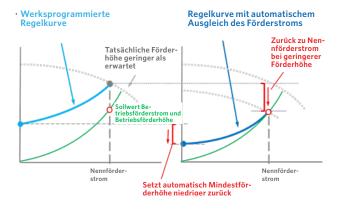
Betreiben Sie die Pumpe niemals, auch nicht für kurze Zeit, bei geringem Förderstrom oder geschlossenem Auslassventil. Dadurch könnte das Wasser im Gehäuse überhitzen und verdampfen, was zu einem

vorzeitigen Ausfall sowie zu ersthaften Schäden an der Pumpe und dem sie umgebenden Bereich führen könnte.

4.2.1 AUTO-FLOW BALANCING (AUTOMATISCHER AUSGLEICH DES FÖRDERSTROMS)

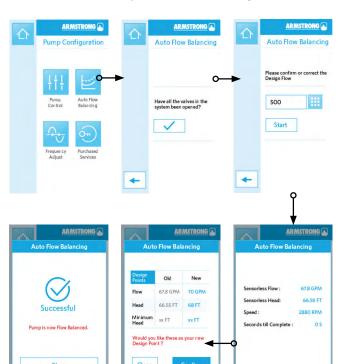
Der automatische Ausgleich des Förderstroms legt die Regelkurve zwischen Nennförderstrom bei der Anlagenförderhöhe vor Ort und der Mindestförderhöhe (Null-Förderstrom) fest, die typischerweise gesenkt (zurückgesetzt) wird.

Oft ist die tatsächliche Anlagenförderhöhe geringer als erwartet und die Pumpe arbeitet aufgrund der Anlagenkonzeption bei einem höheren als dem Nennförderstrom eher rechts von der Kurve. Die Auto-Flow-Balancing-Funktion vergleicht die Sensorless-Kennlinien mit der tatsächlichen Anlage und ermittelt so die tatsächliche Förderhöhe für den Nennförderstrom. Die Mindestförderhöhe (Null-Förderstrom) wird entsprechend der tatsächlichen Förderhöhe bei diesem Nennförderstrom zurückgesetzt. Die Standardeinstellung ab Werk beträgt 40 % der Nennförderhöhe, kann jedoch zur höheren Energieeinsparung weiter gesenkt werden, sofern alle Bereiche ausreichend versorgt sind.



Bei Gebäuden, die in mehreren Phasen ausgestattet werden bzw. bei Änderung des Nennförderstroms, kann der automatische Ausgleich des Förderstroms zu Beginn jeder Phase ausgeführt werden.

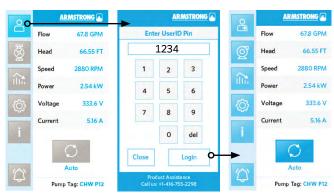
Wählen Sie im Touchscreen **Pump Configuration -> Auto Flow Balancing** (Pumpenkonfiguration -> Automatischer Ausgleich des Förderstroms) und folgen Sie den Hinweisen. Die Ausführung der Auto-Flow-Balancing-Funktion dauert etwa 3 Minuten.



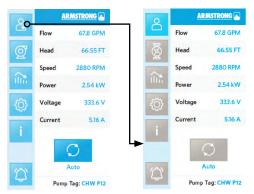
4.3 TOUCHSCREEN

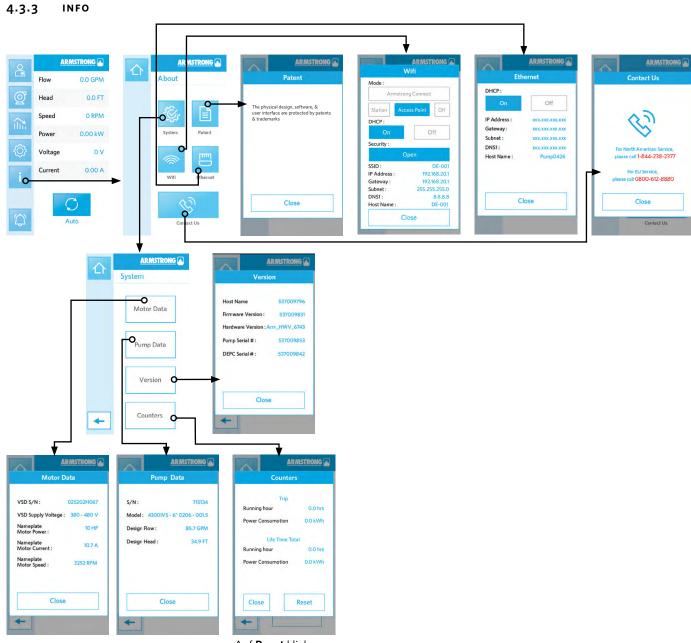
4.3.1 EINLOGGEN

standard-passwort 1234



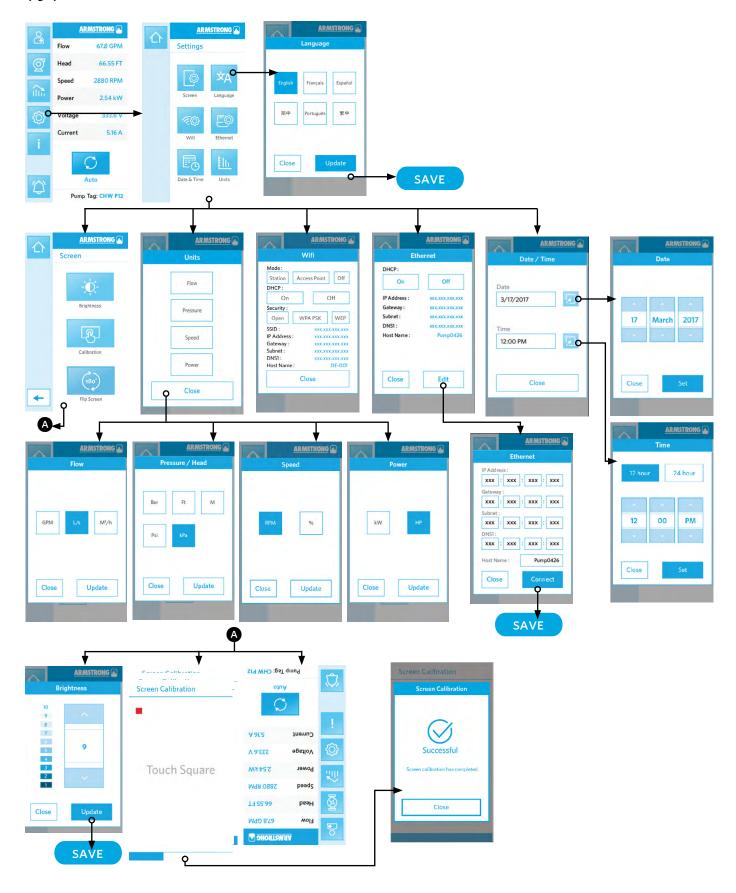
4.3.2 AUSLOGGEN



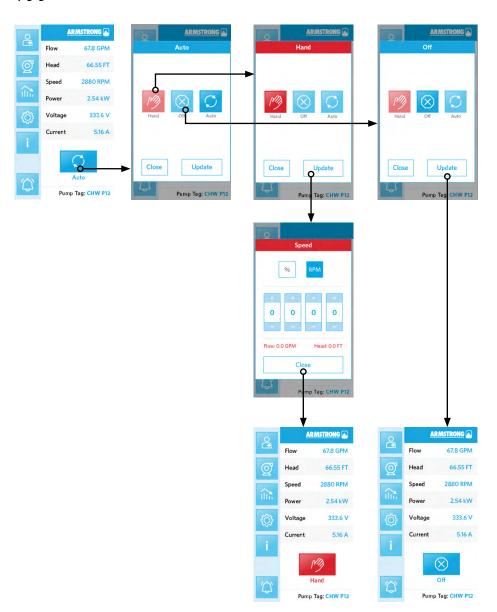


Auf **Reset** klicken, um den Zähler zurückzusetzen

4.3.4 GENERAL SETTINGS (ALLGEMEINE EINSTELLUNGEN)

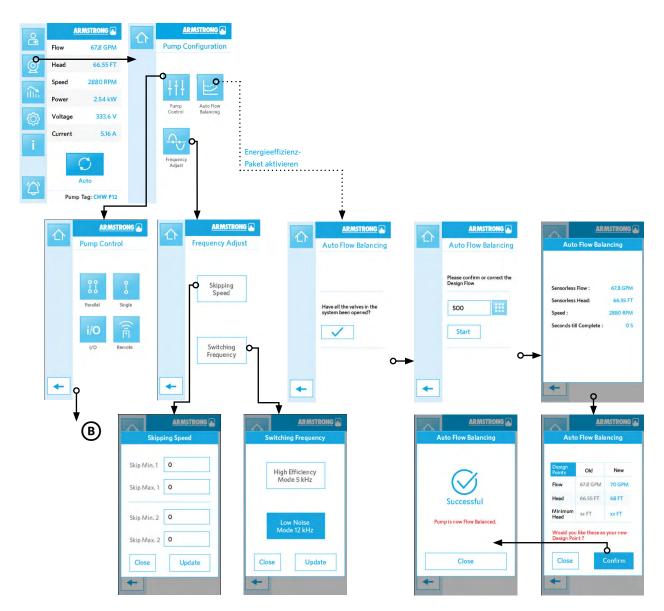


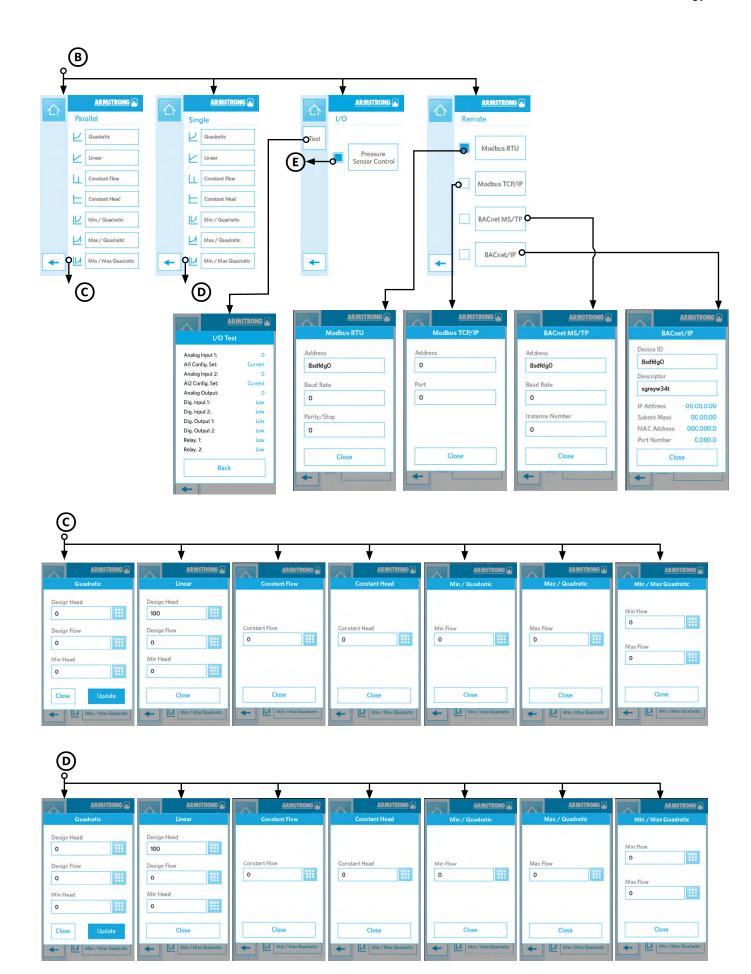
4.3.5 MANUAL/AUTO MODE (MODUS MANUELL/AUTOMATISCH)

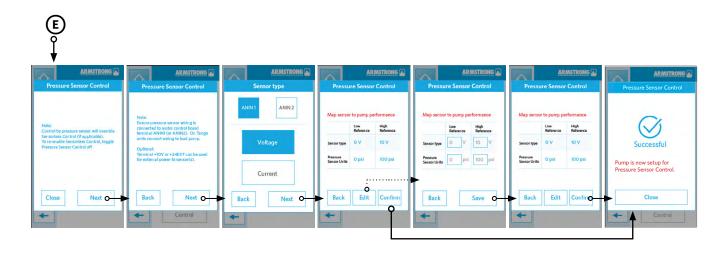


36

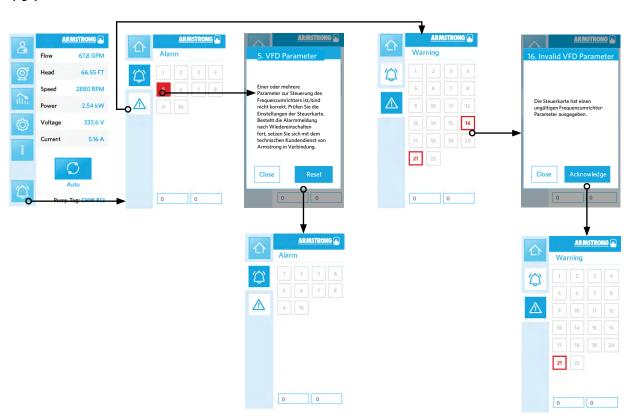
4.3.6 PUMP CONTROL (PUMPENSTEUERUNG)







4.3.7 ALARMS & WARNINGS (ALARM- UND WARNMELDUNGEN)

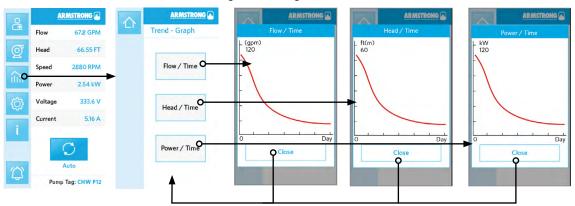


4.3.8 TREND-GRAPH (TREND-DIAGRAMM)

Für 3 Parameter können auf dem Touchscreen Trends angezeigt werden:

- Leistung
- Förderstrom
- Förderhöhe

So erhält der Nutzer auf einen Blick die wichtigsten Leistungsdaten.



Ein ausführlicher Trendbericht kann durch einen Export der Pumpendaten im CSV-Format für den Abruf und die Analyse auf einem externen Computer erstellt werden..

4.3.9 EINSTELLUNG DER HELLIGKEIT

Wählen Sie **Settings -> Brightness** (Einstellungen -> Helligkeit), um die Helligkeit des Touchscreen anzupassen.

10 = höchste Helligkeit, 1 = niedrigste Helligkeit

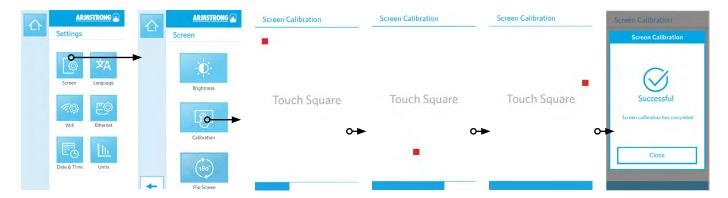


4.3.10 KALIBRIERUNG DES TOUCHSCREEN

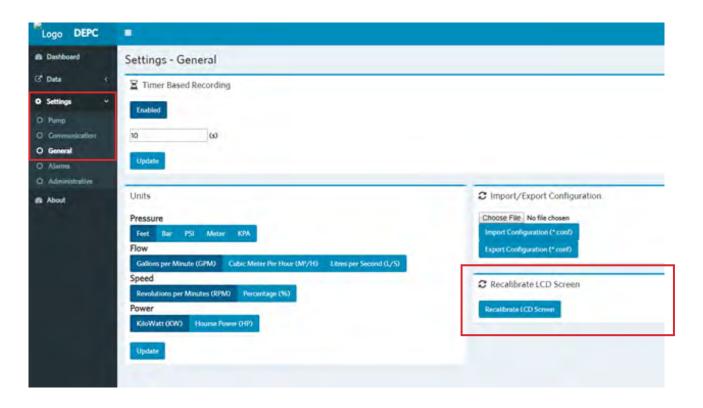
Bei Auftreten eines der folgenden Probleme

- Objekte am Rand des Bildschirms können nicht aktiviert werden;
- Einige Display-Schaltflächen reagieren anscheinend nicht; kann es erforderlich sein, den Touchscreen neu zu kalibrieren. Wählen Sie **Settings -> Screen -> Calibration** (Einstellungen -> Bildschirm -> Kalibrierung), um den Touchscreen zu kalibrieren.

Durchlaufen Sie die abgebildete 3-Schritte-Kalibrierungssequenz (berühren Sie die Flächen), um die Display-Koordinaten zurückzusetzen.



Können Sie nicht vom Touchscreen selber aus auf die Kalibrierungsfunktion zugreifen, verbinden Sie die Pumpe mit dem Webserver und wählen Sie **Settings -> General -> Recalibrate LCD Screen** (Einstellungen -> Allgemein -> LCD-Bildschirm rekalibrieren). Dies löst die Kalibrierungssequenz des Touchscreens an der Pumpe aus. Durchlaufen Sie die oben abgebildete 3-Schritte-Kalibrierungssequenz, um die Display-Koordinaten zurückzusetzen.

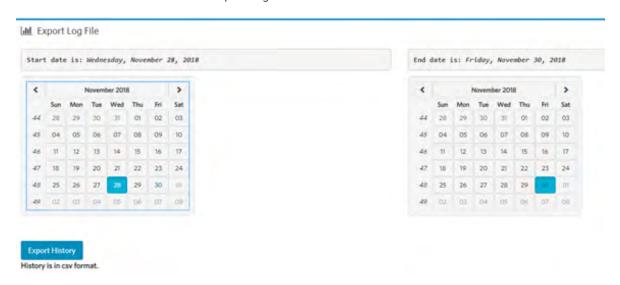


4.3.11 DATENPROTOKOLLE

Datenprotokolle (Data Logs) können zur Analyse der Energieeffizienz oder für die Suche nach Fehlern im System verwendet werden. Die Datenprotokolle können für ein Gebäudeautomationssystem (GA) oder für eine einzelne Pumpe verwendet werden. Jede Pumpensteuerung zeichnet über vordefinierte Zeitintervalle (Voreinstellung 5 Minuten) hinweg folgende Datenparameter auf:

- Drehzahl (rpm bzw. 1/min)
- Leistung (kW)
- Strom (A)
- Förderstrom (gpm, Gallonen pro Minute)
- Förderhöhe (ft, Fuß)
- Analoger Eingang 1
- Analoger Eingang 2
- Analoger Ausgang
- Digitaler Eingang
- Digitaler Ausgang
- Alarmmeldungen
- Warnmeldungen
- kW-Stunden

Der DEPC speichert das Datenaufkommen von bis zu 3 Monaten in 5-Minuten-Intervallen. Zusätzlicher Datenspeicherplatz ist auf dem Cloud-Server verfügbar, wenn die Pumpe mit dem Internet verbunden und das Abonnement des Pump Manager aktiv ist.



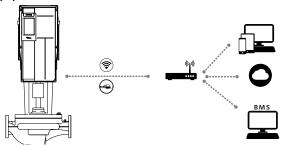
Verbinden Sie den DEPC mit dem Webserver im Bereich **Data -> Trends -> Export Log File** (Daten -> Trends -> Export Protokolldatei).

Wählen Sie Anfangs- und Enddatum und klicken Sie dann auf **Export History** (Exportverlauf), um die Datenprotokolldatei im CSV-Format herunterzuladen.

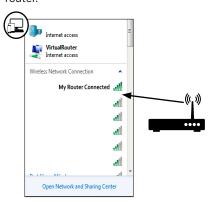
4.4 WEBSCHNITTSTELLE

Für den Zugriff auf die DEPC-Webschnittstelle empfiehlt Armstrong ausdrücklich den Browser Google Chrome. Auch andere Browser können genutzt werden, aber Google Chrome sorgt für den besten Betrieb.

4.4.1 VERBINDUNG ÜBER ETHERNET

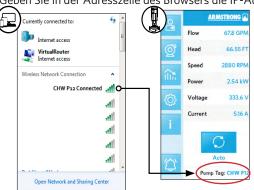


verbinden sie ihr gerät über wlan oder ethernet-kabel mit dem router.



4.4.2 VERBINDUNG ÜBER WLAN

Geben Sie in der Adresszeile des Browsers die IP-Adresse der



Pumpe (s. Fenster "About" der Pumpe) ein. Standard-Nutzer Level 1 Passwort: Armstrong1 Standard-Nutzer Level 2 Passwort: Armstrong12



Zugriff auf die Steuerungsmodi:

Wählen Sie Settings (Einstellungen) → Pump (Pumpe)



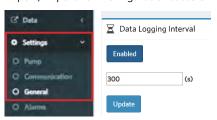
Wählen Sie Settings (Einstellungen) → General (Allgemein), wählen Sie die gewünschten Aggregate und klicken Sie auf Update (Aktualisieren).

Einrichten des Intervalls für zeitbasierte Aufzeichnung: Wählen

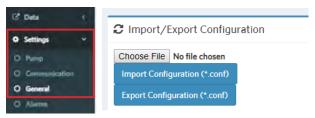


Sie Settings (Einstellungen) → General (Allgemein), klicken Sie auf Enable (Aktivieren) und geben Sie das gewünschte Zeitintervall ein (voreingestellt sind 300 Sekunden).

Import/Export von Konfigurationsdateien: Wählen Sie Settings



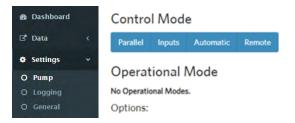
(Einstellungen) → General (Allgemein), wählen Sie eine Datei aus und klicken Sie zum Importieren auf **Import Configuration** (Konfiguration importieren). Zum Exportieren klicken Sie auf Export Configuration (Konfiguration exportieren).



Ändern von Datum/Uhrzeit: Klicken Sie auf Settings (Einstellungen) → General (Allgemein) und ändern Sie Datum und Uhrzeit.



Zugriff auf die Steuerungsmodi: Wählen Sie Settings (Einstellungen) → Pump (Pumpe)



Zur Auswahl von Version 1 oder 2 der BMS-Einstellungen klicken Sie auf Remote Mode (Fernzugriff) und wählen Sie Version 1 oder



Settings (Einstellungen) → Pump (Pumpe)

Zum Verändern der Einstellungen für das Hochfahren und Herunterfahren des Motors nehmen Sie die Einstellung unter **Motor Ramp Up Time** (Hochfahrzeit Motor) und **Motor Ramp Down Time** (Herunterfahrzeit Motor) vor.

Zum Verändern der hohen oder niedrigen Drehzahl der Pumpe nehmen Sie die Einstellung des Wertes in RPM (1/min) unter **High Speed Limit** (Grenzwert hohe Drehzahl) und **Low Speed Limit** (Grenzwert niedrige Drehzahl) vor.

Zum Verändern der Pumpenkennzeichnung geben Sie unter **Pump Tag** (Pumpen-Kennzeichnung) eine neue Kennzeichnung ein.



Zum Verändern der Einstellungen für die Ausgänge: Settings (Einstellungen) → Pump (Pumpe)

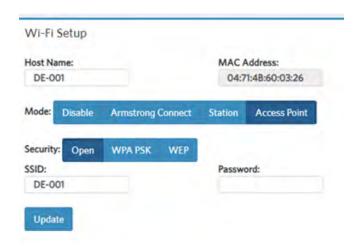
Zum Verändern der digitalen Ausgänge: bei Outputs (Ausgänge) Enable (Aktivieren) wählen und die gewünschte Angabe auswählen.

Zum Verändern der analogen Ausgänge: Enable (Aktivieren) wählen und die gewünschte Angabe auswählen.

Zum Ändern der Relais-Einstellungen: Relay Functions (Relaisfunktionen) aktivieren und die gewünschten Einstellungen auswählen.



Zum Aktivieren von Armstrong Connect: Settings (Einstellungen) → Communication (Kommunikation) und klicken Sie zum Aktivieren auf Armstrong Connect.



Zum Einstellen der BACnet Max Info Frames aktivieren Sie unter Settings (Einstellungen) → Communication (Kommunikation) BACnet Serial und nehmen Sie die gewünschte Eingabe unter Max Info Frames vor.



4.4.3 SCHALTFREQUENZ

Die Steuerungen der IVS-Antriebe verfügen über eine einstellbare Trägerfrequenz bzw. eine Frequenz, bei der die IGBTs geschaltet werden. Die Schaltfrequenz beeinflusst die Leistung des Antriebs und Motors und kann in manchen Fällen ein hörbares Geräusch verursachen

Es gibt 2 voreingestellte Modi für die Schaltfrequenz.



Hocheffizienter Modus - 2 kHz, (voreingestellt)

Diese Frequenzeinstellung minimiert Verluste in Antrieb und Motor, um optimale Leistung zu erzielen. Bei dieser niedrigeren Einstellung kann der Motor jedoch ein hörbares hohes Geräusch erzeugen. Soll eine solche Geräuschbildung verhindert werden, kann der Antrieb auf den Low Noise-Modus umgestellt werden.

Low Noise-Modus - 12 kHz

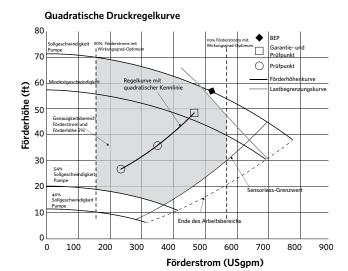
Diese Frequenzeinstellung erhöht elektrische Verluste, arbeitet jedoch geräuschärmer. Stellen Sie die Steuerung auf den Low Noise-Modus um, falls der High Efficiency-Modus zu inakzeptabler Geräuschentwicklung führt.

4.5 DESIGN ENVELOPE-TOLERANZEN

Die Toleranzen bei der Ermittlung von Förderstrom und Förderhöhe zwischen Prüfstand und der Anzeige der Design Envelope-Steuerung liegen bei allen Design Envelope-Sensorless-Pumpen innerhalb von 5 % Abweichung vom Wirkungsgrad-Optimum.

Eben diese Toleranzwerte in Bezug auf das Wirkungsgrad-Optimum werden am Design Envelope-Auswahlpunkt für das jeweilige Modell wie folgt verwendet (Garantie gemäß ANSI 40.6 Hydraulic Institute Standard, s. ABB. 4.5.1):

ABB. 4.5.1



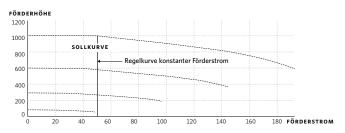
Die Toleranz gilt, wenn der Förderstrom zwischen 30 % und 110 % des Förderstroms mit Wirkungsgrad-Optimum bei Nenndrehzahl der Pumpe liegt und der Betriebspunkt bei mindestens 54 % der Nenndrehzahl der Pumpe liegt.

Die Nenndrehzahl der Pumpe wird bei allen Design Envelope-Pumpenkurven als oberste Drehzahl angezeigt.

5.0 STEUERUNGSMODI

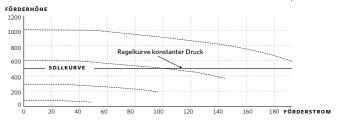
5.1 CONSTANT FLOW (KONSTANTER FÖRDERSTROM)

Design Envelope-Pumpen können so konfiguriert werden, dass sie einen konstanten Förderstrom in einem System aufrecht erhalten, während die Anlagenförderhöhe variiert. Dies simuliert effektiv eine Drehzahlregelung durch einen Durchflussmesser in den Rohrleitungen.



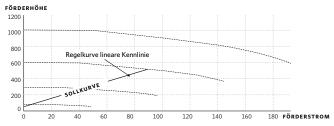
5.2 CONSTANT PRESSURE (KONSTANTER DRUCK)

Design Envelope-Pumpen können so konfiguriert werden, dass sie eine konstante Förderhöhe in einem System aufrecht erhalten, während der Bedarf variiert. Dies simuliert effektiv den Einbau eines Differenzdrucksensors an oder in der Nähe der Pumpe.



5.3 LINEAR PRESSURE (DRUCKREGELUNG MIT LINEARER KENNLINIE)

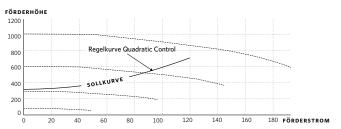
Bei der Linear-Pressure-Steuerung wird die Drehzahl entsprechend einer Regel-"Kurve" zwischen Höchst- und Mindestförderstrom geregelt. Diese Steuerungsart ändert die Pumpendrehzahl in einer Weise, dass die Pumpe entlang der berechneten Regelkurve arbeitet, während die Förderhöhe direkt entsprechend dem Förderstrom variiert. Diese Art der Steuerung ist allgemein bekannt und so effektiv, wie es die gerade, lineare Kennlinie zulässt. Als sinnvollere Steuerung für den HLK-Bereich mit einer deutlichen Energieersparnis empfehlen wir die 5.4 Quadratic Curve-Steuerung.



5.4 QUADRATIC CURVE-STEUERUNG (DRUCKREGELUNG MIT QUADRATISCHER KENNLINIE)

Bei der Quadratic Curve-Steuerung wird die Drehzahl entsprechend einer Regelkurve zwischen Höchst- und Mindestförderstrom geregelt. Es ist allgemein anerkannter Stand der Technik, dass ein Aufbau mit einem Differenzdrucksensor an der am weitesten entfernt liegenden Last im Versorgungskreislauf zur besten Energieeffizienz führt.

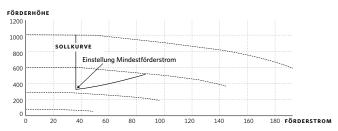
Design Envelope-Pumpen können diese Art der Steuerung auch ohne den Einsatz eines externen Sensors nachbilden. Wird die Förderstromanforderung des Systems gesenkt, senkt die Pumpe automatisch die entwickelte Förderhöhe entsprechend der voreingestellten Regelkurve.



5.5 QUADRATIC CURVE-STEUERUNG MIT MINDESTFÖRDERSTROM-SCHUTZ

Diese Konfiguration wurde für wasserführende HLK-Systeme entwickelt, bei denen sensible Komponenten wie etwa Kühlaggregate, die ein Mindestvolumen beim Förderstrom benötigen, für ihre Stabilität einen Mindestförderstrom erfordern. Diese Steuerung nutzt den 5.4 Quadratic Curve-Steuerungsmodus: Die Pumpendrehzahl wird erhöht, um einen Mindestförderstrom aufrechtzuerhalten, wenn die Systemlast abfällt.

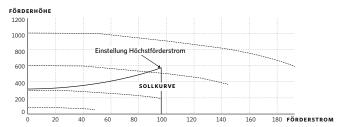
Die Pumpensteuerung kann den Förderstrom nur im Rahmen der Grenzwerte von Drehzahl oder Motor regeln.



5.6 QUADRATIC CURVE-STEUERUNG MIT HÖCHSTFÖRDERSTROM-SCHUTZ

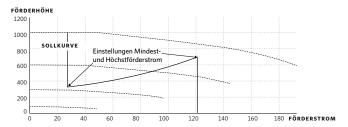
Diese Konfiguration eignet sich optimal für wasserführende HLK-Systeme, deren Pumpen allgemein überdimensioniert sind und einen Förderstromgrenzwert benötigen, um die Anlagenstabilität und entsprechende Energieeinsparungen sicherzustellen. Diese Steuerung nutzt den 5.4 Quadratic Curve-Steuerungsmodus: Die Pumpendrehzahl wird gesenkt, um die Einhaltung des Höchstförderstroms zu gewährleisten. Dies vermeidet ein Überpumpen und spart Energiekosten. Überpumpen ist ein übliches Phänomen bei HLK-Systemen, deren Pumpen üblicherweise für die jeweilige Anwendung überdimensioniert sind. Die Pumpensteuerung kann den Förderstrom nur auf eine Mindestdrehzahl

regeln. Daher wird ein Trockenkontakt-Relais bereitgestellt, das bei Erreichen des Höchstförderstroms schließt. Dies kann für Alarmmeldungen oder andere Einrichtungen verwendet werden.



5.7 QUADRATISCHE KURVENSTEUERUNG MIT MINDEST- UND HÖCHSTFÖRDERSTROM- SCHUTZ

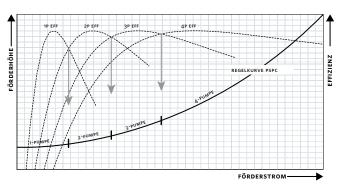
Dieser Steuerungsmodus kombiniert die Steuerlogik von 5.5 UND 5.6, verwendet also die Werte der quadratischen Kennlinie und sieht einen Schutz für Mindestförderstrom und Höchstförderstrom vor. Die Pumpensteuerung kann den Förderstrom nur im Rahmen der Mindest- und Höchstgrenzwerte für Motor und Drehzahl regeln. Daher wird ein Trockenkontakt-Relais bereitgestellt, das bei Erreichen des Mindest- oder Höchstförderstroms schließt. Dies kann für Alarmmeldungen oder andere Einrichtungen verwendet werden.



5.8 PARALLELE SENSORLOS-PUMPENSTEUERUNG (PSPC)

Diese Konfiguration überträgt die quadratische Kennlinie auf die Pumpensteuerung und stellt die Einhaltung der Förderstrom-Anforderungen im System sicher. Dabei werden die Pumpen ein- und ausgeschaltet, um eine optimale Energienutzung zu gewährleisten. Dies erfolgt durch einen Betrieb der Pumpenaggregate auf dem höchsten Effizienzniveau für den jeweiligen Förderstrombedarf.

Dieser Steuerungsmodus kann für 2, 3, oder 4 parallel betriebene Design Envelope-Pumpenaggregate verwendet werden. Tango- und dualArm-Aggregate werden von Armstrong ab Werk mit der parallelen Sensorless-Pumpensteuerung (PSPC) vorprogrammiert. Bei allen anderen Modellen (außer Zwillingspumpen) kann PSPC nachgerüstet werden. Setzen Sie sich bitte mit Ihrem Armstrong-Händler vor Ort in Verbindung.



Sowohl einzelne Pumpen als auch die gesamte Parallelströmung können wie folgt überwacht werden: Settings (Einstellungen) -> Pump (Pumpe) -> Control Mode (Steuerungsmodus) -> Parallel Sensorless



5.8.1 INTEGRIERTE PARALLELE SENSORLOSPUMPENSTEUERUNG FÜR MEHRERE PUMPEN

Wurde die Option Parallele Sensorless-Pumpensteuerung für die Steuerung von 2, 3 oder 4 Einzelpumpen gewählt (VIL und mit axialem Eintritt), kann die Funktion jederzeit aktiviert werden. Hinweis: Für den parallelen Betrieb müssen identische Pumpenmodelle verwendet werden.

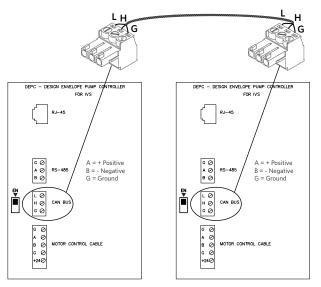
Installieren Sie zunächst eine Drahtbrücke (anderweitig bereitgestellt) zwischen den Pumpen. Verdrahtung zwischen den Steuerkarten: CANBUS-Kabel (3-adrig) mit Klemmenblock an beiden Enden (3-polig, 3,81 mm).

Zur Verbindung von 3 oder 4 Pumpen sollten die CANBUS-Stecker hintereinander geschaltet werden.

Drahtbrücke nicht im Lieferumfang enthalten.

Für den parallelen Betrieb von 2 Pumpen:

Achten Sie darauf, dass beide Anschlusswiderstände auf Enabled gesetzt sind (in Richtung der Markierung **EN** beim CANBUS-Anschluss).

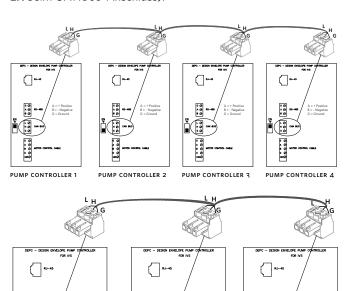


PUMP CONTROLLER 1

PUMP CONTROLLER 2

Für den parallelen Betrieb von 3 oder 4 Pumpen:

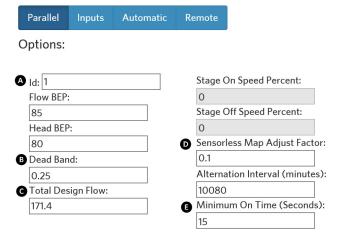
Achten Sie darauf, dass nur der erste und der letzte Anschlusswiderstand auf Enabled gesetzt sind (in Richtung der Markierung **EN** beim CANBUS-Anschluss).



PUMP CONTROLLER 1 PUMP CONTROLLER 2 PUMP CONTROLLER 3

Wählen Sie im Webserver Settings (Einstellungen) -> Pump (Pumpe), setzen Sie den Steuerungsmodus auf Parallel mit folgenden Parameterwerten:

Control Mode

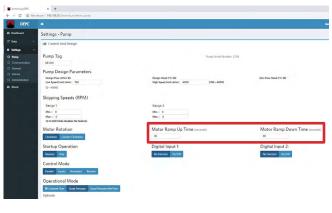


- ID: 1 bis 8, die niedrigere Zahl ist die Hauptpumpe, z. B. 1 für die Hauptpumpe, 2 für die Folgepumpe
- B Totzone: auf 0,25 einstellen
- Gesamt-Nennförderstrom: Parallelströmung eingeben
- Sensorless-Anpassungsfaktor auf 0,1 einstellen
- Minimum On Time (Sekunden): auf 15 einstellen

Klicken Sie auf UPDATE (Aktualisieren), um alle Änderungen zu speichern. Verbinden Sie den Webserver mit der zweiten Pumpe und wiederholen Sie dann die vorgenannten Schritte (A) bis (E).

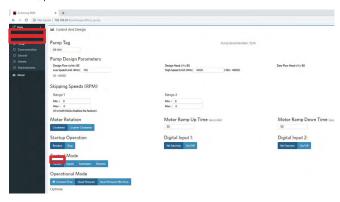
5.8.2 ÄNDERN DER HOCHFAHR-/HERUNTERFAHRZEIT DES MOTORS

Ändern Sie die Zeitwerte in den entsprechenden Feldern unter **Pump** (Pumpe) im Menü **Settings** (Einstellungen).



5.8.3 DREI VERSCHIEDENE STEUERUNGSMODI SIND VERFÜGBAR

Constant Flow (konstanter Förderstrom), Quadratic Pressure (quadratische Kennlinie) und Quadratic Pressure with Minimum Flow (quadratische Kennlinie mit Mindestförderstrom).

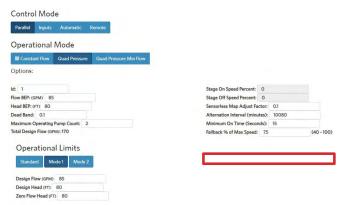


5.8.4 ERSATZ-PROZENTWERT DER MAXIMALEN DREHZAHL

Wird beim Betrieb mehrerer Pumpen im parallelen Sensorless-Modus eine der Pumpen vom Kommunikationskreis getrennt (z. B. wenn die Pumpe vom CANbus-Kabel getrennt wird), arbeitet die getrennte Pumpe weiterhin mit der voreingestellten Drehzahl bzw. mit einer Ersatzdrehzahl. Die Ersatzdrehzahl kann auf einen Prozentwert der maximalen Pumpendrehzahl eingestellt werden (zwischen 40 UND 100 %).

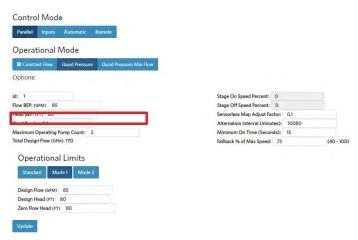
Hinweis: Nur die getrennte Pumpe arbeitet bei konstanter Drehzahl. Die im Kommunikationskreis verbleibenden Pumpen arbeiten weiterhin im parallelen Sensorless-Modus entsprechend der Regelkurve.

Die Einstellung erfolgt unter **Operational Mode** (Betriebsart) durch Eingabe des **Fallback** % of **Max Speed** (Ersatzwert in % der maximalen Drehzahl).



5.8.5 RESERVEPUMPEN

Geben Sie unter **Operational Mode** (Betriebsart) im Feld **Maximum Operating Pump Count** (Maximale Anzahl arbeitender Pumpen) die entsprechende Zahl ein. Die übrigen Pumpen verbleiben im Standby-Modus. Der berechnete Nennförderstrom wird automatisch entsprechend der angegebenen Pumpenanzahl aktualisiert.



5.9 AGGREGATE MIT LEISTUNGSAUFTEILUNG 2*100 %

Wird Duty / Standby festgelegt, geben Sie den Gesamtförderstrom des Systems bei ACE Online oder ADEPT ein und wählen Sie dann Aggregataufteilung 2*100% für einen höheren kundenspezifischen Wert. Die 100%-ige Redundanz beim Förderstrom ist weiterhin gegeben. **Zusätzlich** schaltet die integrierte PSPC das zweite Aggregat im Parallelbetrieb ein, wenn hierfür niedrigere Betriebskosten prognostiziert werden.

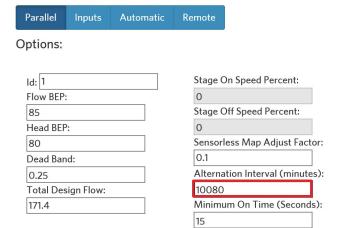
Ist die Versorgung beim zweiten Aggregat abgeschaltet, arbeitet die betriebene Pumpe allein entsprechend der Regelkurve für 100 % Nennförderstrom.

5.10 WECHSELBETRIEB

Design Envelope Tango-, dualARM- und Zwillingsaggregate sind so voreingestellt, dass der Hauptpumpenbetrieb jeder Pumpe wechselt, um eine gleichmäßige Verteilung der Betriebsstunden zu erreichen. Das voreingestellte Wechselintervall beträgt 10.080 Minuten (1 Woche). Diese Einstellung kann auch für mehrere sequenziell arbeitende Einzelpumpen vorgenommen oder angepasst werden.

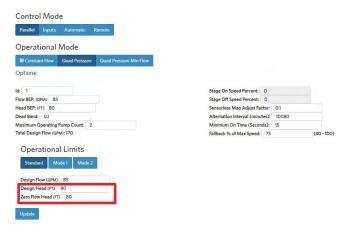
Um diese Einstellung zu ändern, wählen Sie im Webserver Settings (Einstellungen) -> Pump (Pumpe) und dort den Bereich Control Mode (Steuerungsmodus). Stellen Sie dort im Reiter Parallel das Alternation Interval (Wechselintervall) in Minuten auf den neuen Wert ein. Drücken Sie UPDATE (Aktualisieren) um die Änderung zu speichern. Verbinden Sie den Webserver mit der zweiten Pumpe und wiederholen Sie den Vorgang.





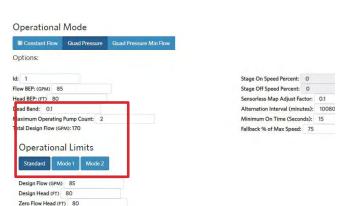
5.11 CONSTANT PRESSURE-STEUERUNG (KONSTANTER DRUCK)

Wird erreicht, indem **Design Head** (Nennförderhöhe) und **Zero Flow Head** (Null-Förderhöhe) auf denselben Wert eingestellt werden.



5.12 SAISONWECHSEL-EINSTELLUNG

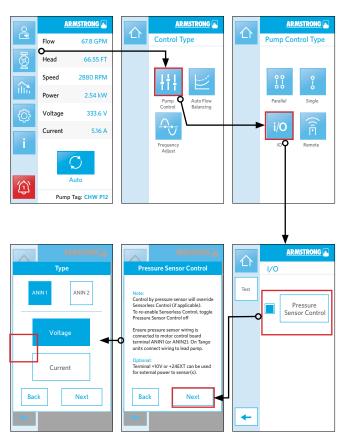
Nennförderstrom, Förderhöhe und Null-Förderhöhe in Modus 1 und Modus 2 können als Wechselwerte für eine Saisonwechsel-Einstellung genutzt werden.



5.13 STEUERUNG ÜBER SENSOREN

Einzelnen Pumpen oder einem parallelen Pumpensystem können entweder über den LCD-Bildschirm an der Pumpe oder über den Webserver Differenzdrucksensoren hinzugefügt werden.

5.13.1 HINZUFÜGEN VON DIFFERENZDRUCKSENSO-REN ÜBER LCD-BILDSCHIRM



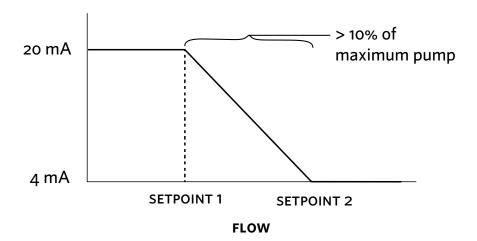
5.13.2 HINZUFÜGEN VON DIFFERENZDRUCKSENSO-REN ÜBER WEBSERVER

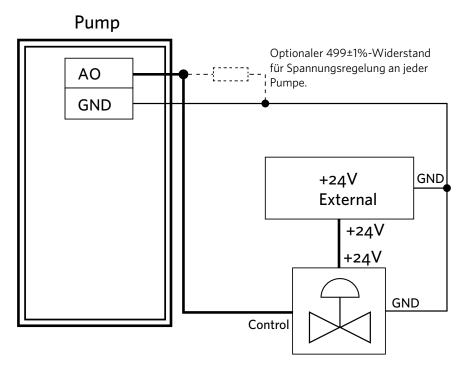
Wählen Sie **Control Mode** (Steuerungsmodus): **Inputs (Eingänge)**

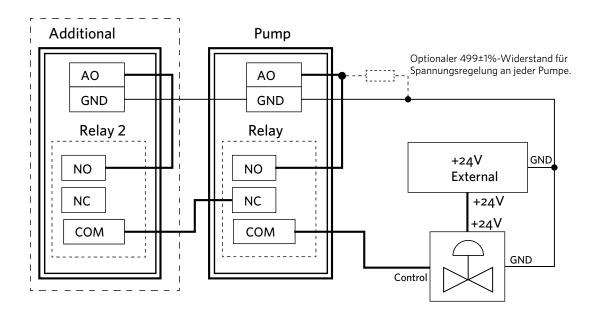


5.14 BYPASSVENTIL-STEUERUNG

Die Bypassventil-Steuerung wird eingesetzt, um gegenüber dem Förderstrom sensible Geräte (wie Kühlaggregate) zu schützen. Liegt der Förderstrom unter dem Sollwert 1, sendet der DEPC-Analogausgang 20 mA, um das Ventil vollständig zu öffnen. Liegt der Förderstrom über dem Sollwert 2, sendet der DEPC-Analogausgang 4 mA, um das Ventil vollständig zu schließen. Zwischen den Sollwerten 1 und 2 sollte genügen Abstand liegen, um ein unnötiges Öffnen und Schließen des Bypassventils zu vermeiden. Empfohlen wird ein Regelventil (Öffner) mit entweder 4-20 mA Analogeingang oder 2-10 VDC Analogeingang (erfordert 500-Ohm-Widerstand über den Ventileingang).









6.0 WARTUNG

6.1 ALLGEMEINE PFLEGE

Vertikale Inline-Pumpen sind auf einen Betrieb ohne regelmäßige Wartungsintervalle ausgelegt, abgesehen von der Motorschmierung bei größeren Aggregaten. Eine systematische Inspektion in regelmäßigen Abständen sichert Ihnen Jahre eines reibungslosen Betriebs. Dabei sollten Sie insbesondere auf folgende Dinge achten:

- Halten Sie das Aggregat sauber.
- Statten Sie den Motor mit einem angemessenen Überlastschutz aus. Halten Sie Feuchtigkeit,
 Verunreinigungen, Staub und andere lose Partikel von der Pumpe und den Belüftungsöffnungen des Motors fern.
- Betreiben Sie das Aggregat nicht in überhitzter Umgebung (über 100°F/40°C).

WARNUNG



Bevor Sie jegliche Wartungsarbeiten an einem Pumpenaggregat ausführen, trennen Sie die Stromversorgung vom Antrieb, sperren Sie sie und bringen Sie eine entsprechende Kennzeichnung an. Ein Einschalten des

Aggregats während der Wartungsarbeiten ist vollständig auszuschließen. Wurde die Gleitringdichtung mit Umweltzubehör ausgestattet, achten Sie darauf, dass Wasser durch die Förderstrom-Sichtanzeige fließt und die Filterkartuschen gemäß Empfehlung ausgetauscht werden. (Armstrong-Dokumente 43.85 und 43.86 mit Umwelthinweisen für Dichtungen).

6.2 SCHMIERUNG

Pumpe

Eine Schmierung ist nicht erforderlich. Die Pumpe verfügt über keinerlei Lager, die eine externe Schmierung benötigen.

Große Design Envelope 4300-Aggregate sind mit einem Wellenlager unter dem Laufrad ausgestattet, das über den Pumpenauslass geschmiert wird.

Motor

Befolgen Sie die Schmierungshinweise des Motorherstellers. Viele kleine und mittelgroße Motoren verfügen über eine Dauerschmierung und müssen nicht zusätzlich geschmiert werden. Allgemein: Sind Schmierstellen sichtbar, ist eine regelmäßige Schmierung erforderlich. Andernfalls ist keine Schmierung erforderlich.

Prüfen Sie die mit dem Motor bereitgestellten Schmierungshinweise für die jeweils auf dem Motortypenschild angegebene Rahmengröße.

Gewährleistung

Schäden an Gerät und Material, die durch Nichtbeachtung der vorstehenden Vorsichtsmaßnahmen verursacht werden, sind nicht abgedeckt. Weitere Informationen in den Allgemeinen Geschäftsbedingungen und Gewährleistungsbestimmungen von Armstrong. Ausführliche Auskunft erteilt Ihr zuständiger Ansprechpartner bei Armstrong.

WARNUNG



Bevor Sie jegliche Wartungsarbeiten an einem Pumpenaggregat ausführen, trennen Sie die Stromversorgung vom Antrieb, sperren Sie sie und bringen Sie eine entsprechende Kennzeichnung an. Ein Einschalten des

Aggregats während der Wartungsarbeiten ist vollständig auszuschließen. Wurde die Gleitringdichtung mit Umweltzubehör ausgestattet, achten Sie darauf, dass Wasser durch die Förderstrom-Sichtanzeige fließt und die Filterkartuschen gemäß Empfehlung ausgetauscht werden. (Armstrong-Dokumente 43.85 und 43.86 mit Umwelthinweisen für Dichtungen).

WARNUNG

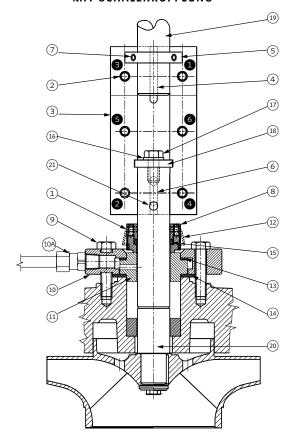


Komponenten des wasserführenden Systems können druckbeaufschlagt sein. Dies kann bei plötzlichem Druckabfall zu schweren oder sogar tödlichen

Verletzungen. Vor der Aufnahme jeglicher Wartungsarbeiten an der Pumpe muss der Druck aus dem System abgelassen werden. Das Aggregat muss vor Beginn jeglicher Wartungsarbeiten korrekt entleert werden.

6.3 GLEITRINGDICHTUNG

6.3.1 AUSTAUSCH DER GLEITRINGDICHTUNG HIN-WEISE FÜR VERTIKALE INLINE-PUMPE 4300 MIT SCHALENKUPPLUNG



VORSICHT



Verwenden Sie zur Schmierung der Elastomerdichtung niemals Öl, Vaseline oder sonstige Produkte auf Erdöl- oder Silikonbasis. Andernfalls kann die Elastomerdichtung anschwellen und ausfallen. Empfohlen: International Products Corp P-80 Rubber Lubricant Emulsion für USA und GB www.ipcol.com

VORSICHT



Zulässige Wasserhärtegrade : **A** SSiC Vs C – 2000ppm max.

в SSiC Vs SSiC - 4000ppm max.

Wird der zulässige Wasserhärtegrad überschritten, kann dies zu Zersetzung oder Verschmutzung mit einhergehendem Dichtungsversagen führen. Die Wasserqualität ist mit einer angemessenen Wasservorbehandlung sicherzustellen.

Entfernen der Dichtung

Eine wesentliche Eigenschaft der Pumpen der Baureihen 4300 und 4302 ist es, dass die Konstruktion einen Austausch der Gleitringdichtung ohne Beeinträchtigung von Pumpe, Motor oder Verkabelung ermöglicht.

- A Trennen Sie die Stromversorgung über den Hauptschalter und schließen Sie die Absperrventile an Saug- und Förderseite. Leeren Sie das Gehäuse durch Entfernen des/der Ablassstopfen(s) an der Unterseite.
- B Lösen Sie die Einstellschrauben (1)an der Dichtmanschette. Entfernen Sie die Kupplungsschrauben (2) und trennen Sie die Kupplungsschalen (3). Entfernen Sie die Passfeder (4) des Motors und die Passfeder (6) der Pumpe. Entfernen Sie nicht die Motormanschette (5), um die Dichtung auszutauschen. Drehen Sie mit einem Innensechskantschlüssel die Kupplungsschraube in die Führungsbohrung (21) ein, um ein Drehen der Welle zu verhindern, und entfernen Sie Kopfschraube, Sicherungsscheibe und Manschette (17, 16 UND 18) von der Pumpenwelle.
- c Entfernen Sie die drehende Gleitringdichtungsbaugruppe (8) durch die Lücke zwischen Pumpen- und Motorwelle.
- Trennen Sie die Spülleitung (10A). Markieren Sie die Position der Dichtungsplatte (10). Entfernen Sie die Schrauben (9) der Dichtungsplatte und die Dichtungsplatte (10). Entfernen Sie den Gegenring (11) und die Sitzdichtungen (13 UND 14).

Austausch der Dichtung

Behandeln Sie die Gleitringdichtung vorsichtig, um die Dichtungsflächen nicht zu beschädigen. Verunreinigen Sie die Dichtungsflächen nicht mit Fingerabdrücken.

- E Tauschen Sie Gegenring (11) und Sitzdichtungen (13 UND 14) aus, wobei Sie die Spülöffnung des Gegenrings am Spülleitungsanschluss der Dichtungsplatte ausrichten. Achten Sie darauf, dass die Sitzdichtung mit dem großen Durchmesser (14) unten liegt. Ersetzen Sie die Dichtungsplatte (10) und ziehen Sie die Schrauben (9) der Dichtungsplatte gleichmäßig und über Kreuz mit folgenden Drehmomentwerten (ft. Lbs) an: 1,125" Dichtung 20; 1,625"/2,125"/2,625" (7,5" Plattendurchmesser) 50; 2,625 (9" Durchmesser) 90; 3,5" 90.
- **F** Achten Sie beim Einbau der Gleitringdichtung (8) darauf, dass alle Teile vollständig sauber sind.

Bringen Sie eine kleine Menge temporäres Gummischmiermittel auf den O-Ring (15) auf. Schieben Sie die drehende Gleitringdichtungsbaugruppe (8) vorsichtig über die Welle nach unten auf den Gegenring (11). Ziehen Sie die Einstellschrauben (1) an der Seite der Gleitringdichtung noch nicht fest. Entfernen Sie nicht die Halteklammern (12).

Wird der Motor ersetzt: Lösen Sie die Einstellschrauben (7) an der Motorwellenmanschette (5) und entfernen Sie sie von der alten Motorwelle. Zur korrekten Positionierung der Manschette (5) an der Motorwelle setzen Sie vorübergehend die Motorwellenmanschette (5) in die Nut an der Kupplungsschale mit Passfeder. Schieben Sie die Manschette mit der Kupplungsschale auf die neue Motorwelle, bis das Wellenende auf einer Linie mit der Linie in der Kupplung ist. Ziehen Sie die sichtbaren Einstellschrauben (7) in der Manschette (5) soweit an, dass sie die Manschette auf der Welle festhalten und entfernen Sie die Kupplungsschale. Ziehen Sie alle Einstellschrauben (7) der Manschette über Kreuz und gleichmäßig fest. Bestellen Sie Ersatzmotoren mit starrem unterem Lager.

- H Drehen Sie mit einem Innensechskantschlüssel die Kupplungsschraube in die Führungsbohrung (21) ein, um ein Drehen der Welle zu verhindern, und bringen Sie Manschette, Sicherungsscheibe und Kopfschraube (18, 16 UND 17) wieder an. Die Kopfschraube (17) muss mit einem Schraubendreher fest auf der Pumpenwelle angezogen werden.
- Bringen Sie die Passfeder (4) des Motors und die Passfeder (6) der Pumpenwelle an und bauen Sie die Kupplungsschale mit Passfeder (3) zuerst ein.

HINWEIS:

Um den Einbau der Kupplung zu erleichtern, sollten Motor- und Pumpenwellenpassfeder (4 und 6) einen Winkel von 180 Grad zur Arbeitsfläche aufweisen. Um das Laufrad automatisch in der Pumpe zu positionieren, drehen Sie mit einem Innensechskantschlüssel die Kupplungsschraube in die Führungsbohrung (21) ein und heben Sie die Pumpenwelle an, bis die Pumpenwellenmanschette in die Kupplungsnut gleitet, und drehen Sie dann die Welle, um die Passfeder (6) der Pumpe in die Passfederaussparung in der Kupplung einrasten zu lassen. Sollte die drehende Pumpenbaugruppe zu schwer sein, um sie leicht anzuheben, können Sie ein Holzstück von 2"× 4" sicher anbringen, um ein Stemmeisen unter der Pumpenwellenmanschette anzusetzen und die drehende Baugruppe so anzuheben.

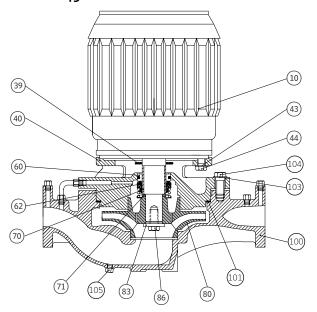
J Setzen Sie die zweite Kupplungsschale ein und ziehen Sie die Kupplungsschrauben (2) gemäß dem abgebildeten Anziehschema an (1) 2 3 4 5 6).

HINWEIS:

Bringen Sie die Kupplungsschrauben in eine gute Passung und stellen Sie sicher, dass die Abstände zwischen den Kupplungsschalen gleichmäßig sind. Ziehen Sie dann die Kupplungsschrauben gemäß dem abgebildeten Anziehschema an. Drücken (oder schieben) Sie dann die Gleitringdichtung (8) fest auf den Gegenring (11) und ziehen Sie die Einstellschrauben (1) mit folgenden Drehmomentwerten (ft. lbs) an: Dichtungsgrößen 1,125" bis 2.625" – 5; 3.5" – 11. Entfernen Sie die Halteklammern (12) für den Betrieb. Die Gleitringdichtung ist nun auf die korrekte Arbeitslänge eingestellt.

K Bringen Sie die Spülleitung (10A) und den/die Ablassstopfen wieder an. Baureihe 4302: Gleichen Sie den Pumpendruck in der dualArm-Pumpe aus, indem dem Sie vorübergehend das Ventil an der Anschlussleitung öffnen. Öffnen Sie alle Absperrventile, bevor Sie die Pumpe(n) in Betrieb nehmen. Stellen Sie die Netzverbindung wieder her.

6.3.2 AUSTAUSCH DER GLEITRINGDICHTUNG HINWEISE FÜR VERTIKALE INLINE-PUMPE 4380 IN BLOCKBAUWEISE



Hinweise zu anderen Armstrong-Pumpen der Baureihen 4360D und 4380 siehe:

Montage & Bedienung – Dokument: 43.64, Austausch Wellenschutzhülse – Dokument: 6042.25, Gleitringdichtungssatz – Dokument: 6040,60

Pumpen der Baureihen 4360 D und 4380 sind motormontierte oder **in Blockbauweise** ausgeführte vertikale Inline-Pumpen mit kugelgelagerten Motoren mit vertikal nach unten gerichteter Welle. Alle Pumpen und Motoren sind in der Leitung montiert und daher für ihren Halt auf die Leitung angewiesen. Die Leitungshalterung ist für das Gewicht der Leitungen, des Fördermediums, der Pumpe und des Motors sowie der anderen Leitungsanschlüsse ausgelegt. Das Pumpenaggregat darf nicht unabhängig am Bauwerk fixiert werden. Wird die Pumpe separat an irgendeiner Bauwerkskomponente montiert, muss die Pumpe gegen die Rohrleitungen durch flexible Anschlussstücke isoliert werden. Bei Aggregaten mit größeren Motoren wird empfohlen, für Wartungszwecke eine permanente Vorrichtung zum Herausheben der drehenden Baugruppe aus dem leitungsmontierten Gehäuse vorzusehen.

Vorgehen bei Betriebsausfall:

VORSICHT

Seien Sie beim Umgang mit Versorgungsleitungen äußerst vorsichtig. Vergewissern Sie sich, dass die Sicherung entfernt oder die Stromversorgung des Motors durch einen Trennschalter unterbrochen wurde. Die Unterbrechung der Stromversorgung sollte innerhalb

Sichtweite der zu wartenden Pumpe erfolgen und entsprechend gekennzeichnet werden.

1 ELEKTRISCHE LEITUNGEN

Erfolgt die Wartung der Pumpe und/oder der Motorbaugruppe auf einer Werkbank, so müssen die elektrischen Leitungen unterbrochen werden.

2 ABSPERRVENTILE

Wenn das System nicht entleert wurde: Vergewissern Sie sich, dass die Absperrventile auf Saug- und Förderseite geschlossen sind. Entfernen Sie den Ablassstopfen [105] an der Gehäuseunterseite und entleeren Sie die Pumpe.

3 VORBEREITUNG DER BAUGRUPPE FÜR DAS HERAUSHEBEN

Sichern Sie den Motor [10] mit Hebegurten an einem Kettenzug oder ähnlichen Hebezeug. Die Vorrichtung muss geeignet sein, das Gewicht des Aggregats sicher zu heben. Heben sie die Hubvorrichtung an, so dass sich die Hebegurte straffen. Trennen Sie die Spül- und Belüftungsleitungen und legen Sie sie vorsichtig auf eine Seite. Entfernen Sie die Gehäuse-Kopfschrauben und Unterlegscheiben [103 UND 104]. Nun kann ein Stemmeisen zwischen Gehäuse [100] und Adapter [40] angesetzt werden. Achten Sie darauf, dass kein Druck auf den Außendurchmesser des Adapters ausgeübt wird. Um mögliche Bruchschäden zu vermeiden, darf äußerer Druck nur auf das Gehäuse ausgeübt werden.

4 HERAUSHEBEN DER DREHENDEN BAUGRUPPE

Die drehende Baugruppe (Motor, Adapter und Laufrad [10, 40 & 80]) kann nun aus dem Gehäuse gehoben werden.

5 HINWEISE ZUR DREHENDEN BAUGRUPPE

Das Laufrad [80] ist direkt an der Motorwelle befestigt und muss entfernt werden, um die Gleitringdichtungsbaugruppe [60/62] auszutauschen. Dies kann auf einer sicheren Fläche in Anlagennähe oder bequemer auf einer Werkbank erfolgen.

6 KOPFSCHRAUBE DES LAUFRADS

Ein Drehen des Laufrads [80] sollte verhindert werden, während die Kopfschraube [86] des Laufrads gelöst wird. Ein schwerer Schraubendreher kann zwischen die Laufradblätter eingeführt werden, damit die Kopfschraube [86] des Laufrads mit einem Steckschlüssel gelöst werden kann. Entfernen Sie die Laufrad-Kopfschrauben und Unterlegscheiben [86 UND 83].

7 PUMPENLAUFRAD

Verwenden Sie einen Radabzieher mit den Klauen hinter dem hinteren Schutz des Laufrads [80] (hinter einer Schaufel auf jeder Seite) und ziehen Sie das Laufrad von der Pumpenwelle. Schwer zu entfernende Laufräder können durch Erwärmen der Laufradnabe während des Abziehens gelockert werden. Entfernen Sie das Laufrad von der Motorwelle. Achten Sie auf die Passfeder des Laufrads und den Abstandhalter der Wellenschutzhülse [71]. Entfernen und lagern Sie beide Teile.

8 ENTFERNEN DER GLEITRINGDICHTUNG VON DER MOTOR-WELLE

Die Feder der Gleitringdichtung löst sich normalerweise gemeinsam mit dem Laufrad. Das drehende Element [62] der Gleitringdichtung muss mit Stemmeisen oder Schraubendreher unter beiden Seiten des Treibbands der Dichtung gelöst werden. Die Hebelkraft wird gegen den Adapter aufgebracht. Nach dem Lösen kann die Dichtung von der Welle gezogen werden.

Beschädigen Sie beim Entfernen der drehenden Baugruppe nicht die Carbonfläche. Sie kann zu Analysezwecken benötigt werden, wenn ein Dichtungsversagen untersucht werden muss.

9 DICHTUNGSSITZ VOM ADAPTER ENTFERNEN

Der Sitz [60] der Gleitringdichtung, üblicherweise als O-Ring oder L-Cup aus Siliziumcarbid ausgeführt, wird in der Aussparung im Adapter gelockert. Kann der Sitz so nicht entfernt werden, entfernen Sie die Kopfschrauben [44] des Motors und trennen Sie den Adapter [40] vom Motor [10]. Nun kann der Sitz mit einem Schraubendreher von hinten aus dem Adapter gedrückt werden.

10 ENTFERNEN DER ALTEN GEHÄUSEDICHTUNG

Die alte Gehäusedichtung [101] sollte von Gehäuse und Adapter abgekratzt werden, damit die Oberflächen für die neue Dichtung sauber sind. (Hierfür eignen sich ein einfacher Spachtel und eine Drahtbürste.)

Montageverfahren:

11 GLEITRINGDICHTUNG ERSETZEN

Reinigen Sie die Oberfläche der Wellenschutzhülse [70], um alle Stücke der alten Elastomerdichtung zu entfernen. Prüfen Sie auf Schäden. Bei Bedarf ersetzen. (Siehe separate Hinweise zum Entfernen der Wellenschutzhülse [Dokument-Nr. 6042.25]). Spritzscheibe [39] prüfen und bei Beschädigung ersetzen.

Bringen Sie einen neuen Dichtungssitz [60] in der Aussparung im Adapter an und achten Sie darauf, dass die geläppte (polierte) Seite nach oben gerichtet ist. Stellen Sie sicher, dass die Aussparung sorgfältig gereinigt wurde. Schmieren Sie den O-Ring/L-Cup des Sitzes mit einer kleinen Menge Gleitmittel auf Silikon- oder Glyzerinbasis und drücken Sie ihn gerade und gleichmäßig in die Aussparung. Drücken Sie den Sitz nicht mit bloßen Händen hinein, sondern verwenden Sie ein sauberes Tuch oder die Pappscheibe, die üblicherweise mit der Dichtung geliefert wird. Eine Verunreinigung der polierten und geläppten Seite des Sitzes kann Undichtigkeit verursachen. Wurde der Adapter vom Motor entfernt, bringen Sie ihn nun wieder an und achten dabei darauf, den Dichtungssitz vorsichtig über die Motorwelle zu führen.

Schmieren Sie die Innenseite der drehenden Dichtungsbaugruppe [62] mit einer kleinen Menge Gleitmittel auf Silikon- oder Glyzerinbasis und lassen Sie sie mit einer drehenden Bewegung mit der Carbonseite voran auf die Wellenschutzhülse [70] gleiten, bis die Carbonseite fest gegen den Dichtungssitz [60] gedrückt wird. Ein Druck mit einem Schraubendreher auf die Metallteile der drehenden Dichtungsbaugruppe sorgt dafür, dass alle Flächen korrekt zusammengefügt werden. Entfernen Sie den Federteller von der Dichtungsfeder und setzen Sie die Dichtungsfeder auf die drehende Dichtungsbaugruppe. Aggregate der Baureihen 4360D und 4380 mit Motoren mit 56C-Rahmen verfügen über einen Wellenzapfen anstelle einer JM/JP-Welle. Beim Austausch der Dichtung werden diese in genau gleicher Weise wie vorstehend beschrieben behandelt.

12 PUMPENLAUFRAD ERSETZEN

Setzen Sie den Abstandhalter [71] und die Passfeder der Wellenschutzhülse auf die Welle und setzen Sie den Federteller der Dichtung auf die Laufradnabe. Schieben Sie das Laufrad auf die Motorwelle.

Gehen Sie vorsichtig vor und achten Sie darauf, dass die Dichtungsfeder an Ort und Stelle auf der drehenden Dichtungsbaugruppe verbleibt und korrekt in den Federteller auf der Laufradnabe hineinpasst.

13 KOPFSCHRAUBE DES LAUFRADS FESTZIEHEN

Es entspricht dem Stand der Technik, selbstsichernde Schrauben nach dem Entfernen zu ersetzen. Bringen Sie die Laufrad-Kopfschrauben und Unterlegscheiben [83 & 86] an. Fixieren Sie das Laufrad ebenso wie beim Lösen der Kopfschraube (Stab oder Schraubendreher vorsichtig zwischen die Laufradschaufeln einführen) und ziehen Sie die Kopfschraube mit einem Steckschlüssel fest.

14 NEUE GEHÄUSEDICHTUNG MONTIEREN

Setzen Sie eine neue Gehäusedichtung [101] in die Dichtungsaussparung im Gehäuse ein.

15 DREHENDE BAUGRUPPE IN POSITION ABSENKEN

Die drehende Baugruppe (Motor, Adapter und Laufrad) kann nun in das Gehäuse abgesenkt und positioniert werden.

16 GEHÄUSEKOPFSCHRAUBEN

Die Gehäusekopfschrauben [104] werden nun eingesetzt und gleichmäßig festgezogen. Ziehen Sie die Kopfschrauben über Kreuz jeweils ein wenig an, um einen gleichmäßigen Dichtungsdruck zu erreichen. Bringen Sie die Spül- und Belüftungsleitungen wieder an.

17 ABSPERRVENTILE

Bringen Sie den Ablassstopfen des Gehäuses wieder an und öffnen sie die Absperrventile auf Saug- und Förderseite.

18 MOTORVERDRAHTUNG

Bringen Sie nun Leitungen und Verdrahtung des Motors wieder an. Ist der Motor neu, achten Sie unbedingt darauf, dass Spannungsund Drehzahlwerte mit jenen des Originalmotors übereinstimmen. Prüfen Sie die Drehrichtung eines Drehstrommotors nach der Verdrahtung und korrigieren Sie sie bei Bedarf durch Tauschen zweier Leitungsdrähte.

Achten Sie darauf, dass die Pumpe mit Wasser befüllt ist, bevor Sie sie zur Prüfung der Drehrichtung in Betrieb nehmen.

19 ABDECKUNG DES KLEMMENKASTENS

Nach der Prüfung der Motordrehrichtung wird die Abdeckung des Klemmenkastens wieder aufgesetzt. Die Pumpe kann nun in Betrieb genommen werden.

Die motormontierten oder in Blockbauweise ausgeführten vertikalen Inline-Pumpen verfügen über kugelgelagerte Motoren mit vertikal nach unten gerichteter Welle. Alle Pumpen und Motoren sind in der Leitung montiert und daher für ihren Halt auf die Leitung angewiesen. Die Leitungshalterung ist für das Gewicht der Leitungen, des Fördermediums, der Pumpe und des Motors sowie der anderen Leitungsanschlüsse ausgelegt. Das Pumpenaggregat darf nicht unabhängig am Bauwerk fixiert werden. Wird die Pumpe separat an irgendeiner Bauwerkskomponente montiert, muss die Pumpe gegen die Rohrleitungen durch flexible Anschlussstücke isoliert werden. Bei Aggregaten mit größeren Motoren wird empfohlen, für Wartungszwecke eine permanente Vorrichtung zum Herausheben der drehenden Baugruppe aus dem leitungsmontierten Gehäuse vorzusehen.

7.0 WARN- UND ALARMMELDUNGEN

7.1 ZUSAMMENFASSUNG ALARMMELDUNGEN FÜR SCHNITTSTELLEN

| ALARM NUMMER | BEZEICHNUNG | BESCHREIBUNG |
|-----------------|----------------------------|---|
| 1 | VSD over temperature | Die Temperatur einer Komponente des Frequenzumrichters oder Motors übersteigt den thermischen Alarmgrenzwert. Schalten Sie die Pumpe aus und überprüfen Sie, ob Motor, Gebläse und Kühlung des Frequenzumrichters korrekt funktionieren. Stellen Sie sicher, dass keine Überlast der Pumpe besteht. Lassen Sie die Komponenten vor erneuter Inbetriebnahme abkühlen. Besteht die Alarmmeldung nach Wiedereinschalten fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 2 | VSD over current | Der Frequenzumrichter hat Stromwerte oberhalb der Sicherheitsgrenze ermittelt. Schalten Sie die Pumpe aus. (Fließt ein Ableitstrom von den Ausgangsphasen zur Erde, kann dies durch Prüfung mit einem Megaohmmeter zwischen Erde und Motoranschlüssen überprüft werden). Wurde ein Stromgrenzwert im Frequenzumrichter überschritten, prüfen Sie, ob sich die Motorwelle drehen lässt. Besteht eine Überlast an der Pumpe, senken Sie die Pumpendrehzahl mit der Handsteuerung. Besteht die Alarmmeldung nach Wiedereinschalten fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 3 | External VSD voltage | Die Spannung am Frequenzumrichter liegt außerhalb des zulässigen Bereichs. Prüfen Sie durch Messen aller 3 Phasen, ob die korrekte Betriebsspannung für den Frequenzumrichter anliegt. Besteht die Alarmmeldung nach Wiedereinschalten fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 4 | Internal VSD voltage | Eine intern im Frequenzumrichter erzeugte Spannung liegt außerhalb des zulässigen Bereichs. Besteht die Alarmmeldung nach Wiedereinschalten fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 5 | Internal VSD | Im Frequenzumrichter ist ein interner Fehler aufgetreten. Besteht die Alarmmeldung nach Wiedereinschalten fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 6 | VSD parameter | Einer oder mehrere Parameter zur Steuerung des Frequenzumrichters ist/sind nicht korrekt. Prüfen Sie die Einstellungen der Steuerkarte. Besteht die Alarmmeldung nach Wiedereinschalten fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 7 | VSD startup | Beim Starten des Motors ist ein Fehler aufgetreten. Schalten Sie die Pumpe aus und überprüfen Sie, ob sich die Motorwelle per Handsteuerung drehen lässt. Besteht die Alarmmeldung nach Wiedereinschalten fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 8 | Other VSD | Der Frequenzumrichter hat einen unbekannten Fehlerzustand erzeugt. Besteht die Alarmmeldung nach Wiedereinschalten fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 9 | VSD communication | Zwischen Steuerkarte und Frequenzumrichter besteht ein Kommunikationsproblem. Schalten Sie die Pumpe aus und prüfen Sie die Anschlüsse zwischen Steuerkarte und Frequenzumrichter. |
| 10 | VSD speed | Die vom Frequenzumrichter eingestellte Drehzahl liegt außerhalb des Toleranzbereichs. Besteht die Alarmmeldung nach Wiedereinschalten fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 11 | VSD initialization failure | Die Steuerkarte konnte die Initialisierungsparameter nicht korrekt empfangen. Bitte starten Sie die Pumpe erneut. Besteht die Alarmmeldung nach Wiedereinschalten fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |

7.2 ZUSAMMENFASSUNG WARNMELDUNGEN FÜR SCHNITTSTELLEN

| ARNUNG JMMER | BEZEICHNUNG | BESCHREIBUNG |
|-----------------|----------------------------|---|
| 1 | VSD over temperature | Die Temperatur einer Komponente des Frequenzumrichters oder Motors nähert sich dem thermischen Warngrenzwert. Prüfen Sie, ob Motor, Gebläse und Kühlung des Frequenzumrichters korrekt funktionieren. Stellen Sie sicher, dass keine Überlast der Pumpe besteht. Besteht die Warnmeldung fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 2 | VSD over current | Der Frequenzumrichter hat Stromwerte oberhalb des Warngrenzwerts ermittelt. Schalten Sie die Pumpe aus. (Fließt ein Ableitstrom von den Ausgangsphasen zur Erde, kann dies durch Prüfung mit einem Megaohmmeter zwischen Erde und Motoranschlüssen überprüft werden.) Wurde ein Stromgrenzwert im Frequenzumrichter überschritten, prüfen Sie, ob sich die Motorwelle drehen lässt. Besteht eine Überlast an der Pumpe, senken Sie die Pumpendrehzahl mit der Handsteuerung. Besteht die Warnmeldung nach Wiedereinschalten fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 3 | External VSD voltage | Die Spannung am Frequenzumrichter liegt außerhalb des zulässigen Bereichs. Prüfen Sie durch Messer aller 3 Phasen, ob die korrekte Betriebsspannung für den Frequenzumrichter anliegt. Besteht die Warnmeldung fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 4 | Internal VSD voltage | Eine intern im Frequenzumrichter erzeugte Spannung liegt außerhalb des zulässigen Bereichs. Besteht die Warnmeldung fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 5 | Internal VSD | Im Frequenzumrichter ist eine interne Warnmeldung aufgetreten. Besteht die Warnmeldung fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 6 | Reserviert | |
| 7 | VSD startup | Beim Starten des Motors ist eine Warnmeldung aufgetreten. Schalten Sie die Pumpe aus und überprüfen Sie, ob sich die Motorwelle per Handsteuerung drehen lässt. Besteht die Warnmeldung nach Wiedereinschalten fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 8 | Other VSD | Der Frequenzumrichter hat einen unbekannten Warnzustand erzeugt. Besteht die Warnmeldung fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 9 | VSD communication | Zwischen Steuerkarte und Frequenzumrichter besteht ein Kommunikationsproblem. |
| 10 | VSD speed | Die vom Frequenzumrichter eingestellte Drehzahl liegt außerhalb des Toleranzbereichs. Besteht die Warnmeldung fort, setzen Sie sich mit dem technischen Kundendienst von Armstrong in Verbindung. |
| 11 | VSD wiring | Es besteht ein Problem bei der Verdrahtung zum Frequenzumrichter. Prüfen Sie die Motorverdrahtung des Frequenzumrichters. Befinden sich I/O-Einrichtungen am Frequenzumrichter, prüfen Sie, ob Kontinuität gegeben ist und keine Kurzschlüsse auftreten. |
| 12 | System over temperature | Die von der Steuerkarte gemessene Temperatur nähert sich den empfohlenen Betriebsbedingungen. |
| 13 | System under temperature | Die von der Steuerkarte gemessene Temperatur nähert sich den empfohlenen Betriebsbedingungen. |
| 14 | Battery under voltage | Die Batteriespannung ist niedrig. Ersetzen Sie die Batterie durch eine Zelle vom Typ CR2032. |
| 15 | BMS communication loss | Die BMS-Kommunikation wurde unterbrochen. |
| 16 | VSD communication loss | Die Kommunikation zwischen Frequenzumrichter und Steuerkarte wurde unterbrochen. |
| 17 | Invalid VSD parameter | Die Steuerkarte hat einen ungültigen Frequenzumrichter-Parameter ausgegeben. |
| 18 | VSD initialization failure | Die Initialisierung des Frequenzumrichters über Modbus ist fehlgeschlagen. Pumpe zur Reinitialisierung aus- und wieder einschalten. |
| 19 | VSD speed set failure | Die Drehzahl konnte vom Controller nicht eingestellt werden. Prüfen Sie die Anschlüsse zwischen Frequenzumrichter und Steuerkarte. |
| 20 | VSD start set failure | Der Controller konnte den Motor nicht starten. Prüfen Sie die Anschlüsse zwischen Frequenzumrichter und Steuerkarte. |
| 21 | Sensorless error | Die eingegebenen Sensorless-Kennlinien sind fehlerhaft. Weitere Informationen siehe im I&O- Handbuch. |
| 22 | Hand mode timeout | Die Pumpe wurde zu lange im Handmodus betrieben. Prüfen Sie, ob zur Energieeinsparung ein automatischer Modus geschaltet werden kann. |

8.0 SICHERUNGEN UND LEISTUNGSS-CHALTER

Sicherungen stellen sicher, dass mögliche Schäden am Antrieb auf Schäden im Inneren des Geräts beschränkt bleiben. Armstrong empfiehlt als Schutz Sicherungen und/oder Leistungsschalter auf der Versorgungsseite.

HINWEIS: Die Verwendung von Sicherungen auf der Versorgungsseite ist für Installationen gemäß IEC 60364 (CE) und NEC 2009 (UL) obligatorisch.

Abzweigstromkreisschutz

Um die Anlage vor elektrischen Gefahren und Bränden zu schützen, müssen alle Abzweigstromkreise in einer Anlage, Schaltanlagen, Maschinen usw. gemäß nationalen/internationalen Vorschriften gegen Kurzschluss und Überstrom geschützt werden.

HINWEIS: Die gegebenen Empfehlungen decken nicht den Abzweigstromkreisschutz für UL ab.

Kurzschlussschutz

Armstrong empfiehlt die Verwendung der unten aufgeführten Sicherungen/Leistungsschalter, um Servicepersonal und Eigentum im Falle eines Komponentenausfalls im Frequenzumrichter zu schützen.

Empfehlungen

- Sicherungen für eine CE-konforme Installation finden Sie unter 8.1 CE-KONFORMITÄT
- Sicherungen für eine UL-konforme Installation finden Sie unter 8.2 UL-KONFORMITÄT (61800-5-1) und 8.3 UL-KONFORMITÄT (508C)
- Leistungsschalter vom Typ Moeller. Stellen Sie bei anderen Leistungsschaltertypen sicher, dass die Energie in den Frequenzumrichter gleich oder niedriger als die von Moeller-Typen bereitgestellte Energie ist. (Nur für CE-konforme Installation)

Die empfohlenen Sicherungen in **8.1 CE-KONFORMITÄT**, **8.2 UL-KONFORMITÄT** (**61800-5-1**) und **8.3 UL-KONFORMITÄT** (**508C**) sind für den Einsatz in einem Stromkreis mit 100.000 A rms (symmetrisch) geeignet, abhängig von der Antriebsleistung und Nennspannung . Bei ordnungsgemäßer Sicherung beträgt der Kurzschlussstromwert (SCCR) des Frequenzumrichters 100.000 A rms .

WARNUNG



Im Falle einer Fehlfunktion kann die Nichtbeachtung der Empfehlung zu einer Gefahr für das Personal und zu Schäden am Frequenzumrichter und anderen Geräten führen.

8.1 CE-KONFORMITÄT

Tabelle 8.1.1: 200-240 V, Gehäusegrößen A, B, und C

| Gehege | Leistung [kW] | Empfohlene Sicherungsgröße | Empfohlene maximale Sicherung | Empfohlener Leistungsschalter Moeller | Maximale Auslösestufe [A] | |
|--------|------------------|-------------------------------|-------------------------------|--|---------------------------|--|
| | 1,1-1,5 | gG-10 | -C 25 | | 25 | |
| A2 | 2,2 | gG-16 | gG-25 | PKZMO-25 | 25 | |
| •• | 3 | gG-16 | -C 22 | BV7110 05 | 25 | |
| A3 | 3,7 | gG-20 | gG-32 | PKZMO-25 | 25 | |
| | 1,1-1,5 | gG-10 | -C 22 | | 2.5 | |
| A4 | 2,2 | gG-16 | gG-32 | PKZMO-25 | 25 | |
| | 1,1-1,5 | gG-10 | | | | |
| A5 | 2,2-3,0 | gG-16 | gG-32 | PKZMO-25 | 25 | |
| | 3,7 | gG-20 | | | | |
| B1 | 5,5 | gG-25 | -C 90 | DV7114 (0 | 63 | |
| | 7,5-11 | gG-32 | gG-80 | PKZM4-63 | 63 | |
| B2 | 15 | gG-50 | gG-100 | NZMB1-A100 | 100 | |
| | 5,5-7,5 | gG-25 | -C (2) | DV7114 50 | 50 | |
| В3 | 11 | gG-32 | gG-63 | PKZM4-50 | 50 | |
| 5.4 | 15 | gG-50 | -C 12F | N.T.I.D.I. 140.0 | 100 | |
| В4 | 18 | gG-63 | gG-125 | NZMB1-A100 | 100 | |
| | 18 | gG-63 | -C 160 | | 160 | |
| C1 | 22 | gG-80 | gG-160 | NZMB2-A200 | | |
| | 30 | gG-100 | aR-160 | | | |
| 62 | 37 | aR-160 | aR-200 | N7MB2 4250 | 250 | |
| C2 | 45 | aR-200 | aR-250 | NZMB2-A250 | 250 | |
| | 22 | gG-80 | gG-150 | W74400 4000 | 150 | |
| c3 | 30 | aR-125 | aR-160 | NZMB2-A200 | 150 | |
| С4 | 37 | aR-160 | aR-200 | NZMB2-A250 | 250 | |

Tabelle 8.1.2: $380-480\ \text{V}$, Gehäusegrößen A, B, und C

| Gehege | Leistung [kW] | Empfohlene Sicherungsgröße | Empfohlene maximale Sicherung | Empfohlener Leistungsschalter Moeller | Maximale Auslösestufe [A] | |
|--------|------------------|-------------------------------|----------------------------------|--|------------------------------|--|
| 4.2 | 1,1-3,0 | gG-10 | gG-25 | DKZMO 25 | 25 | |
| A2 | 4 | gG-16 | gG-25 | PKZMO-25 | 25 | |
| А3 | 5,5-7,5 | gG-16 | gG-32 | PKZMO-25 | 25 | |
| | 1,1-3,0 | gG-10 | aC 22 | BV7M0 25 | 25 | |
| A4 | 4 | gG-16 | gG-32 | PKZMO-25 | 25 | |
| | 1,1-3,0 | gG-10 | -C 22 | | 25 | |
| A5 | 4,0-7,5 | gG-16 | gG-32 | PKZMO-25 | 25 | |
| B1 | 11-18 | gG-40 | gG-80 | РКZM4-63 | 63 | |
| | 22 | gG-50 | - 0.100 | | 100 | |
| B2 | 30 | gG-63 | gG-100 | NZMB1-A100 | 100 | |
| В3 | 11-18 | gG-40 | gG-63 | РКZM4-50 | 50 | |
| | 22 | gG-50 | | | 100 | |
| В4 | 30 | gG-63 | gG-125 | NZMB1-A100 | | |
| | 37 | gG-80 | | | | |
| | 37 | gG-80 | | | | |
| C1 | 45 | gG-100 | gG-160 | NZMB2-A200 | 160 | |
| | 55 | gG-160 | | | | |
| | 75 | aR-200 | -D 250 | | 250 | |
| C2 | 90 | aR-250 | aR-250 | NZMB2-A250 | 250 | |
| | 45 | gG-100 | gG-150 | | 150 | |
| c3 | 55 | gG-160 | gG-160 | NZMB2-A200 | 150 | |
| | 75 | aR-200 | | | 0.50 | |
| С4 | 90 | aR-250 | aR-250 | NZMB2-A250 | 250 | |

Tabelle 8.1.3: 525-600 V, Gehäusegrößen A, B, und C

| Gehege | Leistung [kW] | Empfohlene Sicherungsgröße | Empfohlene maximale Sicherung | Empfohlener Leistungsschalter Moeller | Maximale Auslösestufe [A] | |
|------------|------------------|-------------------------------|-------------------------------|--|------------------------------|--|
| 4.0 | 5,5 | gG-10 | gG-32 | DW7440 25 | 25 | |
| A3 | 7,5 | gG-16 | gG-32 | PKZMO-25 | 25 | |
| A5 | 1,1 | gG-10 | gG-32 | DK 7440 25 | 25 | |
| | 7,5 | gG-16 | gG-32 | PKZMO-25 | 25 | |
| | 11 | gG-25 | | | | |
| B1 | 15 | gG-32 | gG-80 | ркzм4-63 | 63 | |
| | 18,5 | gG-40 | | | | |
| B2 | 22 | gG-50 | gG-100 | NZMB1-A100 | 100 | |
| | 30 | gG-63 | gg-100 | NZMBI-ATOO | | |
| В3 | 11 | gG-25 | gG-63 | PKZM4-50 | 50 | |
| | 15-18,5 | gG-32 | yd-03 | PKZM4-50 | 50 | |
| | 22 | gG-40 | | | 100 | |
| В4 | 30 | gG-50 | gG-125 | NZMB1-A100 | | |
| | 37 | gG-63 | | | | |
| | 37 | gG-63 | gG-160 | | | |
| C1 | 45 | gG-100 | gu-100 | NZMB2-A200 | 160 | |
| | 55 | aR-160 | aR-250 | | | |
| C2 | 75-90 | aR-200 | aR-250 | NZMB2-A250 | 250 | |
| C 2 | 45 | gG-63 | gG-150 | NZMB2-A200 | 150 | |
| c3 | 55 | gG-100 | gg-150 | NZMBZ-AZUU | 150 | |
| C 4 | 75 | aR-160 | aR-250 | NZMB2 A250 | 250 | |
| C 1 | 90 | aR-200 | an-23U | NZMB2-A250 | 250 | |

Tabelle 8.1.4: 525-690 V, Gehäusegrößen A, B, und C

| Gehege | Leistung [kW] | Empfohlene Sicherungsgröße | Empfohlene maximale Sicherung | Empfohlener Leistungsschalter Moeller | Maximale Auslösestufe [A] | |
|--------|------------------|-------------------------------|----------------------------------|--|------------------------------|--|
| | 1,1 | gG-6 | gG-25 | | | |
| | 1,5 | gG-6 | gG-25 | | | |
| | 2,2 | gG-6 | gG-25 | | 16 | |
| А3 | 3 | gG-10 | gG-25 | ркимо-16 | | |
| | 4 | gG-10 | gG-25 | | | |
| | 5,5 | gG-16 | gG-25 | | | |
| | 7,5 | gG-16 | gG-25 | | | |
| | 11 | gG-25 | | | | |
| | 15 | gG-32 | -0.42 | | _ | |
| B2/B4 | 18 | gG-32 | gG-63 | _ | | |
| | 22 | gG-40 | | | | |
| B4/C2 | 30 | gG-63 | gG-80 | _ | _ | |
| | 37 | gG-63 | gG-100 | | | |
| C2/C3 | 45 | gG-80 | gG-125 |]_ | _ | |
| | 55 | gG-100 | 6.160 | | | |
| C2 | 75 | gG-125 | gG-160 | _ | _ | |

8.2 UL-KONFORMITÄT (61800-5-1)

Tabelle 8.2.1: Empfohlene Sicherung, 200–240 V und 115Y/200-139Y/240, Gehäusegrößen A2, A3, A5, B1, B2, und C1

| Leistung [kW] | Klasse | Empfohlen | Verifiziert mit |
|------------------|---------|-----------|--------------------|
| 1 1 | J/T/CC | 10 A | A2: CLASS J, 20 Å |
| 1,1 | J/ 1/CC | 10 A | A5: CLASS J, 30 A |
| 1 5 | J/T/CC | 15 A | A2: CLASS J, 20 A |
| 1,5 | J/ 1/CC | 15 A | A5: CLASS J, 30 Å |
| 2.2 | J/T/CC | 20 A | A2: CLASS J, 20 A |
| 2,2 | J/ 1/CC | 20 A | A5: CLASS J, 30 Å |
| 3 | J/T/CC | 05.4 | A3: CLASS J, 30 A |
| 3 | | 25 A | A5: CLASS J, 30 Å |
| 2.7 | LITICC | 20.4 | A3: CLASS J, 30 Å |
| 3,7 | J/T/CC | 30 A | A5: CLASS J, 30 A |
| 5,5-7,5 | J/T/CC | 50 A | B1: CLASS J, 60 A |
| 11 | J/T/CC | 60 A | в1: class J, 60 A |
| 15 | J/T | 8o A | B2: CLASS J, 80 A |
| 18,5-22 | J/T | 125 A | C1: CLASS J, 150 A |
| 30 | J/T | 150 A | C1: CLASS J, 150 A |

Tabelle 8.2.2: Empfohlene Sicherung, 380-480 V und 220Y/380-277Y/480, Gehäusegrößen A2, A3, A5, B1, B2, und C1

| Leistung [kW] | Klasse | Empfohlen | Verifiziert mit |
|------------------|---------|-----------|--------------------|
| 1 1 | LITICC | 6 A | A2: CLASS J, 10 A |
| 1,1 | J/T/CC | 6 A | A5: CLASS J, 30 A |
| 1 5 2 2 | LITICC | 10.4 | A2: CLASS J, 20 A |
| 1,5-2,2 | J/T/CC | 10 A | A5: CLASS J, 30 A |
| 3 | J/T/CC | 15 A | A2: CLASS J, 20 A |
| <u> </u> | J/ 1/CC | 15 A | A5: CLASS J, 30 A |
| 4 | LITICC | 20 A | A2: CLASS J, 20 A |
| 4 | J/T/CC | 20 A | A5: CLASS J, 30 A |
| | J/T/CC | 25.Λ | A3: CLASS J, 30 A |
| 5,5 | | 25 A | A5: CLASS J, 30 A |
| 7 5 | LITICC | 20.4 | A3: CLASS J, 30 A |
| 7,5 | J/T/CC | 30 A | A5: CLASS J, 30 A |
| 11-15 | J/T/CC | 40 A | B2: CLASS J, 50 A |
| 18,5 | J/T/CC | 50 A | B1: CLASS J, 50 A |
| 22 | J/T/CC | 60 A | B2: CLASS J, 80 A |
| 30 | J/T | 8o A | B2: CLASS J, 80 A |
| 37 | J/T | 100 A | C1: CLASS J, 150 A |
| 45 | J/T | 125 A | C1: CLASS J, 150 A |
| 55 | J/T | 150 A | C1: CLASS J, 150 A |

8.3 UL-KONFORMITÄT (508C)

Tabelle 8.3.1: Empfohlene maximale Sicherung, 200-240 V, Gehäusegrößen A, B, und C

| Leistung (kW) | Bussmann Typ RK1 ⁽¹⁾ | Bussmann Typ J | Bussmann Typ T | Bussmann Typ cc | Bussmann Typ cc | Bussmann Typ cc |
|------------------|------------------------------------|-------------------|-------------------|--------------------|--------------------|--------------------|
| 1,1 | KTN-R-10 | JKS-10 | JJN-10 | FNQ-R-10 | KTK-R-10 | LP-CC-10 |
| 1,5 | KTN-R-15 | JKS-15 | JJN-15 | FNQ-R-15 | KTK-R-15 | LP-CC-15 |
| 2,2 | KTN-R-20 | JKS-20 | JJN-20 | FNQ-R-20 | KTK-R-20 | LP-CC-20 |
| 3 | KTN-R-25 | JKS-25 | JJN-25 | FNQ-R-25 | KTK-R-25 | LP-CC-25 |
| 3,7 | KTN-R-30 | JKS-30 | 11N-30 | FNQ-R-30 | KTK-R-30 | LP-CC-30 |
| 5,5-7,5 | KTN-R-50 | KS-50 | JJN-50 | - | - | - |
| 11 | KTN-R-60 | JKS-60 | JJN-60 | _ | _ | _ |
| 15 | KTN-R-80 | JKS-80 | 08-מונ | - | - | - |
| 18,5-22 | KTN-R-125 | JKS-125 | JJN-125 | - | - | - |
| 30 | KTN-R-150 | JKS-150 | JJN-150 | - | - | - |
| 37 | KTN-R-200 | JKS-200 | JJN-200 | - | - | - |
| 45 | KTN-R-250 | JKS-250 | JJN-250 | - | - | - |

HINWEIS:

(1) KTS-Sicherungen von Bussmann können KTN für 240-V-Antriebe ersetzen. .

Tabelle 8.3.2: Empfohlene maximale Sicherung, 200-240 V, Gehäusegrößen A, B, und C

| Leistung (kW) | SIBA Typ RK1 | Littel fuse Typ RK1 | Ferraz Shawmut Typ cc | Ferraz Shawmut Typ RK1 (1) | Bussmann Typ JFHR2 (2) | Littelfuse JFHR2 | Ferraz Shawmut JFHR2 ⁽³⁾ | Ferraz Shawmut J |
|------------------|-----------------|------------------------|--------------------------|-------------------------------|---------------------------|---------------------|--|---------------------|
| 1,1 | 5017906-010 | KLN-R-10 | ATM-R-10 | A2K-10-R | FWX-10 | _ | _ | HSJ-10 |
| 1,5 | 5017906-016 | KLN-R-15 | ATM-R-15 | A2K-15-R | FWX-15 | - | - | HSJ-15 |
| 2,2 | 5017906-020 | KLN-R-20 | ATM-R-20 | A2K-20-R | FWX-20 | - | - | HSJ-20 |
| 3 | 5017906-025 | KLN-R-25 | ATM-R-25 | A2K-25-R | FWX-25 | _ | - | HSJ-25 |
| 3,7 | 5012406-032 | KLN-R-30 | ATM-R-30 | A2K-30-R | FWX-30 | - | - | HS1-30 |
| 5,5-7,5 | 5014006-050 | KLN-R-50 | - | A2K-50-R | FWX-50 | - | - | нѕл-50 |
| 11 | 5014006-063 | KLN-R-60 | - | A2K-60-R | rwx-60 | - | - | нѕл-60 |
| 15 | 5014006-080 | KLN-R-80 | - | A2K-80-R | FWX-80 | _ | - | нѕл-8о |
| 18,5-22 | 2028220-125 | KLN-R-125 | - | A2K-125-R | FWX-125 | - | - | HSJ-125 |
| 30 | 2028220-150 | KLN-R-150 | - | A2K-150-R | FWX-150 | L25S-150 | A25X-150 | HSJ-150 |
| 37 | 2028220-200 | KLN-R-200 | - | A2K-200-R | FWX-200 | L25S-200 | A25X-200 | HSJ-200 |
| 45 | 2028220-250 | KLN-R-250 | - | A2K-250-R | FWX-250 | L25S-250 | A25X-250 | HSJ-250 |

HINWEIS:

- (1) A6KR-Sicherungen von Ferraz Shawmut können A2KR für 240-V-Antriebe ersetzen.
- (2) FWH-Sicherungen von Bussmann können FWX für 240-V-Antriebe ersetzen.
- (3) A50X-Sicherungen von Ferraz Shawmut können e A25X für 240-V-Antriebe ersetzen.

Tabelle 8.3.3: Empfohlene maximale Sicherung, 380-480 V, Gehäusegrößen A, B, und C

| Leistung (kW) | Bussmann Typ RK1 | Bussmann Typ J | Bussmann Тур т | Bussmann Typ cc | Bussmann Typ cc | Bussmann Typ cc |
|------------------|---------------------|-------------------|-------------------|--------------------|--------------------|--------------------|
| 1,1 | KTS-R-6 | JKS-6 | JJS-6 | FNQ-R-6 | ктк-к-6 | LP-CC-6 |
| 1,5-2,2 | KTS-R-10 | JKS-10 | JJS-10 | FNQ-R-10 | KTK-R-10 | LP-CC-10 |
| 3 | KTS-R-15 | JKS-15 | JJS-15 | FNQ-R-15 | KTK-R-15 | LP-CC-15 |
| 4 | KTS-R-20 | JKS-20 | JJS-20 | FNQ-R-20 | KTK-R-20 | LP-CC-20 |
| 5,5 | KTS-R-25 | JKS-25 | JJS-25 | FNQ-R-25 | KTK-R-25 | LP-CC-25 |
| 7,5 | KTS-R-30 | JKS-30 | 112-30 | FNQ-R-30 | KTK-R-30 | LP-CC-30 |
| 11-15 | KTS-R-40 | JKS-40 | JJS-40 | - | - | - |
| 18,5 | KTS-R-50 | JKS-50 | JJS-50 | - | - | - |
| 22 | KTS-R-60 | JKS-60 | JJS-60 | - | - | - |
| 30 | ктѕ-к-80 | JKS-80 | 112-80 | - | - | - |
| 37 | KTS-R-100 | JKS-100 | JJS-100 | - | - | - |
| 45 | KTS-R-125 | JKS-125 | JJS-125 | - | - | - |
| 55 | KTS-R-150 | JKS-150 | JJS-150 | - | - | - |
| 75 | KTS-R-200 | JKS-200 | JJS-200 | - | - | - |
| 90 | KTS-R-250 | JKS-250 | JJS-250 | - | - | - |

Tabelle 8.3.4: Empfohlene maximale Sicherung, 380-480 V, Gehäusegrößen A, B, und C

| Leistung (kW) | SIBA Typ RK1 | Littel fuse Typ RK1 | Ferraz Shawmut Typ cc | Ferraz Shawmut Typ RK1 | Bussmann Typ JFHR2 | Ferraz Shawmut J | Ferraz Shawmut | Littelfuse JFHR2 |
|------------------|-----------------|------------------------|--------------------------|---------------------------|-----------------------|---------------------|----------------|---------------------|
| 1,1 | 5017906-006 | KLS-R-6 | ATM-R-6 | A6K-6-R | гwн-6 | нѕл-б | - | - |
| 1,5-2,2 | 5017906-010 | KLS-R-10 | ATM-R-10 | A6K-10-R | FWH-10 | HSJ-10 | - | - |
| 3 | 5017906-016 | KLS-R-15 | ATM-R-15 | A6K-15-R | FWH-15 | нѕЈ-15 | - | - |
| 4 | 5017906-020 | KLS-R-20 | ATM-R-20 | A6K-20-R | FWH-20 | HSJ-20 | - | - |
| 5,5 | 5017906-025 | KLS-R-25 | ATM-R-25 | A6K-25-R | FWH-25 | HSJ-25 | - | - |
| 7,5 | 5012406-032 | KLS-R-30 | ATM-R-30 | A6K-30-R | FWH-30 | HS1-30 | - | - |
| 11-15 | 5014006-040 | KLS-R-40 | - | A6K-40-R | FWH-40 | нѕј-40 | - | - |
| 18,5 | 5014006-050 | KLS-R-50 | - | A6K-50-R | FWH-50 | нѕл-50 | - | - |
| 22 | 5014006-063 | KLS-R-60 | - | A6K-60-R | гwн-60 | нѕл-бо | - | - |
| 30 | 2028220-100 | KLS-R-80 | - | A6K-80-R | FWH-80 | нѕл-8о | - | - |
| 37 | 2028220-125 | KLS-R-100 | - | A6K-100-R | FWH-100 | HSJ-100 | - | - |
| 45 | 2028220-125 | KLS-R-125 | - | A6K-125-R | FWH-125 | HSJ-125 | - | - |
| 55 | 2028220-160 | KLS-R-150 | - | A6K-150-R | FWH-150 | нѕл-150 | - | - |
| 75 | 2028220-200 | KLS-R-200 | _ | A6K-200-R | FWH-200 | HSJ-200 | A50-P-225 | L50S-225 |
| 90 | 2028220-250 | KLS-R-250 | _ | A6K-250-R | FWH-250 | HSJ-250 | A50-P-250 | L50S-250 |

HINWEIS

⁽¹⁾ A50QS-Sicherungen von Ferraz Shawmut können A50P-Sicherungen ersetzen.

Tabelle 8.3.5: Empfohlene maximale Sicherung, 525-600 V, Gehäusegrößen A, B, und C

| Leis- tung (kW) | Bussmann Typ RK1 | Bussmann Typ J | Bussmann Тур т | Bussmann Typ cc | Bussmann Typ cc | Bussmann Typ cc | SIBA Typ | Littelfuse Typ RK1 | Ferraz Shawmut Typ RK1 | Ferraz Shawmut J |
|-----------------------|---------------------|-------------------|-------------------|--------------------|--------------------|--------------------|-------------|-----------------------|------------------------------|------------------------|
| 1,1 | KTS-R-5 | JKS-5 | JJS-6 | FNQ-R-5 | KTK-R-5 | LP-CC-5 | 5017906-005 | KLS-R-005 | абк-5-R | нѕл-6 |
| 1,5- 2,2 | KTS-R-10 | JKS-10 | JJS-10 | FNQ-R-10 | KTK-R-10 | LP-CC-10 | 5017906-010 | KLS-R-010 | A6K-10-R | HSJ-10 |
| 3 | KTS-R-15 | JKS-15 | JJS-15 | FNQ-R-15 | KTK-R-15 | LP-CC-15 | 5017906-016 | KLS-R-015 | A6K-15-R | HSJ-15 |
| 4 | KTS-R-20 | JKS-20 | JJS-20 | FNQ-R-20 | KTK-R-20 | LP-CC-20 | 5017906-020 | KLS-R-020 | A6K-20-R | HSJ-20 |
| 5,5 | KTS-R-25 | JKS-25 | JJS-25 | FNQ-R-25 | KTK-R-25 | LP-CC-25 | 5017906-025 | KLS-R-025 | A6K-25-R | HSJ-25 |
| 7,5 | KTS-R-30 | JKS-30 | 112-30 | FNQ-R-30 | KTK-R-30 | LP-CC-30 | 5017906-030 | KLS-R-030 | A6K-30-R | нѕл-30 |
| 11- 15 | KTS-R-35 | JKS-35 | JJS-35 | - | - | - | 5014006-040 | KLS-R-035 | A6K-35-R | нѕл-35 |
| 18,5 | KTS-R-45 | JKS-45 | JJS-45 | - | - | - | 5014006-050 | KLS-R-045 | A6K-45-R | нѕј-45 |
| 22 | KTS-R-50 | JKS-50 | JJS-50 | - | _ | - | 5014006-050 | KLS-R-050 | A6K-50-R | нѕј-50 |
| 30 | KTS-R-60 | JKS-60 | JJS-60 | - | _ | - | 5014006-063 | KLS-R-060 | A6K-60-R | нѕл-60 |
| 37 | KTS-R-80 | JKS-80 | 112-80 | - | _ | - | 5014006-080 | KLS-R-075 | а6к-80-г | нѕл-8о |
| 45 | KTS-R-100 | JKS-100 | JJS-100 | - | - | - | 5014006-100 | KLS-R-100 | A6K-100-R | HSJ-100 |
| 55 | KTS-R-125 | JKS-125 | JJS-125 | | - | - | 2028220-125 | KLS-R-125 | A6K-125-R | HSJ-125 |
| 75 | KTS-R-150 | JKS-150 | JJS-150 | - | _ | - | 2028220-150 | KLS-R-150 | A6K-150-R | HSJ-150 |
| 90 | KTS-R-175 | JKS-175 | JJS-175 | - | _ | - | 2028220-200 | KLS-R-175 | A6K-175-R | нѕл-175 |

Tabelle 8.3.6: Empfohlene maximale Sicherung, 525-690 V, Gehäusegrößen A, B, und C

| Leistung (kW) | Bussmann Typ RK1 | Bussmann Typ J | Bussmann Тур т | Bussmann Typ cc | Bussmann Typ cc | Bussmann Typ cc |
|------------------|---------------------|-------------------|-------------------|--------------------|--------------------|--------------------|
| 1,1 | KTS-R-5 | JKS-5 | าาร-6 | FNQ-R-5 | KTK-R-5 | LP-CC-5 |
| 1,5-2,2 | KTS-R-10 | JKS-10 | JJS-10 | FNQ-R-10 | KTK-R-10 | LP-CC-10 |
| 3 | KTS-R-15 | JKS-15 | JJS-15 | FNQ-R-15 | KTK-R-15 | LP-CC-15 |
| 4 | KTS-R-20 | JKS-20 | JJS-20 | FNQ-R-20 | KTK-R-20 | LP-CC-20 |
| 5,5 | KTS-R-25 | JKS-25 | JJS-25 | FNQ-R-25 | KTK-R-25 | LP-CC-25 |
| 7,5 | KTS-R-30 | JKS-30 | 112-30 | FNQ-R-30 | KTK-R-30 | LP-CC-30 |
| 11-15 | KTS-R-35 | JKS-35 | JJS-35 | - | - | - |
| 18,5 | KTS-R-45 | JKS-45 | JJS-45 | - | - | - |
| 22 | KTS-R-50 | JKS-50 | JJS-50 | - | - | - |
| 30 | ктѕ-к-60 | JKS-60 | 112-60 | - | - | - |
| 37 | KTS-R-80 | JKS-80 | 112-80 | - | - | - |
| 45 | KTS-R-100 | JKS-100 | JJS-100 | - | - | - |
| 55 | KTS-R-125 | JKS-125 | JJS-125 | - | - | - |
| 75 | KTS-R-150 | JKS-150 | JJS-150 | - | - | - |
| 90 | KTS-R-175 | JKS-175 | JJS-175 | - | - | - |

Tabelle 8.3.7: Empfohlene maximale Sicherung, 525-690 V, Gehäusegrößen A, B, und C

| Leistung (kW) | Maximum prefuse [A] | Bussmann E52273 RK1/JDDZ | Bussmann E4273 J/ JDDZ | Bussmann E4273 T/ JDDZ | SIBA E180276 RK1/JDDZ | Littelfuse E81895 RK1/JDDZ | Ferraz Shawmut E163267/ E2137 RK1/ JDDZ | Ferraz Shawmut E2137 J/HSJ |
|------------------|---------------------|--------------------------------|------------------------------|------------------------------|--------------------------|----------------------------------|---|----------------------------------|
| 11-15 | 30 | KTS-R-30 | JKS-30 | 112-30 | 5017906-030 | KLS-R-030 | A6K-30-R | HS1-30 |
| 18.5 | 45 | KTS-R-45 | JKS-45 | JJS-45 | 5014006-050 | KLS-R-045 | A6K-45-R | нѕл-45 |
| 30 | 60 | KTS-R-60 | JKS-60 | JJS-60 | 5014006-063 | KLS-R-060 | A6K-60-R | нѕл-60 |
| 37 | 80 | KTS-R-80 | JKS-80 | 112-80 | 5014006-080 | KLS-R-075 | а6к-80-r | нѕл-8о |
| 45 | 90 | KTS-R-90 | JKS-90 | 112-90 | 5014006-100 | KLS-R-090 | абк-90-r | нѕл-до |
| 55 | 100 | KTS-R-100 | JKS-100 | JJS-100 | 5014006-100 | KLS-R-100 | A6K-100-R | HSJ-100 |
| 75 | 125 | KTS-R-125 | JKS-125 | JJS-125 | 2028220-125 | KLS-R-150 | A6K-125-R | HSJ-125 |
| 90 | 150 | KTS-R-150 | JKS-150 | JJS-150 | 2028220-150 | KLS-R-175 | A6K-150-R | HSJ-150 |

9.0 PUMP MANAGER

Der Pump Manager ist ein cloudbasierter Analyseservice mit Echtzeit-Alarmmeldungen und Informationen über Förderstrom und Effizienz des Systems. Die einzigartigen Informationen des Pump Manager sind von zentraler Bedeutung für Einsparungen bei Energieverbrauch, Wartung, Reparaturen und Stillstandskosten.

Funktionen

Sichere IoT-Verbindung

Plug-und-Play-Setup, keine LAN-Verbindung erforderlich. Anschluss der Pumpe an diel BM Watson Analytics Cloud-Plattform über einen 4G LTE-Router mit integriertem Funkmodem. Authentifizierungscode und 1-Wege-Sofortmeldungen ohne eingehende Nachrichten sorgen für sichere Verbindung.

Echtzeit-Alarmmeldungen

Erkennen Sie Probleme, bevor sie auftreten. Der Pump Manager benachrichtigt Sie, wenn etwas falsch läuft.

Leistungsberichte

Erkennen Sie Betriebstrends und treffen Sie Entscheidungen auf Grundlage von Daten.

Vorausschauende Instandhaltung

Ihre Pumpe sagt Ihnen, welche Teile sie benötigt! Und auch, wo Sie sie kaufen können.

Integration von Gebäudemanagementsystemen

Binden Sie die Daten Ihrer Pumpe über API in Ihr Gebäudeautomationssystem ein – so haben Sie alles auf einen Blick.

Vorteile

Niedrigere Betriebskosten

- Optimaler Betrieb mit maximaler Energieeffizienz
- Niedrigere Unterhaltskosten

Mehr Verfügbarkeit und Zuverlässigkeit

- Weniger unerwartete Ausfälle
- Frühzeitige Erkennung von Problemen
- Schnellere Wiederinbetriebnahme

Mehr Komfort und Produktivität

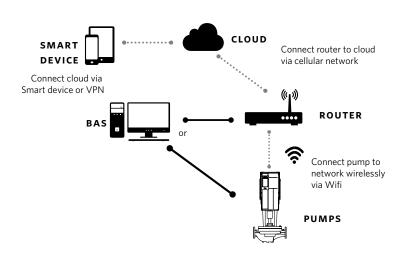
Förderstrom im gewünschten Bereich, weniger Temperaturschwankungen

Mehr Stabilität und bessere Entscheidungsgrundlage

Gut informierte Investitionspläne

Beginnen Sie jetzt mit zwei einfachen Schritten:

http://armstrongfluidtechnology.com/en/registration **ODER** info@armstrongfluidtechnology.com



10.0 CONNECTIVITY KIT

Integrationsverfahren Pump Manager

Dieses Verfahren beschreibt die Schritte zur Verbindung des Armstrong Pump Manager mit dem DEPC-Controller einer Design Envelope-Pumpe.

An jedem Standort ist ein werksprogrammierter Router für den Datentransfer erforderlich (bei jeder Bestellung einer Design Envelope-Pumpe enthalten).

Weitere Information siehe **Dokument-Nr.:** 100.8154 auf der Armstrong-Unternehmenswebsite.

TORONTO

23 BERTRAND AVENUE, TORONTO, ONTARIO, CANADA, M1L 2P3 +1 416 755 2291

BUFFALO

93 EAST AVENUE, NORTH TONAWANDA, NEW YORK, USA, 14120-6594 +1 716 693 8813

DROITWICH SPA

POINTON WAY, STONEBRIDGE CROSS BUSINESS PARK, DROITWICH SPA, WORCESTERSHIRE, UNITED KINGDOM, WR9 OLW +44 121 550 5333

MANCHESTER

WOLVERTON STREET, MANCHESTER UNITED KINGDOM, M11 2ET +44 161 223 2223

BANGALORE

#18, LEWIS WORKSPACE, 3⁸⁰ FLOOR, OFF MILLERS - NANDIDURGA ROAD, JAYAMAHAL CBD, BENSON TOWN, BANGALORE, INDIA 560 046 +91 80 4906 3555

SHANGHAI

unit 903, 888 north sichuan rd. Hongkou district, shanghai China, 200085 +86 21 5237 0909

BEIJING

ROOM 1612, NANYIN BUILDING NO.2 NORTH EAST THRID RING ROAD CHAOYANG DISTRICT, BEIJING, CHINA 100027 +86 21 5237 0909

SÃO PAULO

RUA JOSÉ SEMIÃO RODRIGUES AGOSTINHO, 1370 GALPÃO 6 EMBU DAS ARTES, SAO PAULO, BRAZIL +55 11 4785 1330

LYON

93 RUE DE LA VILLETTE LYON, 69003 FRANCE +33 4 20 10 26 21

DUBA

JAFZA VIEW 19, OFFICE 402 P.O.BOX 18226 JAFZA, DUBAI - UNITED ARAB EMIRATES +971 4 887 6775

JIMBOLIA

STR CALEA MOTILOR NR. 2C JIMBOLIA 305400, JUD.TIMIS ROMANIA +40 256 360 030

FRANKFURT

WESTERBACHSTRASSE 32, D-61476 KRONBERG IM TAUNUS GERMANY +49 6173 999 77 55

ARMSTRONG FLUID TECHNOLOGY® ESTABLISHED 1934

ARMSTRONGFLUIDTECHNOLOGY.COM